

Lezione del 15.03

Questa lezione si riferisce al Cap.3 "Combinazioni lineari e lineare indipendenza", Par.3.2 "Indipendenza lineare".

0- **Introduzione** Si è considerato il modo in cui normalmente si pensa ad uno, due, o tre vettori applicati in un punto fissato O dello spazio. Si è osservato che si pensa a:

- (1) un vettore non ridotto ad O ;
- (2) due vettori che non stanno su una stessa retta;
- (3) tre vettori che non stanno su uno stesso piano.

Si sono descritte anche le altre possibilità

(1') un vettore ridotto ad O ; (2') un vettore non ridotto ad O , ed un altro che sta sulla sua stessa retta; oppure, ... (3') due vettori che non stanno su una stessa retta, ed un terzo che sta sul loro stesso piano; oppure, ...

-1 **Prima definizione di indipendenza lineare** Si è espresso il modo in cui normalmente si pensa ad uno, due, o tre vettori applicati in un punto fissato O dello spazio, nel linguaggio dell'algebra lineare, ottenendo:

- (1) un vettore non nullo;
- (2) due vettori nessuno dei quali è multiplo (con coefficiente reale) dell'altro;
- (3) tre vettori nessuno dei quali è combinazione lineare (con coefficienti reali) degli altri due.

A partire da queste considerazioni si è data la prima definizione della proprietà di indipendenza lineare:

Definizione (I.1) Sia V uno spazio vettoriale, e siano $\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n$ vettori di V .

$\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n$ si dicono *linearmente indipendenti* se nessun \underline{v}_i si può ottenere come combinazione lineare degli altri \underline{v}_j ($j \neq i$); altrimenti, se almeno un \underline{v}_i si può ottenere come combinazione lineare degli altri \underline{v}_j ($j \neq i$), si dice che $\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n$ sono *linearmente dipendenti*.

Un singolo vettore \underline{v} si dice linearmente indipendente o linearmente dipendente secondo che sia diverso o uguale al vettore nullo $\underline{0}$. Per convenzione, si dice che la sequenza vuota (nessun vettore) è linearmente indipendente.

Si sono esposti i seguenti esempi ovvi, nello spazio vettoriale \mathbb{R}^3 .

- (1) $(1, 0, 0)$ è linearmente indipendente;
- (2) $(1, 0, 0), (0, 1, 0)$ sono linearmente indipendenti (non esiste alcun $\alpha \in \mathbb{R}$ tale che $(1, 0, 0) = \alpha(0, 1, 0)$ e non esiste alcun $\alpha \in \mathbb{R}$ tale che $(0, 1, 0) = \alpha(1, 0, 0)$)
- (3) $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)$ sono linearmente indipendenti (non esistono $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ tali che $(1, 0, 0) = \alpha(0, 1, 0) + \beta(0, 0, 1)$; non esistono ...)
- (2') per ogni $h \in \mathbb{R}$ fissato, $(1, 0, 0), (h, 0, 0)$ sono linearmente dipendenti; ...
- (3') per ogni $h, k \in \mathbb{R}$ fissati, $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (h, k, 0)$ sono linearmente dipendenti;

Si ha l'impressione (corretta) che in \mathbb{R}^3 non possano esistere più di 3 vettori linearmente indipendenti. Lo proveremo più avanti.

Una prima proprietà dell'indipendenza lineare.

Osservazione A partire dalla descrizione geometrica iniziale sui vettori applicati in un punto O dello spazio, si è portati a pensare che: se tre vettori sono linearmente indipendenti, allora anche due qualunque di essi sono linearmente indipendenti; equivalentemente, se fra tre vettori ce ne sono due linearmente dipendenti, allora anche i tre vettori sono linearmente dipendenti. Questa impressione è vera. Infatti: considerati i due vettori linearmente dipendenti, si ha che fra di essi ce ne è uno che si può scrivere come multiplo dell'altro; indicati rispettivamente questi vettori come \underline{a} e \underline{b} , si ha dunque $\underline{a} = \beta \underline{b}$ per qualche $\beta \in \mathbb{R}$; indicato con \underline{c} il terzo vettore, si ha anche $\underline{a} = \beta \underline{b} + 0 \underline{c}$; dunque \underline{c} è uno dei tre vettori che si può scrivere come combinazione lineare degli altri due, cioè i tre vettori sono linearmente dipendenti. Più in generale si ha

Proposizione. Date in uno spazio vettoriale una sequenza di vettori ed una sua sottosequenza si ha: se la sequenza è linearmente indipendente allora anche la sottosequenza è linearmente indipendente; equivalentemente, se la sottosequenza è linearmente dipendente allora anche la sequenza è linearmente dipendente.

