

$$\begin{cases} u_t = 2u_{xx} + 3t h(x) & (0,1) \times (0,+\infty) \\ u(1,t) = 0, u(0,t) = 0' & t > 0 \\ u(x,0) = 0 \end{cases}$$

(1)

$$h: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad h(x) = \begin{cases} -x, & \text{se } x \in [0, \frac{1}{2}] \\ -1+x & \text{se } x \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

Risolviamo prima mediante separazione di variabili il problema omogeneo

$$\begin{cases} u_t = 2u_{xx} \\ u(1,t) = 0, u(0,t) = 0 \end{cases}$$

Supponiamo che $u(x,t) = X(x)T(t)$. Allora $XT' = 2X''T$
Quindi separando le variabili

$$\frac{X''}{X} = \frac{1}{2} \frac{T'}{T} = \lambda. \quad \text{Inoltre } X(0) = 0 \text{ e } X(1) = 0, \text{ altrimenti}$$

otteniamo la sola soluzione nulla.

$$\begin{cases} \frac{X''}{X} = \lambda \\ X(0) = 0, X(1) = 0 \end{cases} \quad \text{L'integrale generale di } X'' = \lambda X$$

è:

- (i) se $\lambda > 0$: $V_2 = \text{span}\{e^{\sqrt{\lambda}x}, e^{-\sqrt{\lambda}x}\}$

- (ii) se $\lambda = 0$: $V_2 = \text{span}\{1, x\}$

- (iii) se $\lambda < 0$: $V_2 = \text{span}\{\sin(\sqrt{|\lambda|x}), \cos(\sqrt{|\lambda|x})\}$

Nel caso (i) da $X(x) = c_1 e^{\sqrt{\lambda}x} + c_2 e^{-\sqrt{\lambda}x}$ segue

$$\begin{cases} c_1 + c_2 = 0 \\ c_1 e^{\sqrt{\lambda}} + c_2 e^{-\sqrt{\lambda}} = 0 \end{cases} \quad \text{e poiché } \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ e^{\sqrt{\lambda}} & e^{-\sqrt{\lambda}} \end{vmatrix} = e^{-\sqrt{\lambda}} - e^{\sqrt{\lambda}} \neq 0$$

abbiamo la sola soluzione banale

Nel caso (ii) $X(x) = c_1 + c_2 x$, quindi
però otteniamo la sola soluzione
banale.

$$\begin{cases} c_1 = 0 \\ c_1 + c_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} c_1 = 0 \\ c_2 = 0 \end{cases}$$

Nel caso (iii) $c_1 \sin(\sqrt{|\lambda|x}) + c_2 \cos(\sqrt{|\lambda|x})$, quindi imponendo le condizioni al contorno otteniamo: (2)

$c_2 = 0$ e $c_1 \sin \sqrt{|\lambda|} + c_2 \cos \sqrt{|\lambda|} = a$. Pertanto ricaviamo $c_1 \sin \sqrt{|\lambda|} = 0$ con $c_2 = 0$. Avremo soluzioni non banali se $\sin \sqrt{|\lambda|} = 0$, cioè se $\sqrt{|\lambda|} = k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$ da cui $|\lambda| = k^2 \pi^2$ e poiché $\lambda < 0$, risulta $\lambda = -k^2 \pi^2$. Le autosoluzioni sono $\{ \sin(k\pi x) \}_{k \in \mathbb{Z}}$. Cerchiamo allora una soluzione del problema non omogeneo nella forma $\sum_{k=1}^{\infty} T_k \sin(k\pi x)$. Quindi utilizziamo il sistema autoortogonale $\{ \sin(k\pi x) \}_{k \in \mathbb{N}}$ per sviluppare $3t h(x)$.

Prolunghiamo h come funzione dispari su $[-1, 0]$ ponendo

$$\tilde{h}(x) = \begin{cases} h & \text{se } x \in [0, 1] \\ -h(-x) & \text{se } x \in [-1, 0] \end{cases}$$

Quindi

$$\tilde{h}(x) \sim \sum_{k=1}^{\infty} b_k \sin(k\pi x), \quad \text{con } b_k = 2 \int_0^1 h(t) \sin(k\pi t) dt.$$

