

## ESERCIZI SU LINEARE INDIPENDENZA E GENERATORI

Per tutto il seguito, se non specificato esplicitamente  $\mathbb{K}$  indicherà un campo e  $V$  uno spazio vettoriale su  $\mathbb{K}$ .

### 1. COSE DA RICORDARE

**Definizione 1.1.** *Dei vettori  $v_1, \dots, v_k \in V$  si dicono **linearmente indipendenti** tra loro se*

$$\sum_{i=1}^k \lambda_i v_i = 0 \quad \implies \quad \lambda_i = 0 \quad \forall i$$

*in altre parole se l'unica combinazione lineare dei  $v_i$  che fornisce il vettore nullo è quella banale. Si dicono **linearmente dipendenti** se non sono linearmente indipendenti, ossia se esiste una combinazione lineare dei  $v_i$  a coefficienti **non tutti nulli** che dia il vettore nullo.*

**Fatto 1.2.**  *$v_1, \dots, v_k$  sono linearmente dipendenti tra loro se e solo se ne esiste uno tra loro che sia combinazione lineare degli altri.*

**Definizione 1.3.** *Un insieme di vettori  $\{v_i\}_{i \in I}$  si dice **insieme di generatori** di  $V$ , o equivalentemente si dice che i  $v_i$  **generano**  $V$ , se ogni vettore di  $V$  si scrive come combinazione lineare dei  $v_i$ .*

**Definizione 1.4.** *Un insieme di vettori  $\{v_i\}_{i \in I}$  si dice **base** di  $V$  se i  $v_i$  generano  $V$  e sono linearmente indipendenti tra loro.*

**Teorema 1.5.** *Ogni  $V$  ammette una base. Due basi  $B$  e  $B'$  di  $V$  hanno sempre la stessa cardinalità (numero di elementi).*

**Definizione 1.6.**  *$V$  si dice **di dimensione finita** se ammette una base  $B$  con un numero finito di elementi, tale numero si dice **dimensione** di  $V$ .*

**Teorema 1.7.** *Dato un insieme  $A$  di generatori di  $V$  si può sempre trovare un sottoinsieme di  $A$  (eventualmente  $A$  stesso) che sia una base.*

**Corollario 1.8.** *Se  $v_1, \dots, v_k$  generano  $V$  allora  $\dim(V) \leq k$ .*

**Corollario 1.9.** *Se  $\dim(V) = n$  e  $v_1, \dots, v_k$  sono vettori di  $V$  con  $k < n$  allora non possono generare  $V$ .*

**Teorema 1.10.** *Dato un insieme  $A$  di vettori linearmente indipendenti si può sempre trovare una base di  $V$  che contenga  $A$  (eventualmente  $A$  stesso).*

**Corollario 1.11.** *Se  $v_1, \dots, v_k$  sono vettori linearmente indipendenti di  $V$  allora  $\dim(V) \geq k$ .*

**Corollario 1.12.** Se  $\dim(V) = n$  e  $v_1, \dots, v_k$  sono vettori di  $V$  con  $k > n$  allora non possono essere linearmente indipendenti.

**Corollario 1.13** (importante). Se  $\dim(V) = n$  allora  $v_1, \dots, v_n \in V$  generano se e solo se sono linearmente indipendenti tra loro se e solo se formano una base di  $V$ .

**Teorema 1.14.**  $\{v_1, \dots, v_k\}$  è una base di  $V$  se e solo se ogni vettore di  $V$  si scrive in modo unico come combinazione lineare dei  $v_i$ .

