

Le lezioni del 26.02 e 01.03 si riferiscono al Capitolo 1 "Introduzione ai sistemi lineari". Di seguito si elencano gli argomenti svolti, descrivendoli sinteticamente dando i riferimenti a tale capitolo, oppure descrivendoli dettagliatamente.

Lezione del 01.03.

0– Sistemi lineari e matrici [cfr. 1.3, pp. 8–9]. Si è ricordato che per ciascun sistema lineare, si sono introdotte: la matrice dei coefficienti, la colonna delle incognite, la colonna dei termini noti, e la matrice completa =(matrice coefficienti | colonna termini noti), e che si è rappresentato il sistema con l'equazione "(matrice coefficienti) per (colonna incognite) = (colonna termini noti)".

1–Sistemi a scala, matrici a scala [cfr. 1.3, pp. 9–14].

–Si è illustrato il fatto che ci sono certi sistemi lineari che si risolvono molto facilmente.

–Esempio. Sistema nelle incognite  $x, y, z$

$$\begin{cases} 7x + 6y + 5z = 10 \\ 4y + 3z = 1 \\ 2z = 6 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 7 & 6 & 5 & 10 \\ 0 & 4 & 3 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 6 \end{array} \right)$$

Risoluzione:

da  $2z = 6$  si ottiene  $z = 3$ ;

da  $z = 3$  e  $4y + 3z = 1$  si ottiene  $y = -2$ ;

da  $z = 3$  e  $y = -2$  e  $7x + 6y + 5z = 10$  si ottiene  $x = 1$ ;

c'è una ed una sola soluzione:  $(1, -2, 3)$ .

–Esempio. Sistema nelle incognite  $x, y, z$

$$\begin{cases} ax + by + cz = g \\ dy + ez = h \\ fz = i \end{cases} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} a & b & c & p \\ 0 & d & e & q \\ 0 & 0 & f & r \end{array} \right)$$

dove  $a, b, \dots, i$  sono parametri, con  $a, d, f \neq 0$ . Per ogni valore dei parametri, sotto la condizione data, il sistema ha una ed una sola soluzione.

–Esempio. Sistema nelle incognite  $x, y, z$

$$\begin{cases} 3x + 5y + 7z = 1 \\ y + 2z = 1 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 3 & 5 & 7 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 \end{array} \right)$$

Risoluzione:

da  $y + 2z = 1$  si ottiene  $y = -2z + 1$ ;

da  $y = -2z + 1$  e  $3x + 5y + 7z = 1$  si ottiene  $x = z - 4/3$ ;

ci sono infinite soluzioni:  $(z - 4/3, -2z + 1, z)$ , con  $z$  variable libera.

-Esempio. Sistema nelle incognite  $x, y, z, u$  :

$$\begin{cases} x - y + 2z - 3u = 0 \\ z - u = 0 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 2 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

Risoluzione:

da  $z - u = 0$  si ottiene  $z = u$ ;

da  $z = u$  e  $x - y + 2z - 3u = 0$  si ottiene  $x = y + u$ ;

ci sono infinite soluzioni:  $(y + u, y, u, u)$ , con  $y$  e  $u$  variabili libere.

– Si è definito il *pivot* di una riga non nulla come il suo primo elemento non nullo. Si è definita matrice *a scala per righe*, in breve *a scala*, come una matrice nella quale i pivot della prima, seconda, ... righe non nulle stanno ciascuno strettamente a destra del precedente, e nella quale le eventuali righe nulle sono le ultime. Si è definito il *rango per righe* di una matrice a scala come il numero delle sue righe non nulle. Si è indicato il rango per righe di una matrice  $A$  con  $rr(A)$ , e si è osservato che se  $A$  ha tipo  $m \times n$  allora  $rr(A) \leq \min(m, n)$ .

-Esempio. Tutte le matrici di tipo  $4 \times 6$  della forma

$$\begin{pmatrix} 0 & \spadesuit & * & * & * & * \\ 0 & 0 & \spadesuit & * & * & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \spadesuit & * \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

dove i simboli  $\spadesuit$  indicano numeri reali diversi da zero (non necessariamente uguali) e i simboli  $*$  indicano numeri reali qualsiasi (non necessariamente uguali), sono a scala, con rango per righe uguale a 3.

– Si è definito un sistema lineare *a scala* come un sistema lineare avente una matrice completa a scala. I sistemi lineari sopra considerati sono tutti a scala.