Pertanto, formalmente

$$\sum_{k=1}^{\infty} T_k' \sin(k\pi x) = 2 \sum_{k=1}^{\infty} T_k (\sin(k\pi x))'' + 3t \sum_{k=1}^{\infty} b_k \sin(k\pi x)$$

ovvero esplicitando le derivate otteniamo

$$\sum_{k=1}^{\infty} (T_k' + 2k^2 \pi^2 T_k - 3t b_k) \sin(k\pi x) = 0$$

Richiederemo allora che $\begin{cases} T_k'(t) + 2k^2 \pi^2 T_k - 3t b_k = 0 \\ T_k(0) = 0 \end{cases}$,

perché $u(x, 0) = \sum_{k=1}^{\infty} T_k(0) \sin(k\pi x) = 0$ se $T_k(0) = 0$,

Sono problemi lineari non omogenei a coefficienti costanti (3)

Consideriamo l'equazione omogenea $T_k' + 2k^2\pi^2 T_k = 0$

$T_k = C_k e^{-2k^2\pi^2 t}$. Cerchiamo per ogni k una soluzione

dell'equazione omogenea $T_k' + 2k^2\pi^2 T_k = 3t b_k$.

Con il metodo per simpatia cerchiamo una soluzione nella forma $a + bt$. Quindi $b + 2k^2\pi^2(a + bt) = 3t b_k$

da cui segue: $2ak^2\pi^2 + b = 0$ e $2k^2\pi^2 b - 3b_k = 0$.

Risolvendo il sistema otteniamo $b = \frac{3b_k}{2k^2\pi^2}$ e

$a = -\frac{3b_k}{2k^2\pi^2} \cdot \frac{1}{2k^2\pi^2} = -\frac{3b_k}{4k^4\pi^4}$. Pertanto una soluzione

dell'eq. non omogenea $T_k' + 2k^2\pi^2 T_k = 3t b_k$ è

$$-\frac{3b_k}{4k^4\pi^4} + \frac{3b_k}{2k^2\pi^2} t.$$

L'integrale generale di $T_k' + 2k^2\pi^2 T_k = 3t b_k$ è

$$C_k e^{-2k^2\pi^2 t} - \frac{3b_k}{4k^4\pi^4} + \frac{3b_k}{2k^2\pi^2} t.$$

Risolviamo il problema k -esimo di Cauchy imponendo che la soluzione sia nulla per $t=0$

$$C_k - \frac{3b_k}{4k^4\pi^4} = 0, \text{ cioè } C_k = \frac{3b_k}{4k^4\pi^4}.$$

$$\text{Finalmente } T_k = \frac{3b_k}{4k^4\pi^4} e^{-2k^2\pi^2 t} + \frac{3b_k}{2k^2\pi^2} t - \frac{3b_k}{4k^4\pi^4}$$

Quindi la soluzione ottenuta è

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{3b_k}{4k^4\pi^4} e^{-2k^2\pi^2 t} + \frac{3b_k}{2k^2\pi^2} t - \frac{3b_k}{4k^4\pi^4} \right) \sin(k\pi x).$$

I coefficienti b_k sono i coefficienti di Fourier associati a

h , cioè $b_k = 2 \int_0^1 h(s) \sin(k\pi s) ds$. Quindi calcoliamo

$$\int_0^1 h(s) \sin(k\pi s) ds = \int_0^{1/2} -s \sin(k\pi s) ds + \int_{1/2}^1 (-1+s) \sin(k\pi s) ds$$

$$= \left[s \frac{\cos(k\pi s)}{k\pi} \right]_{s=0}^{s=1/2} - \int_0^{1/2} \frac{\cos(k\pi s)}{k\pi} ds + \left[-\frac{\cos(k\pi s)}{k\pi} \cdot (-1+s) \right]_{1/2}^1$$

$$+ \int_{1/2}^1 \frac{\cos(k\pi s)}{k\pi} ds = \frac{1}{2k\pi} \cos\left(\frac{k\pi}{2}\right) - \left[\frac{\sin(k\pi s)}{k^2\pi^2} \right]_{s=0}^{s=1/2} - \frac{1}{2k\pi} \cos\left(\frac{k\pi}{2}\right) + \left[\frac{\sin(k\pi s)}{k^2\pi^2} \right]_{s=1/2}^{s=1}$$

$$= -\frac{2\sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{k^2\pi^2} - \frac{\sin\frac{k\pi}{2}}{k^2\pi^2} = -\frac{2\sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{k^2\pi^2}, \quad \text{per tanto} \quad (4)$$

$$b_k = -\frac{4\sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{k^2\pi^2}$$