## 2. ESERCIZI SVOLTI ED ESEMPI

**Esempio 2.1.** Se  $v_1, \dots, v_k$  sono dei vettori di  $\mathbb{K}^n$  la combinazione lineare dei  $v_i$  con coefficienti  $\lambda_i$  si può scrivere formando la matrice  $A \in M_{n \times k}(\mathbb{K})$  le cui colonne sono i vettori  $v_i$  e poi facendo  $AX$  ove

$$X = \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_k \end{pmatrix}. \text{ Infatti, se i vettori } v_i \text{ sono dati da } v_i = \begin{pmatrix} a_1^i \\ a_2^i \\ \vdots \\ a_n^i \end{pmatrix}, \text{ allora}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_1^1 & a_1^2 & \dots & a_1^k \\ a_2^1 & a_2^2 & \dots & a_2^k \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_n^1 & a_n^2 & \dots & a_n^k \end{pmatrix}$$

ed abbiamo

$$AX = \begin{pmatrix} a_1^1 & a_1^2 & \dots & a_1^k \\ a_2^1 & a_2^2 & \dots & a_2^k \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_n^1 & a_n^2 & \dots & a_n^k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \vdots \\ \lambda_k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 a_1^1 + \lambda_2 a_1^2 + \dots + \lambda_k a_1^k \\ \lambda_1 a_2^1 + \lambda_2 a_2^2 + \dots + \lambda_k a_2^k \\ \vdots \\ \lambda_1 a_n^1 + \lambda_2 a_n^2 + \dots + \lambda_k a_n^k \end{pmatrix} = \sum_{i=1}^k \lambda_i v_i$$

**Esempio 2.2.** Lo spazio  $\mathbb{K}_{\leq n}[x]$  dei polinomi in  $x$  a coefficienti in  $\mathbb{K}$  e di grado minore o uguale a  $n$ , ha dimensione  $n + 1$ . Una base, detta Base Canonica è formata dai polinomi  $1, x, x^2, \dots, x^n$ .

**Esempio 2.3.** Lo spazio  $M_{m \times n}(\mathbb{K})$  delle matrici  $m \times n$  a coefficienti in  $\mathbb{K}$  ha dimensione su  $\mathbb{K}$   $mn$  e una base, detta base canonica, è formata dalle matrici  $E_{ij}$  le cui entrate sono tutte nulle tranne quella di posto  $i, j$ , che vale 1.

$$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \text{ etc...}$$

**Esempio 2.4.**  $V = \mathbb{K}^n$  ha dimensione  $n$  su  $\mathbb{K}$ . La sua base canonica è data dai vettori  $e_i$  che hanno 1 al posto  $i$  e zero altrove:

$$e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \dots e_n = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

**Esercizio 2.5.** In  $\mathbb{R}^4$  siano  $v_1 = (1, 2, 1, 2)$ ,  $v_2 = (0, 0, 1, 1)$ ,  $v_3 = (1, 1, 1, 1)$ ,  $v_4 = (0, 0, 0, 1)$ ,  $v_5 = (1, 2, 3, 4)$ .

- (1) Si dica se  $v_1, v_2, v_3, v_4, v_5$  sono linearmente indipendenti.
- (2) Si dica se  $v_1, v_2, v_3, v_4$  sono linearmente indipendenti.
- (3) Si dica se  $v_1, v_2, v_4, v_5$  sono linearmente indipendenti.
- (4) Si dica se i vettori  $v_1, v_2, v_3, v_5$  generano  $\mathbb{R}^4$ .

SOLUZIONE.

- (1) I vettori  $v_1, \dots, v_5$  non possono essere linearmente indipendenti perché sono 5 vettori in uno spazio di dimensione 4.
- (2) Scriviamo i  $v_i$  come vettori colonna e formiamo la matrice  $A$  le cui colonne sono  $v_1, v_2, v_3, v_4$ . I vettori  $v_1, \dots, v_4$  sono lin. ind. se e solo se il sistema

$$AX = 0$$

ha un'unica soluzione (quella nulla). Il determinante di  $A$  è diverso da zero dunque  $A$  è invertibile e tale sistema ha soluzione unica, quindi la risposta è SI.

