Le lezioni del 26.02 e 01.03 si riferiscono al Capitolo 1 "Introduzione ai sistemi lineari". Di seguito si elencano gli argomenti svolti, descrivendoli sinteticamente dando i riferimenti a tale capitolo, oppure descrivendoli dettagliatamente.

## Lezione del 26.02

- 1-Equazioni lineari [cfr. par. 1.1, p. 1] In modo leggermente informale, si può dire che un'equazione lineare su  $\mathbb{R}$  in una certa lista di incognite è un'equazione ottenuta uguagliando un polinomio a coefficienti in  $\mathbb{R}$  di primo grado nelle incognite ad una costante; per essere precisi, bisogna aggiungere che si ammette anche la possibilità che il poliniomio sia identicamente nullo. Una soluzione dell'equazione è una lista di valori in  $\mathbb{R}$  delle incognite che rendono vera l'uguaglianza. Più in particolare e nel dettaglio:
- Un'equazione lineare in una incognita x su  $\mathbb{R}$  è un'equazione del tipo ax = b, dove a e b sono numeri reali assegnati, detti coefficiente e termine noto dell'equazione; una soluzione dell'equazione è un numero reale  $r \in \mathbb{R}$  tale che ar = b; per  $a \neq 0$  c'è una ed una sola soluzione data da x = b/a, per a = 0 e  $b \neq 0$  non ci sono soluzioni, e per a = b = 0 ciascun numero reale è soluzione.
- Un'equazione lineare in due incognite x, y su  $\mathbb{R}$  è un'equazione del tipo  $a_1x + a_2y = b$ , dove  $a_1, a_2$  e b sono numeri reali assegnati, detti coefficienti e termine noto dell'equazione; una soluzione dell'equazione è una coppia ordinata  $(r, s) \in \mathbb{R}^2$  di numeri reali tale che  $a_1r + a_2s = b$ ; per  $a_1 \neq 0$  ci sono infinite soluzioni date da  $(-a_2/a_1 \ y + b/a_1, y)$  con y variabile libera, per  $a_2 \neq 0$  analogamente ..., per  $a_1 = a_2 = 0$  e  $b \neq 0$  non ci sono soluzioni, e per  $a_1 = a_2 = b = 0$  ciascuna coppia ordinata di numeri reali è soluzione.
- Un'equazione lineare in n incognite  $x_1, \dots, x_n$  su  $\mathbb{R}$  è un'equazione del tipo

$$a_1x_1 + \dots + a_nx_n = b,$$

dove  $a_1, \dots a_n$  e b sono numeri reali assegnati, detti coefficienti e termine noto dell'equazione; una soluzione dell'equazione è una n-pla ordinata  $(r_1, \dots, r_n) \in \mathbb{R}^n$  di numeri reali tale che

$$a_1r_1 + \cdots + a_nr_n = b;$$

se esiste qualche  $a_i \neq 0$  allora ci sono infinite soluzioni che dipendono da n-1 variabili libere, se  $a_1 = \cdots = a_n = 0$  e  $b \neq 0$  allora non ci sono soluzioni, e se  $a_1 = \cdots = a_n = b = 0$  allora l'insieme delle soluzioni è  $\mathbb{R}^n$ .

2- Sistemi lineari [Par. 1.1, p. 2]. Un sistema lineare in una lista di incognite su  $\mathbb{R}$  è una sequenza di equazioni lineari in quelle incognite su  $\mathbb{R}$ ; una soluzione del sistema lineare è una lista di valori delle incognite in  $\mathbb{R}$  che è soluzione dui ciascuna equazione. Più in dettaglio, un sistema lineare di m equazioni in n incognite  $x_1, \ldots, x_n$  su  $\mathbb{R}$  è una sequenza di m equazioni lineari in  $x_1, \ldots, x_n$  su  $\mathbb{R}$ 

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

dove gli  $a_{ij}$  e i  $b_i$  sono numeri reali assegnati, detti coefficienti e termini noti dell'equazione; una soluzione dell'equazione è una n-pla ordinata  $(r_1, \ldots, r_n) \in \mathbb{R}^n$  di numeri reali che è soluzione di ciascuna equazione.