Verifichiamo se
$$-\sum_{k=1}^{\infty} \frac{4\sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{k^2\pi^2} \left(\frac{3e^{-2k^2\pi^2 t}}{4k^4\pi^4} + \frac{3t}{2k^2\pi^2} - \frac{3}{4k^4\pi^4} \right) \sin(k\pi x)$$

è continua. Studiamo la convergenza totale su $[0,1] \times [0,T]$

$$\sum_{k=1}^{\infty} \sup_{[0,1] \times [0,T]} \left| \frac{4\sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{k^2\pi^2} \left(\frac{3e^{-2k^2\pi^2 t}}{4k^4\pi^4} + \frac{3t}{2k^2\pi^2} - \frac{3}{4k^4\pi^4} \right) \sin(k\pi x) \right|$$

$$\leq \sum_{k=1}^{\infty} \frac{4}{k^2\pi^2} \left(\frac{3}{4k^4\pi^4} + \frac{3T}{2k^2\pi^2} + \frac{3}{4k^4\pi^4} \right) \leq C(T) \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^4} < +\infty$$

perché si tratta di una serie armonica generalizzata di esponente 4.

Quindi la serie
$$-\sum_{k=1}^{\infty} \frac{4\sin\left(\frac{k\pi}{2}\right)}{k^2\pi^2} \left(\frac{3e^{-2k^2\pi^2 t}}{4k^4\pi^4} + \frac{3t}{2k^2\pi^2} - \frac{3}{4k^4\pi^4} \right) \sin(k\pi x)$$
 converge uniformemente su ogni insieme $[0,1] \times [0,T]$

e quindi sarà continua su tale insieme. Facendo tendere $T \rightarrow +\infty$ avremo che tale serie è continua su $[0,1] \times [0,+\infty)$.

$$\begin{cases} x \frac{\partial u}{\partial x} + u \frac{\partial u}{\partial y} = y \\ u(x,y) = 2y \end{cases} \text{ su } \Gamma = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 : x=1, y \in \mathbb{R}\} \quad (5)$$

Parametizziamo Γ $\varphi: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$, $\varphi(s) = (1, s)$, mentre
in \mathbb{R}^3 $s \mapsto (1, s, 2s)$.

Utilizziamo il metodo delle caratteristiche per risolvere il precedente problema di Cauchy semi-lineare.

$$\begin{cases} \dot{x} = x \\ \dot{y} = z \\ \dot{z} = y \end{cases} \text{ con le condizioni iniziali}$$

$$x(0) = 1$$

$$y(0) = s$$

$$z(0) = 2s$$

Risolviamo $\begin{cases} \dot{x} = x \\ x(0) = 1 \end{cases}$ ottenendo $x(t,s) = e^t$

Risolviamo poi $\begin{cases} \dot{y} = z \\ \dot{z} = y \\ y(0) = s \\ z(0) = 2s \end{cases}$ $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

Si tratta di un problema di Cauchy a coefficienti costanti. Calcoliamo gli autovalori risolvendo

$$\det(A - \lambda I) = 0 \quad \text{Pertanto } \det \begin{bmatrix} -\lambda & 1 \\ 1 & -\lambda \end{bmatrix} = \lambda^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\lambda = 1 \vee \lambda = -1.$$

$$(A - I) = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \text{ quindi } \text{Ker}(A - I) \text{ si individua}$$

risolvendo $\begin{cases} -\sigma_1 + \sigma_2 = 0 \\ \sigma_1 - \sigma_1 = 0 \end{cases}$ Il sistema è degenere

con il metodo di Gauss $\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ la matrice si $\textcircled{6}$
 trasforma in $\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$. Quindi $\sigma_1 = \sigma_2$. Allora

$$\text{Ker}(A-I) = \text{span}\{(1,1)\}. \text{ Analogamente}$$

$$A+I = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}. \text{ Pertanto } \sigma_1 + \sigma_2 = 0, \text{ da cui segue}$$

$$\sigma_2 = -\sigma_1. \text{ Pertanto } \text{Ker}(A+I) = \text{span}\{(1,-1)\}$$

$$\text{Quindi } \phi(t) = \begin{bmatrix} e^t & e^{-t} \\ e^t & -e^{-t} \end{bmatrix} \text{ è una matrice fondamentale}$$

