

1. Sia  $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, e_3\}$  la base canonica di  $\mathbb{R}^3$  e sia  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare tale che:

$$T(e_1) = e_1 - 2e_2 + e_3$$

$$T(e_2) = 2e_2 - e_3$$

$$T(e_3) = e_1 + e_3$$

- (a) Si mostri che  $T$  è un isomorfismo di  $\mathbb{R}^3$
- (b) Si determini la matrice associata a  $T^{-1}$  rispetto a  $\mathcal{E}$
- (c) Si consideri il sottospazio  $W = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + 2x_2 - x_3 = 0\}$ .  
Si determini una base del sottospazio immagine  $T(W)$ .
2. Sia  $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare definita così:

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (3x_1 - 2x_3 + x_4, 4x_1 - 2x_2 + 2x_3 + 3x_4, x_1 + 2x_3 + 2x_4)$$

- (a) Stabilire qual è la dimensione del sottospazio immagine  $Im(T)$  e se ne determini una base
- (b) Stabilire qual è la dimensione del nucleo  $Ker(T)$  e se ne determini una base
- (c) Stabilire se esiste un vettore non nullo  $v \in \mathbb{R}^4$  in modo tale che  $T(v) = 0$
- (d)  $T$  è iniettiva? Perché?
- (e)  $T$  è suriettiva?
- (f) Stabilire se esistono valori di  $h \in \mathbb{R}$  in modo che  $v_h = (1-h, h, h) \in Im(T)$
- (g) Posto  $U = Span(e_1 - e_2, e_1 + e_3) \subseteq \mathbb{R}^4$  stabilire qual è la dimensione del sottospazio  $T(U)$  e se ne determini una base.

3. Sia  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  l'applicazione lineare tale che:

$$T(1, 1, 0) = (1, 1, 0, 1)$$

$$T(1, -1, 2) = (1, 2, -1, 0)$$

$$T(0, 0, 1) = (0, 0, 1, 1)$$

- (a) Spiegare perchè  $T$  è ben definita.
- (b) Stabilire se  $T$  è iniettiva e/o suriettiva
- (c) Qual è l'immagine del vettore  $v = (2, 0, 3)$ ?

4. Sia  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare definita da:

$$F(x_1, x_2, x_3) = (x_1 + x_2 - x_3, x_1 + x_3, x_3 - x_1 - 2x_2)$$

- (a) Stabilire qual è la dimensione del sottospazio immagine  $Im(F)$  e se ne determini una base
- (b) Stabilire qual è la dimensione del nucleo  $Ker(F)$  e se ne determini una base
- (c) Stabilire se  $F$  è un isomorfismo di  $\mathbb{R}^3$  e in caso affermativo si determini  $F^{-1}$
- (d) Stabilire se esiste un vettore  $v \in \mathbb{R}^3$  in modo tale che  $F(v) = v$
- (e) Stabilire se esistono valori di  $k \in \mathbb{R}$  in modo che  $v_k = (k-1, 1, k) \in Im(F)$
- (f) Posto  $W = Span(e_1 + e_2, e_1 + e_3)$  stabilire qual è la dimensione del sottospazio  $F(W)$  e se ne determini una base.
- (g) Dopo aver verificato che l'insieme  $\mathcal{B} = \{e_1 - e_2, e_1 - e_3, e_3\}$  è una base di  $\mathbb{R}^3$  non ortonormale rispetto al prodotto scalare standard, si calcoli il determinante della matrice  $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}F$  che rappresenta  $F$  rispetto a  $\mathcal{B}$ . (in realtà per calcolare il determinante non è necessario determinare esplicitamente  $\mathcal{M}_{\mathcal{B}}F$ . Perché? )

5. Sia  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  l'applicazione lineare definita da:  $F(x) = Ax$  dove

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(a) Si determini la matrice associata alla base costituita dai vettori  $v_1 = (1, 1, 1), v_2 = (1, 0, 0), v_3 = (0, 0, 1)$ .

(b) Si trovi una base del nucleo di  $T$  e si stabilisca se  $T$  è invertibile.

6. Si determini per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  esiste una applicazione lineare  $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tale che

$$F(0, 1, -1) = (3, -1, 0)$$

$$F(-2, 1, 3) = (-k, -1, k + 3)$$

$$\text{Ker}(F) = \text{Span} \{ (1, k^2 + 3k, -2) \}.$$

Per i valori di  $k$  per cui  $F$  esiste si specifichi inoltre se essa è unica oppure no.

7. Nello spazio vettoriale  $\mathbb{R}^4$  sia  $U$  il sottospazio generato dai vettori

$$u_1 = (3, -1, 2, 2), u_2 = (1, 2, -1, 3), u_3 = (1, -5, 4, -4).$$

Si indichi poi con  $W$  il sottospazio immagine dell'applicazione lineare  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  definita così:

$$f(x, y, z) = (2x - y, x + 3z, 3x + y + z, 2y - 3z)$$

(a) Stabilire qual é la dimensione di  $U$  e se ne determini una base

(b) Stabilire qual é la dimensione di  $W$  e se ne determini una base

(c) Dato il vettore  $w_h = (1, 4, h, -1)$ , si stabilisca se esiste un valore di  $h \in \mathbb{R}$  per cui si abbia  $f(v) = w_h$  per qualche  $v \in \mathbb{R}^3$  (in altri termini si chiede che  $w_h \in W = \text{Im}(f)$ )

(d) Si stabilisca se esiste una applicazione lineare  $g : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^4$  tale che  $g(U) = W$ .