- -Dato un sistema lineare, ci si pongono le seguenti domande: esistono delle soluzioni? se si, quante? quali sono?
- -Esempio. Consideriamo il sistema nelle incognite x, y

$$\begin{cases} 2x + 3y = 8 \\ 6y = 9 \end{cases}$$

Dalla 6y = 9 si ottiene y = 3/2, e da y = 3/2 e da 2x + 3y = 8 si ottiene x = 7/4; il sistema ha una ed una sola soluzione: (7/4, 3/2).

-Esempio. Consideriamo il sistema nelle incognite x, y

$$\begin{cases} 2x + 3y = 8 \\ 4x + 6y = 9 \end{cases}$$

Osserviamo che: il primo membro della II equazione è il prodotto di 2 per il primo membro della I equazione, il secondo mebro della II equazione non è il prodotto di 2 per il secondo membro della I equazione, dunque le due equazioni sono incompatibili e non c'è alcuna soluzione. (Più formalmente: se ci fosse una soluzione (r, s) del sistema, si avrebbe  $9 = 4r + 6s = 2(2r + 3s) = 2 \cdot 8 = 16$ , impossibile).

-Esempio. Consideriamo il sistema nelle incognite x, y

$$\begin{cases} 2x + 3y = 8\\ 4x + 6y = 16 \end{cases}$$

Osserviamo che: il primo membro della II equazione è il prodotto di 2 per il primo membro della I equazione, il secondo mebro della II equazione è il prodotto di 2 per il secondo membro della I equazione, dunque il sistema ha le stesse soluzinoi della prima equazione 2x + 3y = 8. Si può ricavare la x in funzione della y e così si ottiene che le soluzioni sono le coppie ordinate del tipo (-3/2 y + 4, y) con y variabile libera. Si sarebbe potuto anche ricavare la y in funzione della x e così si sarebbe ottnuto che le soluzioni sono le coppie ordinate del tipo (x, -2/3 x + 8/3) con x variabile libera. Si hanno due descrizioni diverse dello stesso insieme delle soluzioni, che sono infinite.

3-Righe, colonne, matrici; prodotto [cfr. Par. 1.2 pp. 4-8 e Par. 1.3 pp. 8-9]

-n—ple, righe, colonne. Una n—pla ordinata di numeri reali è data da un primo, un secondo, ..., un n—mo numero reale, detti sue componenti e viene rappresentata scrivendo fra parentesi tonde tali numeri separati da virgole nel loro ordine; di regola, indicheremo una n—pla ordinata con una lettera minuscola sottolineata e, una volta scelta una lettera per indicare una n—pla, useremo la stessa lettera con indici per indicare le sue componenti. L'insieme delle n—ple ordinate di numeri reali viene indicato con  $\mathbb{R}^n$ . Risulta utile potere rappresentare una n—pla ordinata di numeri reali come una riga di numeri reali oppure come una colonna di numeri reali; di regola, indicata con una lettera una n—pla ordinata di mumeri reali, si indica la corrispondente colonna con la stessa lettera, e si indica la corrispondente riga con la stessa lettera munita di un apice:

$$\underline{a} = (a_1, \dots, a_n), \quad \underline{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}, \quad \underline{a}' = (a_1 \dots a_n).$$

-Si definsce il prodotto di una riga per una colonna aventi lo stesso numero di componenti come la somma dei prodotti delle componenti della riga per le corrispondenti componenti della colonna; il prodotto di una riga per una colonna che non hanno lo stesso numero di componenti non è definito. Così ad esempio

$$(1\ 2\ 3) \left(\begin{array}{c} 4\\5\\6 \end{array}\right) = 1 \cdot 4 + 2 \cdot 5 + 3 \cdot 6 = 22.$$

In generale,

$$(a_1 \cdots a_n)$$
  $\begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 \cdot b_1 + \cdots + a_n \cdot b_n = \sum_{i=1}^n a_i b_i.$ 