- (3) Facciamo lo stesso ragionamento del punto (2) ma questa volta vediamo che la matrice  $A$  ha rango 3 e quindi la soluzione di  $AX = 0$  non è unica (c'è un parametro libero).
- (4) Facciamo lo stesso ragionamento del punto (2) ma questa volta ci chiediamo se ogni vettore di  $\mathbb{R}^4$  si scrive come combinazione lineare dei  $v_i$ , ossia se il sistema

$$AX = v$$

ha soluzione per qualsiasi scelta di  $v \in \mathbb{R}^4$ . Ciò è vero se e solo se il rango di  $A$  è uguale al rango di  $(A|v)$  per ogni  $v \in \mathbb{R}^4$ . Ma la matrice  $A$  si vede avere rango 3 (per esempio col metodo dei minori orlati). Se adesso poniamo  $v = v_4$  dal punto (2) segue che il rango di  $(A|v)$  è quattro. In altre parole  $v_4$  non si esprime come combinazione lineare degli altri  $v_i$ , quindi  $v_1, v_2, v_3, v_5$  non generano  $\mathbb{R}^4$ .

□

**Esercizio 2.6.** Si dica se i vettori  $1, (1+x), (1+x)^2, (1+x)^4$  formano una base di  $\mathbb{C}_{\leq 4}[x]$ .

SOLUZIONE  $\mathbb{C}_{\leq 4}[x]$  ha dimensione 5 quindi un insieme di 4 vettori non può esserne una base. Ma vediamo con le mani. Il polinomio  $x^3$  non si esprime come combinazione lineare dei polinomi dati. Infatti se cerchiamo  $\lambda_i$  tali che  $\lambda_1 1 + \lambda_2(1+x) + \lambda_3(1+x)^2 + \lambda_4(1+x)^4 = x^3$  otteniamo

$$x^3 = \lambda_1 1 + \lambda_2(1+x) + \lambda_3(1+x)^2 + \lambda_4(1+x)^4 =$$

$$(\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4) + x(\lambda_2 + 2\lambda_3 + 4\lambda_4) + x^2(\lambda_3 + 6\lambda_4) + 4\lambda_4 x^3 + \lambda_4 x^4$$

eguagliando termine a termine si ottiene il sistema

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + \lambda_4 = 0 \\ \lambda_2 + 2\lambda_3 + 4\lambda_4 = 0 \\ \lambda_3 + 6\lambda_4 = 0 \\ 4\lambda_4 = 1 \\ \lambda_4 = 0 \end{cases}$$

che non è risolubile in quanto le ultime due equazioni sono contraddittorie (o se volete per Rouché-Capelli).

□

**Esercizio 2.7.** Si dica se  $A = \{\sin(kx) : k \in \mathbb{Z}\}$  sia un insieme di generatori dello spazio  $V = \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}\}$  (lo spazio delle funzioni da  $\mathbb{R}$  a  $\mathbb{R}$ ).

SOLUZIONE: Non lo è. Infatti se lo fosse, la funzione costante  $f(x) = 1$  sarebbe combinazione lineare di elementi di  $A$ . Ma ogni elemento di  $A$  si annulla in zero quindi ogni loro combinazione lineare si annulla in zero, mentre  $f$  non si annulla in zero.

□

**Esercizio 2.8.** Si dimostri che se  $w_1, \dots, w_n$  generano  $V$  e se ognuno dei  $w_j$  si scrive come combinazione lineare di  $v_1, \dots, v_k$  allora i  $v_i$  generano  $V$ .

*Dimostrazione.* Si deve dimostrare che ogni vettore  $v \in V$  è combinazione lineare dei  $v_i$ . Sappiamo che i  $w_i$  generano, dunque esistono  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  tali che

$$v = \sum_{j=1}^n \lambda_j w_j$$

Per ipotesi esistono anche  $a_i^j$  tali che

$$w_j = \sum_{i=1}^k a_i^j v_i$$

da cui

$$v = \sum_{j=1}^n \lambda_j w_j = v = \sum_{j=1}^n \lambda_j \sum_{i=1}^k a_i^j v_i = \sum_{i=1}^k \left( \sum_{j=1}^n \lambda_j a_i^j \right) v_i$$

ponendo  $b_i = \sum_{j=1}^n \lambda_j a_i^j$  si ha la tesi.  $\square$

**Esercizio 2.9.** Si dica se i vettori  $v_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $v_2 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & -4 \end{pmatrix}$ ,  $v_3 = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $v_4 = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $v_5 = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$  generano  $M_{2 \times 2}(\mathbb{C})$ .