Risolviamo ora il problema di Cauchy risolvendo il seguente

$$\phi(0) \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s \\ 2s \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} s \\ 2s \end{bmatrix}$$

$$c_1 = \frac{\det \begin{bmatrix} s & 1 \\ 2s & -1 \end{bmatrix}}{\det \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}} \quad \text{e} \quad c_2 = \frac{\det \begin{bmatrix} 1 & s \\ 1 & 2s \end{bmatrix}}{\det \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}}$$

$$c_1 = \frac{-s - 2s}{-1 - 1} \quad \text{e} \quad c_2 = \frac{2s - s}{-1 - 1}$$

$$c_1 = \frac{+3s}{2} \quad \text{e} \quad c_2 = -\frac{s}{2}$$

Ottendiamo allora

$$y(t,s) = \frac{3}{2} s e^t - \frac{s}{2} e^{-t}$$

$$z(t,s) = \frac{3}{2} s e^t + \frac{s}{2} e^{-t}$$

Pertanto la soluzione in forma parametrica è

$$\begin{cases} x(t,s) = e^t \\ y(t,s) = \frac{3}{2} s e^t - \frac{s}{2} e^{-t} \\ z(t,s) = \frac{3}{2} s e^t + \frac{s}{2} e^{-t} \end{cases}$$

(7)

Per scrivere la soluzione in forma cartesiana osserviamo che

$$y = \frac{3}{2} s x - \frac{s}{2} \frac{1}{x}, \text{ da cui ricaviamo } s;$$

$$s = \frac{y}{\frac{3}{2} x - \frac{1}{2x}}. \text{ Pertanto}$$

$$z = \frac{3}{2} \frac{y}{\frac{3}{2} x - \frac{1}{2x}} x + \frac{1}{2} \frac{y}{\frac{3}{2} x - \frac{1}{2x}} \frac{1}{x}, \text{ in particolare}$$

$$z = \frac{3yx}{3x - \frac{1}{x}} + \frac{y}{(3x - \frac{1}{x})x}, \text{ cioè } \boxed{z = \frac{3yx^2}{3x^2 - 1} + \frac{y}{3x^2 - 1}}$$

Verifichiamo l'esistenza di punti caratteristici:

$$J(t,s) = \det \begin{bmatrix} e^t & 0 \\ \frac{3}{2} s e^t + \frac{s}{2} e^{-t} & \frac{3}{2} e^t - \frac{e^{-t}}{2} \end{bmatrix}$$

$$J(0,s) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{3}{2} s + \frac{s}{2} & \frac{3}{2} - \frac{1}{2} \end{bmatrix} = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2s & 1 \end{bmatrix} = 1 \neq 0$$

Non ci sono punti caratteristici e il Problema di Cauchy ha sempre una soluzione locale di classe C^1 .

Calcolare la Trasformata di Fourier di $g = \chi_{[-2,2]} * \chi_{[-3,3]}$

$g \in L^2(\mathbb{R}) \cap L^1(\mathbb{R})$. Quindi trattandosi della convoluzione di due funzioni caratteristiche $\chi_{[-2,2]}, \chi_{[-3,3]} \in L^2(\mathbb{R}) \cap L^1(\mathbb{R})$.

$$\mathcal{F}g = \mathcal{F}\chi_{[-2,2]} \cdot \mathcal{F}\chi_{[-3,3]}$$

È sufficiente calcolare

$$\mathcal{F}\chi_{[-a,a]} = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-i\xi x} \chi_{[-a,a]}(x) dx = \int_{-a}^a e^{-i\xi x} dx$$

$$= \left[-\frac{1}{i\frac{1}{4}} e^{-i\frac{1}{4}x} \right]_{x=-e}^{x=e} = -\frac{1}{i\frac{1}{4}} (e^{-i\frac{1}{4}e} - e^{i\frac{1}{4}e}) = \frac{4}{i} \frac{e^{i\frac{1}{4}e} - e^{-i\frac{1}{4}e}}{2i}$$

$$= \frac{2}{\frac{1}{4}} \sin\left(\frac{1}{4}e\right). \quad (8)$$

Pertanto $\mathcal{F}g(\frac{1}{4}) = \frac{4}{\frac{1}{4}^2} \sin(2\frac{1}{4}) \sin 3\frac{1}{4}$.