Questo prodotto può essere usato per rappresentare sinteticamente le equazioni lineari. Ad esempio, ciascuna equazione lineare  $a_1x_1 + a_2x_2 = b$  in due incognite  $x_1, x_2$  si può rappresentare come un'equazione in una sola incognita  $\underline{x}$  in  $\mathbb{R}^2$ :

$$(a_1 \ a_2) \left( \begin{array}{c} x_1 \\ x_2 \end{array} \right) = b, \quad \text{sinteticamente} \quad \underline{a}' \ \underline{x} = b.$$

Il generale, ciascuna equazione lineare  $a_1x_1 + \cdots + a_nx_n = b$  in n incognite  $x_1, \ldots, x_n$ su  $\mathbb{R}$  si può rappresentare come un'equazione in una sola incognita  $\underline{x}$  in  $\mathbb{R}^n$ :

$$(a_1 \cdots a_n) \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = b, \text{ sinteticamente } \underline{a}' \underline{x} = b$$

-Matrici. Siano m ed n due interi positivi fissati. Una matrice di tipo  $m \times n$  su  $\mathbb{R}$ e' una tabella di  $m \cdot n$  numeri reali disposti su m righe ed n colonne; l'elemento della i-ma riga e j-ma colonna di una matrice si dice in breve "elemento di posto (i, j)" della matrice. Le matrici di solito vengono indicate con lettere maiuscole; per indicare che una matrice A ha tipo  $m \times n$  si usa scrivere  $\underset{m \times n}{A}$ . L'insieme delle matrici di tipo  $m \times n$  su  $\mathbb{R}$  si indica con

$$\mathrm{M}_{m\times n}(\mathbb{R}).$$

La generica matrice A di tipo  $m \times n$  viene solitamente rappresentata

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix},$$

oppure, piu' brevemente,

$$A = (a_{ij})_{i=1,\dots,m\atop i=1}^{i=1,\dots,m}$$
,

- $A=(a_{ij})_{\stackrel{i=1,\dots,m}{j=1,\dots,n}}\,,$ o  $A=(a_{ij})$  quando il tipo e' chiaro dal contesto. Si noti che i e j non hanno alcun particolare significato, potrebbero essere sostituiti da altri due simboli, come  $h \in k$ .
- Noi useremo talvolta una notazione un po' diversa, suggerita dai linguaggi di alcune applicazioni per il calcolo come Matlab e Octave. Una volta scelto un simbolo, nel nostro caso A, per indicare una matrice, useremo il simbolo  $A_{ij}$  per indicare l'elemento di posto (i, j) in A.

-Matrici associate a un sistema lineare. I dati di cui consiste un sistema lineare di m equazioni in n incognite, fatta eccezione per i nomi delle incognite, sono descritti da: (1) la matrice  $m \times n$  dei coefficienti ottenuta scrivendo nella prima, ..., m-riga i coefficienti delle n incognite nella prima, ..., m-ma equazione, o equivalentemente scrivendo nella prima, ..., n-ma colonna i coefficienti nelle m equazioni della prima, ..., n-ma incognita, (2) la colonna  $m \times 1$  dei termini noti. La matrice  $m \times n$  dei coefficienti si dice anche m-atrice m-atric

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

sono associate la matrice dei coefficienti e la colonna dein termin noti

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad \underline{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

e la matrrice completa

$$(A|\underline{b}) = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ \vdots & & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}.$$

-Prodotto. Se il numero delle colonne di una matrice A e' uguale al numero delle righe di una matrice B, allora possiamo moltiplicare ciascuna riga di A per ciascuna colonna di B, ed organizzare questi prodotti in una tabella; otteniamo cosi' una matrice detta matrice prodotto (righe per colonne) di A per B, ed indicata con AB. Ad esempio, si ha

$$\begin{pmatrix}
\frac{1}{3} & \frac{2}{4} \\
\frac{3}{5} & \frac{4}{6} \\
\frac{5}{7} & 8
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
1 & 2 & 3 \\
4 & 5 & 6
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
1 \cdot 1 + 2 \cdot 4 & 1 \cdot 2 + 2 \cdot 5 & 1 \cdot 3 + 2 \cdot 6 \\
3 \cdot 1 + 4 \cdot 4 & 3 \cdot 2 + 4 \cdot 5 & 3 \cdot 3 + 4 \cdot 6 \\
5 \cdot 1 + 6 \cdot 4 & 5 \cdot 2 + 6 \cdot 5 & 5 \cdot 3 + 6 \cdot 6 \\
7 \cdot 1 + 8 \cdot 4 & 7 \cdot 2 + 8 \cdot 5 & 7 \cdot 3 + 8 \cdot 6
\end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix}
9 & 12 & 15 \\
19 & 26 & 33 \\
29 & 40 & 51 \\
39 & 54 & 69
\end{pmatrix}$$