SOLUZIONE. Usiamo l'esercizio precedente.

$$\frac{v_2 + v_3 + v_4 - v_5}{4} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\frac{v_2 + v_3 - v_4 + v_5}{8} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\frac{v_2 - v_3 + v_4 + v_5}{12} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\frac{-v_2 + v_3 + v_4 + v_5}{16} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

dunque i  $v_i$  generano.

**Esercizio 2.10.** Si dimostri il Teorema 1.14.

*Dimostrazione.* Supponiamo che  $\{v_1, \dots, v_k\}$  sia una base di  $V$ . Allora ogni vettore è combinazione lineare dei  $v_i$  (i vettori di una base generano). Se esistesse un vettore  $v$  tale che si scriva come combinazione dei  $v_i$  in due modi diversi  $v = \sum a_i v_i$  e  $\sum b_i v_i$  allora avremmo

$$0 = v - v = \sum_i (a_i - b_i) v_i$$

ma essendo i  $v_i$  linearmente indipendenti (sono una base) allora  $a_i - b_i = 0 \forall i$  dunque  $a_i = b_i$  e i due modi di scrivere  $v$  come combinazione dei  $v_i$  coincidono.

Viceversa, supponiamo che ogni  $v$  si scrive in modo unico come combinazione dei  $v_i$ . Intanto, siccome ogni  $v$  è combinazione dei  $v_i$ , essi generano. In oltre per ipotesi anche il vettore nullo si scrive in modo unico come combinazione dei  $v_i$ , siccome il vettore nullo è sempre combinazione banale dei  $v_i$  se ne deduce che l'unica combinazione lineare dei  $v_i$  che fornisce il vettore nullo è quella banale. Dunque i  $v_i$  oltre a generare sono anche linearmente indipendenti, ergo formano una base.

**Esercizio 2.11.** *Dimostrare che: La dimensione di  $\mathbb{C}$  come spazio vettoriale su  $\mathbb{C}$  è 1; la dimensione su  $\mathbb{C}$  come spazio vettoriale su  $\mathbb{R}$  è 2;  $\mathbb{C}$  come spazio vettoriale su  $\mathbb{Q}$  ha dimensione infinita.*

*Dimostrazione.* Il vettore  $1 \in \mathbb{C}$  è una base di  $\mathbb{C}$  su  $\mathbb{C}$ . Infatti  $\lambda \cdot 1 = 0 \Rightarrow \lambda = 0$  (lineare indipendenza) e per ogni  $z \in \mathbb{C}$  si ha  $z = z \cdot 1$  (genera). Se invece consideriamo  $\mathbb{C}$  come spazio vettoriale su  $\mathbb{R}$  allora una base è data dai vettori  $v_1 = 1$  e  $v_2 = i$ . Infatti ogni  $z \in \mathbb{C}$  si scrive in modo unico come  $x \cdot 1 + y \cdot i$  con  $x, y \in \mathbb{R}$ . L'ultima affermazione è più delicata e si basa sul fatto che  $\mathbb{Q}$  è numerabile mentre  $\mathbb{C}$  non lo è. Se  $\mathbb{C}$  avesse dimensione finita su  $\mathbb{Q}$  allora sarebbe unione numerabile di insiemi numerabili e dunque numerabile.  $\square$

**Esercizio 2.12.** *Si provi che  $V = \mathbb{K}[x]$  ha dimensione infinita su  $\mathbb{K}$ .*

*Dimostrazione.* Consideriamo i vettori  $v_k = x^k \in \mathbb{K}[x]$  al variare di  $k \in \mathbb{N}$ . Per ogni  $n$  i vettori  $v_1, \dots, v_n$  sono linearmente indipendenti in quanto un polinomio  $\sum_i a_i x^i$  è nullo se e solo se tutti gli  $a_i$  sono nulli. Ne segue che  $\dim(V) > n$  per ogni  $n$  e quindi  $V$  ha dimensione infinita.

