

1. (Bramanti-Pagani-Salsa, 6.8, p. 119) Determinare una base ortonormale di  $\mathbf{R}^2$  composta di autovettori della matrice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix},$$

diagonalizzare la matrice  $\mathbf{A}$  con una matrice di passaggio ortogonale di determinante 1 (una rotazione, per quale angolo?) e descrivere geometricamente l'endomorfismo definito da  $\mathbf{A}$  (rispetto alla base canonica di  $\mathbf{R}^2$ ).

2. Data la matrice hermitiana  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 7 & 1 + 2i \\ 1 - 2i & 3 \end{pmatrix}$ , calcolare
- (a)  $\det(\mathbf{A})$  e  $\mathbf{A}^{-1}$ ;
  - (b) gli autovalori  $\lambda_1, \lambda_2$  di  $\mathbf{A}$ ;
  - (c) numeri complessi  $z_1, z_2$  tali che  $\begin{pmatrix} 5 \\ z_1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ z_2 \end{pmatrix}$  siano autovettori di  $\mathbf{A}$  relativi a  $\lambda_1, \lambda_2$  rispettivamente;
  - (d) una matrice unitaria  $\mathbf{U}$  e la sua inversa  $\mathbf{U}^{-1}$  tale che  $\begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} = \mathbf{U}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{U}$ ;  
La matrice  $\mathbf{U}$  è unica?
  - (e) l'autovalore di modulo massimo di  $\mathbf{A}^{-10}$ .

3. Descrivere geometricamente l'endomorfismo di  $\mathbf{R}^3$  definito dalla matrice

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

rispetto alla base canonica. Dire se la matrice  $\mathbf{A}$  è diagonalizzabile su  $\mathbf{R}$  o su  $\mathbf{C}$ , e in caso affermativo diagonalizzarla.

4. Diagonalizzare la matrice  $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & i \\ 0 & 2 & 0 \\ -i & 0 & 2 \end{pmatrix}$  con una matrice di passaggio unitaria.
5. Confrontare i risultati degli esercizi precedenti con quelli ottenuti in MATLAB/Octave. Come si può verificare la correttezza delle matrici di passaggio  $\mathbf{U}$  unitarie?