Esercizio incluso nel testo del secondo appello

$$\begin{cases} x' = -3x + 4y \\ y' = -x - 2y \end{cases} \quad A = \begin{bmatrix} -3 & 4 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} -3-\lambda & 4 \\ -1 & -2-\lambda \end{bmatrix} = (3+\lambda)(2+\lambda) + 4 = 0$$

$$\lambda^2 + 5\lambda + 6 + 4 = 0 \quad \lambda^2 + 5\lambda + 10 = 0 \quad \lambda_{1,2} = \frac{-5 \pm \sqrt{25-40}}{2}$$

$$\lambda_1 = \frac{-5 + i\sqrt{15}}{2}, \quad \lambda_2 = \frac{-5 - i\sqrt{15}}{2}$$

$$\left(A - \frac{-5 + i\sqrt{15}}{2} I \right) = \begin{bmatrix} -3 + \frac{5 - i\sqrt{15}}{2} & 4 \\ -1 & -2 + \frac{5 - i\sqrt{15}}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{-1 - i\sqrt{15}}{2} & 4 \\ -1 & \frac{1 - i\sqrt{15}}{2} \end{bmatrix}$$

$$\frac{1+i\sqrt{15}}{2} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & \frac{1-i\sqrt{15}}{2} \end{bmatrix}; \quad \text{quindi } -v_1 + \frac{1-i\sqrt{15}}{2} v_2 = 0.$$

$$\text{span} \left\{ \left(\frac{1-i\sqrt{15}}{2}, 1 \right) \right\} = \text{Ker} \left(A - \frac{-5 + i\sqrt{15}}{2} I \right). \quad \text{Analogamente}$$

$$\left(A + \frac{5 + i\sqrt{15}}{2} I \right) = \begin{bmatrix} -3 + \frac{5 + i\sqrt{15}}{2} & 4 \\ -1 & -2 + \frac{5 + i\sqrt{15}}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{-1 + i\sqrt{15}}{2} & 4 \\ -1 & \frac{1 + i\sqrt{15}}{2} \end{bmatrix}$$

$$-\frac{1+i\sqrt{15}}{2} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -1 & \frac{1+i\sqrt{15}}{2} \end{bmatrix}, \text{ quindi } -\sigma_1 + \frac{1+i\sqrt{15}}{2} \sigma_2 = 0 \quad (9)$$

$$\text{span} \left\{ \frac{1+i\sqrt{15}}{2}, 1 \right\} = \text{Ker} \left(A + \frac{5+i\sqrt{15}}{2} \right)$$

Però anche

$$H_1 = e^{-\frac{5}{2}t} e^{i\frac{\sqrt{15}}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{1-i\sqrt{15}}{2} \\ 1 \end{pmatrix} = e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \left(\cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + i \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) \frac{1-i\sqrt{15}}{2} \\ \left(\cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + i \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) \end{pmatrix}$$

$$= e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{15}}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + i \left(\frac{1}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - \frac{\sqrt{15}}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) \\ \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + i \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

analogaemente

$$H_2 = e^{-\frac{5}{2}t} e^{-i\frac{\sqrt{15}}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{1+i\sqrt{15}}{2} \\ 1 \end{pmatrix} = e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \left(\cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - i \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) \frac{1+i\sqrt{15}}{2} \\ \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - i \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

$$= e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{15}}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + i \left(\frac{\sqrt{15}}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - \frac{1}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) \\ \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - i \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

$$\frac{H_1 + H_2}{2} = e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{15}}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \\ \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

$$\frac{H_1 - H_2}{2i} = e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{15}}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - \frac{1}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \\ \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

Quindi una matrice fondamentale è

$$M(t) = \begin{pmatrix} e^{-\frac{5}{2}t} \left(\frac{1}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{15}}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) & e^{-\frac{5}{2}t} \left(\frac{\sqrt{15}}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - \frac{1}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \right) \\ e^{-\frac{5}{2}t} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) & e^{-\frac{5}{2}t} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

Qua se φ è una soluzione, qualunque, del sistema, allora

$$\varphi(t) = M(t) \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix}$$

per una qualche scelta di costanti $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$.

Pertanto

$$\|\varphi\| = \left\| e^{-\frac{5}{2}t} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{15}}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) & \frac{\sqrt{15}}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - \frac{1}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \\ \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) & \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} \right\|$$

$$= e^{-\frac{5}{2}t} \left\| \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{15}}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) & \frac{\sqrt{15}}{2} \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) - \frac{1}{2} \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \\ \cos\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) & \sin\left(\frac{\sqrt{15}}{2}t\right) \end{pmatrix} \begin{bmatrix} c_1 \\ c_2 \end{bmatrix} \right\| \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$$

Perche' la norma di questo vettore è limitata.

Cio' significa che la funzione nulla $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ è una soluzione stabile (asintoticamente stabile)