**Esercizio 2.13.** *Sia  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Si dimostri che l'insieme*

*$V$  degli elementi  $X$  di  $\mathbb{R}^4$  che soddisfano  $AX = 0$  è uno spazio vettoriale su  $\mathbb{R}$  e se ne calcoli la dimensione esibendone una base. Esibire una base diversa dalla precedente.*

**SOLUZIONE** Affinché  $V$  sia uno spazio vettoriale bisogna che ci sia un'operazione di somma interna tale che  $V$  sia un gruppo abeliano rispetto a tale operazione. La somma di  $\mathbb{R}^4$  induce una somma in  $V$  infatti presi  $X_1, X_2 \in V$  si ha

$$A(X_1 + X_2) = AX_1 + AX_2 = 0 + 0 = 0$$

e dunque anche  $X_1 + X_2$  sta in  $V$ . Discorso analogo vale per la moltiplicazione per scalare. Riguardo alle proprietà associative, distributive e la moltiplicazione per 1, esse valgono su  $V$  perché  $V$  è un sottoinsieme di  $\mathbb{R}^4$  e tali proprietà valgono in  $\mathbb{R}^4$ .

Risolvendo il sistema come sappiamo troviamo che le soluzioni si esprimono in modo unico come

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -z \\ -t \\ z \\ t \end{pmatrix} = z \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Da cui segue che i vettori  $v_1 = (-1, 0, 1, 0)$  e  $v_2 = (0, -1, 0, 1)$  sono una base di  $V$  che quindi ha dimensione 2.

Un'altra base è data dai vettori  $w_1 = v_1 - v_2$  e  $w_2 = v_1 + v_2$ . Infatti combinando  $w_1$  e  $w_2$  si ottengono facilmente  $v_1$  e  $v_2$ . Dunque  $w_1, w_2$  generano  $V$ . Siccome  $V$  ha dimensione 2,  $\{w_1, w_2\}$  è una base di  $V$ .

**Esercizio 2.14.** *Si dica se i seguenti vettori generano  $\mathbb{C}^3$  e in caso affermativo se ne estragga una base di  $\mathbb{C}$  (come spazio vettoriale su  $\mathbb{C}$ ).*

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ i \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ i \\ i \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 1-i \\ 0 \\ 1+i \end{pmatrix}, v_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2-i \\ i \end{pmatrix}, v_5 = \begin{pmatrix} i \\ i \\ i \end{pmatrix}.$$

SOLUZIONE Formiamo la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1-i & 1 & i \\ 1 & i & 0 & 2-i & i \\ i & i & 1+i & i & i \end{pmatrix}$$

e ci chiediamo se il sistema  $AX = b$  ha soluzione per qualsiasi scelta di  $b$ . Ciò è equivalente a chiedere che il rango di  $A$  sia uguale al numero di righe e cioè 3. Il minore identificato dalle colonne numero 1, 2, 5 è non nullo (provare per credere) e dunque il rango di  $A$  è 3 come richiesto. Quindi i  $v_i$  generano.

In oltre, il fatto che il minore delle colonne 1, 2, 5 sia non nullo ci dice anche che i vettori  $v_1, v_2, v_5$  sono linearmente indipendenti (perché?) e quindi formano una base di  $\mathbb{C}^3$  (perché?).

Se invece vogliamo applicare pedissequamente l'algoritmo, consideriamo una soluzione non nulla del sistema  $AX = 0$ , per esempio  $(i, -1, 1, 0, 0)$  (come l'ho trovata?). Ne segue che  $v_3$  è combinazione lineare degli altri. Lo buttiamo via e ripetiamo l'algoritmo con i vettori rimanenti  $v_1, v_2, v_4, v_5$ . Formiamo la matrice che ha tali vettori come colonne:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & i \\ 1 & i & 2-i & i \\ i & i & i & i \end{pmatrix}$$

e cerchiamo una soluzione non nulla di  $AX = 0$ , per esempio  $(2, -1, -1, 0)$  (come l'ho trovata?). Ne segue che  $v_4$  è combinazione lineare degli altri. Lo butto via.