–Si è enunciata e brevemente giustificata la

**Proposizione** Sia  $A\underline{x} = \underline{b}$  un sistema lineare a scala, di  $m$  equazioni in  $n$  incognite. Si ha  $rr(A) \leq rr(A|\underline{b}) \leq rr(A) + 1$ , e

- 1) se  $rr(A) = n = rr(A|\underline{b})$  allora il sistema ha una ed una sola soluzione;
- 2) se  $rr(A) = rr(A|\underline{b}) = r < n$  allora il sistema ha infinite soluzioni, che dipendono da  $n - r$  variabili libere;
- 3) se  $rr(A) < rr(A|\underline{b})$  allora il sistema non ha soluzioni.

2– Sistemi lineari equivalenti; operazioni elementari sulle equazioni di un sistema e sulle righe di una matrice [cfr. 1.4, pp. 14–15].

-Due sistemi lineari nelle stesse incognite si sono detti *equivalenti* se hanno le stesso insieme di soluzioni. Si sono presentate alcune operazioni che trasformano un sistema in uno equivalente.

-Esempio. Consideriamo l'equazione nelle incognite  $x, y$

$$x + 3/2 y = 3, \quad (1 \ 3/2 \ | \ 3);$$

moltiplicando entrambi i membri per  $2/3$ , otteniamo l'equazione

$$2/3 x + y = 2, \quad (2/3 \ 1 \ | \ 2),$$

e ciascuna soluzione della prima equazione è anche soluzione della seconda. Moltiplicando entrambi i membri della seconda equazione per  $3/2$  si ottiene la prima equazione, così ciascuna soluzione della seconda equazione è anche soluzione della prima. Le due equazioni sono equivalenti. Osserviamo che all'operazione di moltiplicare per un numero  $\rho$  entrambi i membri di una equazione corrisponde nella riga completa l'operazione di moltiplicare per  $\rho$  tutti gli elementi della riga, in breve moltiplicare per  $\rho$  la riga.

-Esempio. Consideriamo il sistema di due equazioni nelle incognite  $x, y$

$$\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 3x + y = 5 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \\ 3 & 1 & 5 \end{array} \right);$$

sommando alla seconda equazione la prima equazione si ottiene il sistema

$$\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 4x + 3y = 9 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \\ 4 & 3 & 9 \end{array} \right),$$

e ciascuna soluzione del primo sistema è anche soluzione del secondo. Partendo dal secondo sistema e sottraendo alla seconda equazione la prima equazione si ottiene il primo sistema, così ciascuna soluzione del secondo sistema è anche soluzione del primo. I due sistemi sono equivalenti. Osserviamo che all'operazione di sommare alla seconda equazione la prima equazione corrisponde nella matrice completa l'operazione di sommare a ciascun elemento della seconda riga il corrispondente elemento della prima riga, in breve, sommare alla seconda riga la prima riga.

-Esempio. Consideriamo di nuovo il sistema di due equazioni nelle incognite  $x, y$

$$\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 3x + y = 5 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \\ 3 & 1 & 5 \end{array} \right);$$

sommando alla seconda equazione la prima equazione moltiplicata per 2 si ottiene il sistema

$$\begin{cases} x + 2y = 4 \\ 5x + 5y = 13 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cc|c} 1 & 2 & 4 \\ 5 & 5 & 13 \end{array} \right),$$

e ciascuna soluzione del primo sistema è anche soluzione del secondo. Partendo dal secondo sistema e sommando alla seconda equazione la prima equazione moltiplicata per  $-2$  si ottiene il primo sistema, così ciascuna soluzione del secondo sistema è anche soluzione del primo. I due sistemi sono equivalenti. Osserviamo che all'operazione di sommare alla seconda equazione la prima equazione moltiplicata per un numero reale  $\alpha$  corrisponde nella matrice completa l'operazione sommare alla seconda riga la prima riga moltiplicata per  $\alpha$ .

– Si sono definite le *operazioni elementari* sulle righe di una matrice:

moltiplicare la  $i$ -ma riga per un numero reale  $\rho \neq 0$ ; in simboli,  $R_i \rightarrow \rho R_i$ ;

scambiare le righe  $i$ -ma e  $j$ -ma; in simboli:  $R_i \leftrightarrow R_j$ ;

sommare alla  $i$ -ma riga il prodotto del numero reale  $\alpha$  per la  $j$ -ma riga; in simboli:  $R_i \rightarrow R_i + \alpha R_j$ .