In simboli, il prodotto di una matrice A di tipo  $m \times n$  per una matrice B di tipo  $n \times p$  e' la matrice AB di tipo  $m \times p$ 

$$A \cdot B = AB$$

data dalla tabella dei prodotti delle m righe di A per le p colonne di B: l'elemento di posto (i,j) in AB e' dato dal prodotto della riga i-ma di A per la colonna j-ma di

B:

$$(AB)_{ij} = (A_{i1} A_{i2} \dots A_{in}) \begin{pmatrix} B_{1j} \\ B_{2j} \\ \vdots \\ B_{nj} \end{pmatrix}$$

$$= A_{i1}B_{1j} + A_{i2}B_{2j} + \dots + A_{in}B_{nj}$$

$$= \sum_{h=1}^{n} A_{ih}B_{hj}.$$

Nella notazione usuale, la definizione di prodotto e' la seguente: per  $A = (a_{ij})_{\substack{i=1,\dots,m\\j=1,\dots,n}}$  e  $B = (b_{ij})_{\substack{i=1,\dots,n\\j=1,\dots,p}}$  si pone AB = C, dove  $C = (c_{ij})_{\substack{j=1,\dots,m\\j=1,\dots,p}}$  e' data da

$$c_{ij} = \sum_{h=1}^{n} a_{i,h} b_{h,j}.$$

La moltiplicazione di matrici estende la moltiplicazione dei numeri reali, nel senso che le matrici di tipo  $1 \cdot 1$  sono numeri reali e la moltiplicazione di matrici di tipo  $1 \cdot 1$  e' la moltiplicazione di numeri reali.

-Sistemi lineari. Questo prodotto può essere usato per rappresentare sinteticamente i sistemi lineari. Ad esempio, ciascun sistema lineare

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2 \\ a_{31}x_1 + a_{32}x_2 = b_3 \end{cases}$$

in due incognite  $x_1, x_2$  si può rappresentare come un'equazione in una colonna incognita  $2 \times 1$  con coefficiente una matrice  $3 \times 2$  e con termine noto una colonna  $3 \times 1$ 

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix}, \text{ sinteticamente } A \underline{x} = \underline{b}.$$

Il generale, ciascun sistema lineare di m equazioni in in n incognite su  $\mathbb{R}$  si può rappresentare come un'equazione in una colonna incognita  $\underline{x}$   $n \times 1$  con coefficiente una matrice A  $m \times n$  e con termine noto una colonna  $\underline{b}$   $m \times 1$ :

$$A\underline{x} = \underline{b}$$
.

- Associatività. Date tre matrici A, B, C di tipi rispettivamente  $m \times n, n \times p, p \times q$ , abbiamo due modi di moltiplicarle per ottenere una matrice, che sarà di tipo  $m \times q$ :

$$(AB)C, \qquad A(BC).$$

Ad esempio, per 
$$A = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$
,  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix}$ , e  $C = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ , si ha 
$$(AB)C = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \\ 15 \end{pmatrix}$$
 
$$A(BC) = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 10 \\ 15 \end{pmatrix}.$$

Quello che abbiamo visto su questo esempio vale in generale. La moltiplicazione di matrici possiede la proprietà associativa: comunque siano date tre matrici A, B, C di tipi rispettivamente  $m \times n, n \times p, p \times q$ , si ha

$$(AB)C = A(BC).$$

Potremo così scrivere un prodotto di più matrici senza usare parentesi. Gli elementi

$$(ABC)_{ij}$$
,  $i = 1, ..., m; j = 1, ..., q$ ,

della matrice ABCsono dati da

$$(ABC)_{ij} = \sum_{\substack{h=1,\dots,n\\k=1,\dots,p}} A_{ih} B_{hk} C_{kj}.$$