Adesso siamo rimasti con i vettori  $v_1, v_2, v_5$  che sono linearmente indipendenti perchè il determinante di

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & i \\ 1 & i & i \\ i & i & i \end{pmatrix}$$

è diverso da zero e quindi formano una base di  $\mathbb{C}^3$ .

**Esercizio 2.15.** *Si dica se i seguenti elementi di  $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$  sono linearmente indipendenti tra loro e in caso affermativo si estendano a base di  $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ .*

$$v_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, v_3 = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

SOLUZIONE. Dopo questo esercizio apprezzerete l'uso delle coordinate, che faremo nella prossima lezione. Dobbiamo capire se il sistema  $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = 0$  ha una soluzione non banale (linearmente dipendenti) oppure no (linearmente indipendenti). Impostiamo il calcolo

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = \begin{pmatrix} \lambda_2 + 3\lambda_3 & \lambda_1 + 2\lambda_3 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 & \lambda_2 + \lambda_3 \end{pmatrix}$$

Quindi  $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 = 0$  diventa il sistema

$$\begin{cases} \lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

che è equivalente a

$$\begin{cases} \lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

che ha matrice associata

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

che si vede subito che ha determinante diverso da zero (sviluppo secondo la prima colonna) e quindi è invertibile. Ne segue che l'unica soluzione è quella nulla e dunque i vettori  $v_1, v_2, v_3$  sono linearmente indipendenti tra loro.

Procediamo adesso al completamento a base di  $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ . Si devono aggiungere uno ad uno i vettori di una base nota, controllare che l'insieme di vettori rimanga linearmente indipendente — altrimenti si scarta il vettore appena aggiunto — e procedere sino a che non si arrivi ad un numero di vettori pari alla dimensione dello spazio in questione, in questo caso 4.

Consideriamo la base canonica di  $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$

$$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

e proviamo ad aggiungere il primo vettore ai nostri  $v_1, v_2, v_3$ .

Impostiamo il sistema  $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \lambda_4 E_{11} = 0$

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \lambda_4 E_{11} = \begin{pmatrix} \lambda_2 + 3\lambda_3 + \lambda_4 & \lambda_1 + 2\lambda_3 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 & \lambda_2 + \lambda_3 \end{pmatrix}$$

Quindi  $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \lambda_4 E_{11} = 0$  diventa il sistema

$$\begin{cases} \lambda_2 + 3\lambda_3 + \lambda_4 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

Che essendo un sistema di tre equazioni in 4 incognite non può avere soluzione unica. Quindi  $v_1, v_2, v_3, E_{11}$  sono linearmente indipendenti tra loro. Procediamo quindi eliminando  $E_{11}$  e testando  $E_{21}$

Impostiamo il sistema  $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \lambda_4 E_{21} = 0$

$$\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \lambda_4 E_{21} = \begin{pmatrix} \lambda_2 + 3\lambda_3 & \lambda_1 + 2\lambda_3 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 + \lambda_4 & \lambda_2 + \lambda_3 \end{pmatrix}$$

Quindi  $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \lambda_4 E_{21} = 0$  diventa il sistema

$$\begin{cases} \lambda_2 + 3\lambda_3 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 + \lambda_4 = 0 \\ \lambda_1 + 2\lambda_3 = 0 \\ \lambda_2 + \lambda_3 = 0 \end{cases}$$

che ha matrice associata

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

che ha determinante non nullo. Quindi il sistema ha come unica soluzione quella banale.

Ne segue che  $v_1, v_2, v_3, E_{21}$  sono linearmente indipendenti tra loro e siccome sono  $4 = \dim(M_{2 \times 2}(\mathbb{R}))$ , sono una base di  $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ .  $\square$