–Si è enunciata la

**Proposizione** Siano  $A\underline{x} = \underline{b}$  e  $\tilde{A}\underline{x} = \tilde{\underline{b}}$  due sistemi lineari di  $m$  equazioni nelle stesse  $n$  incognite. Se la matrice  $(\tilde{A}|\tilde{\underline{b}})$  è ottenuta dalla matrice  $(A|\underline{b})$  mediante una serie di operazioni elementari sulle righe, allora i sistemi  $A\underline{x} = \underline{b}$  e  $\tilde{A}\underline{x} = \tilde{\underline{b}}$  sono equivalenti.

3–Si è informalmente descritto l'”algoritmo di Gauss” [cfr. par. 1.4 pp. 16-17]; informalmente, in quanto si è descritto un processo nel quale vi sono passi che implicano scelte, e scelte diverse possono portare a risultati diversi.

Input: una matrice  $m \times n$  su  $\mathbb{R}$ . Output: una matrice  $m \times n$  su  $\mathbb{R}$ ; a scala per righe. Passi: operazioni elementari sulle righe.

Descrizione informale: Si leggono gli elementi della matrice colonna per colonna, da sinistra verso destra. Se non si trova alcun elemento diverso da zero, la matrice è la matrice nulla, che è a scala, ed il processo termina. Altrimenti si avrà una prima colonna, diciamo la  $j_1$ -ma, nella quale compare qualche elemento diverso da zero. Applicando eventualmente uno scambio di righe, possiamo fare in modo che il primo elemento della  $j_1$ -ma colonna sia diverso da zero. Sommando alla seconda, terza, ..., riga opportuni multipli della prima riga, possiamo fare in modo che nella  $j_1$ -ma colonna solo il primo elemento sia diverso da zero. Osserviamo che il pivot della prima riga sta nella  $j_1$ -ma colonna e tutti gli eventuali pivot delle righe successive stanno strettamente a destra di esso

$$\begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & \spadesuit & * & \cdots \\ 0 & & 0 & 0 & * & \cdots \\ \vdots & & & \vdots & \vdots & \cdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & * & \cdots \end{pmatrix}$$

Si riapplica lo stesso processo alla sottomatrice costituita dalle righe dalla seconda in poi.

4–Si è descritta l'applicazione dell'algoritmo di Gauss alla risoluzione dei sistemi lineari: dato un sistema lineare  $A\underline{x} = \underline{b}$ , si considera la sua matrice completa  $(A|\underline{b})$ , si applica l'algoritmo di Gauss ottenendo una matrice a scala  $(S|\underline{c})$ , si considera il corrispondente sistema a scala  $S\underline{x} = \underline{c}$ , si vede se ha soluzioni, se ne ha una sola o infinite, e se possibile lo si risolve.

-Esempio.

$$\begin{cases} x + y + z = 1 \\ 4x + 2y + z = 0 \\ 9x + 3y + z = 0 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 & 0 \\ 9 & 3 & 1 & 0 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} R_2 \rightarrow R_2 - 4R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - 9R_1 \end{array}$$

$$\left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -3 & -4 \\ 0 & -6 & -8 & -9 \end{array} \right) \quad R_3 \rightarrow R_3 - 3R_2$$

$$\begin{cases} x + y + z = 1 \\ -2y - 3z = -4 \\ z = 3 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -2 & -3 & -4 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right)$$

Il sistema ha una ed una sola soluzione.

-Esempio.

$$\begin{cases} x + 3y + z + u = 4 \\ x + 3y + 2z + 3u = -2 \\ x + y + z + u = -2 \\ -3x - 7y - 4z - 5u = 0 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 & 4 \\ 1 & 3 & 2 & 3 & -2 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & -2 \\ -3 & -7 & -4 & -5 & 0 \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} R_2 \rightarrow R_2 - R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_1 \\ R_4 \rightarrow R_4 + 3R_1 \end{array}$$

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -6 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & -6 \\ 0 & 2 & -1 & -2 & 12 \end{array} \right) \quad R_2 \leftrightarrow R_3$$

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -6 \\ 0 & 2 & -1 & -2 & 12 \end{array} \right) \quad R_4 \rightarrow R_4 + R_2$$

$$\left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -6 \\ 0 & 0 & -1 & -2 & 6 \end{array} \right) \quad R_4 \rightarrow R_4 + R_3$$

$$\begin{cases} x + 3y + z + u = 4 \\ -2y = -6 \\ z + 2u = -6 \end{cases} \quad \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & -2 & 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 1 & 2 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

Il sistema ha infinite soluzioni, che si possono ottenere ricavando la  $x, y, z$  in funzione della  $u$ .