

## Matematica II 14.11.08-2

1. Possiamo usare l'algoritmo di eliminazione di Gauss per risolvere i sistemi lineari in modo meccanico.

Sia dato un sistema lineare

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases},$$

di  $m$  equazioni nelle  $n$  incognite  $x_1, \dots, x_n$ . Consideriamo la matrice completa del sistema

$$\left[ \begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} & b_m \end{array} \right].$$

ed applichiamo a questa matrice l'algoritmo di Gauss, ottenendo così una matrice a scala per righe, che sarà del tipo

$$\left[ \begin{array}{cccccc|c} 0 & \dots & 0 & a'_{1j_1} & & & a'_{1n} & b'_1 \\ 0 & \dots & 0 & & \dots & 0 & a'_{2j_2} & b'_2 \\ \vdots & & & & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \dots & & & \dots & & 0 & a'_{pj_p} & \dots & a'_{pn} & b'_p \\ 0 & \dots & & & \dots & & 0 & 0 & \dots & 0 & b'_{p+1} \\ \vdots & & & & & & & & & & 0 \\ \vdots & & & & & & & & & & \vdots \end{array} \right],$$

con  $a'_{1j_1}, a'_{2j_2}, \dots, a'_{pj_p} \neq 0$ . A questa matrice corrisponde il sistema

$$\begin{cases} a'_{1j_1}x_{j_1} + \dots & + a'_{1n}x_n = b'_1 \\ & a'_{2j_2}x_{j_2} + \dots & + a'_{2n}x_n = b'_2 \\ & & & \vdots \\ & & & a'_{pj_p}x_{j_p} + \dots & + a'_{pn}x_n = b'_p \\ & & & & 0 = b'_{p+1} \end{cases},$$

che è equivalente al sistema dato.

Se  $b'_{p+1} \neq 0$ , il sistema è impossibile.

Se  $b'_{p+1} = 0$ , allora il sistema ha soluzioni. Per  $p = n$ , il sistema è determinato.

Per  $p < n$  possiamo risolvere il sistema rispetto alle incognite

$x_{j_1}, x_{j_2}, \dots, x_{j_p}$ ,

riguardando le altre incognite come parametri, e il sistema è indeterminato.

2. Queste considerazioni suggeriscono il seguente Teorema, del quale non diamo la dimostrazione formale.

**Teorema** *Sia*

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}.$$

*una matrice con  $n$  righe ed  $n$  colonne, e sia  $S$  la matrice a scala ottenuta applicando ad  $A$  l'algoritmo di Gauss.*

- *Se in ogni colonna di  $S$  compare un pivot, cioè se  $S$  è una matrice diagonale con elementi diagonali non nulli*

$$S = \begin{bmatrix} s_{11} & s_{12} & \dots & s_{1n} \\ 0 & a_{22} & \dots & s_{2n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & s_{nn} \end{bmatrix}, \quad s_{11}, s_{22}, \dots, s_{nn} \neq 0,$$

*allora tutti i sistemi lineari*

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

*con matrice dei coefficienti  $A$  sono determinati.*

- *In caso contrario, nessun sistema lineare con matrice dei coefficienti  $A$  è determinato, e fra di essi ce ne saranno sia di impossibili che di indeterminati.*

**Esercizio** Si applichi l'algoritmo di Gauss alla matrice

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 2 & 3 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -3 & -5 & -7 & -4 & -5 \end{bmatrix}$$

Cosa si può dire dei sistemi lineari che hanno  $M$  come matrice dei coefficienti?