Non diamo la dimostrazione. ¹

Esempio ovvio nello spazio vettoriale \mathbb{R}^n . Per ciascun intero $i \in \{1, 2, \dots, n\}$ indichiamo con \underline{e}_i il vettore che ha la i -ma componente uguale a 1 e tutte le altre componenti uguali a 0. Si ha che la sequenza $\underline{e}_1, \underline{e}_2, \dots, \underline{e}_n$ è linearmente indipendente. Infatti, per ciascun indice $i^* \in \{1, 2, \dots, n\}$ l'uguaglianza

$$\underline{e}_{i^*} = \sum_{i \neq i^*} \alpha_i \underline{e}_i \quad (\alpha_i \in \mathbb{R})$$

non è possibile, in quanto uguagliando le componenti i^* -ma ai due membri si ottiene

$$1 = \sum_{i \neq i^*} \alpha_i 0 = 0.$$

-Esempio ovvio nello spazio vettoriale \mathbb{R}^n . Dall'esempio precedente, per la proposizione di sopra, si ha che ogni sottosequenza della sequenza $\underline{e}_1, \underline{e}_2, \dots, \underline{e}_n$ è linearmente indipendente.

Si ha l'impressione (corretta) che in \mathbb{R}^n non possano esistere più di n vettori linearmente indipendenti. Lo proveremo più avanti.

¹Un enunciato più formale. Siano \underline{v}_i ($i \in \{1, \dots, n\}$) vettori di uno spazio vettoriale V e sia $A \subseteq \{1, \dots, n\}$. Se \underline{v}_i ($i \in \{1, \dots, n\}$) sono linearmente indipendenti, allora anche \underline{v}_i ($i \in A$) sono linearmente indipendenti; equivalentemente, se \underline{v}_i ($i \in A$) sono linearmente dipendenti, allora anche \underline{v}_i ($i \in \{1, \dots, n\}$) sono linearmente dipendenti.

Una dimostrazione della seconda affermazione. Esiste un $i_0 \in A$ tale che si possa scrivere

$$\underline{v}_{i_0} = \sum_{\substack{i \in A \\ i \neq i_0}} \alpha_i \underline{v}_i$$

dunque si può anche scrivere

$$\underline{v}_{i_0} = \sum_{\substack{i \in \{1, \dots, n\} \\ i \neq i_0}} \beta_i \underline{v}_i$$

dove $\beta_i = \alpha_i$ per $i \in A$ e $\beta_i = 0$ per $i \notin A$.

-1/2 **Intermezzo.** Nel punto precedente si è data una prima definizione di indipendenza lineare, si sono dati alcuni esempi ovvi, e ci si è posta una questione sul massimo numero di vettori linearmente indipendenti in \mathbb{R}^n . Nel punto successivo si dà una seconda definizione di indipendenza lineare, che è equivalente alla prima, si riconsidera qualche esempio ovvio, e si prova che il massimo numero di vettori linearmente indipendenti in \mathbb{R}^n è n .

-2 **Seconda definizione di indipendenza lineare** Si è riconsiderato il modo in cui normalmente si pensano dei vettori applicati in un punto fissato O dello spazio, e si è osservato che:

(1) un vettore \underline{a} non è ridotto ad un solo punto se e solo se l'equazione $\alpha \underline{a} = \underline{0}$ ha l'unica soluzione $\alpha = 0$; (2) due vettori $\underline{a}, \underline{b}$ non stanno su una stessa retta se e solo se l'equazione $\alpha \underline{a} + \beta \underline{b} = \underline{0}$ ha l'unica soluzione $\alpha = \beta = 0$.

A partire da queste considerazioni si è data la seconda definizione della proprietà di indipendenza lineare:

Definizione (I.2) Sia V uno spazio vettoriale, e siano $\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n$ vettori di V .

$\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n$ si dicono *linearmente indipendenti* se l'equazione

$$\alpha_1 \underline{a}_1 + \dots + \alpha_n \underline{a}_n = \underline{0}$$

nelle incognite $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ ha l'unica soluzione $\alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$; altrimenti, se l'equazione

$$\alpha_1 \underline{a}_1 + \dots + \alpha_n \underline{a}_n = \underline{0}$$

nelle incognite $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ ha qualche soluzione con $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ non tutti nulli, si dice che $\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n$ sono *linearmente dipendenti*.

Per convenzione, si dice che la sequenza vuota (nessun vettore) è linearmente indipendente.

- **Esempi** Alcuni esempi ovvi di vettori linearmente indipendenti o dipendenti in \mathbb{R}^3 .

(3) I vettori $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)$ sono linearmente indipendenti; infatti l'equazione

$$\alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 1, 0) + \gamma(0, 0, 1) = (0, 0, 0)$$

nelle incognite α, β, γ equivale all'equazione $(\alpha, \beta, \gamma) = (0, 0, 0)$ che ha solo la soluzione $\alpha = \beta = \gamma = 0$.

(2') i vettori $(1, 0, 0), (2, 0, 0)$ sono linearmente dipendenti; infatti l'equazione

$$\alpha(1, 0, 0) + \beta(2, 0, 0) = (0, 0, 0)$$

ha tra le altre la soluzione $\alpha = -2, \beta = 1$.

(3') i vettori $(1, 0, 0), (0, 1, 0), (2, 3, 0)$ sono linearmente dipendenti; infatti l'equazione

$$\alpha(1, 0, 0) + \beta(0, 1, 0) + \gamma(2, 3, 0) = (0, 0, 0)$$

ha tra le altre la soluzione $\alpha = -2, \beta = -3, \gamma = 1$.

- **Esempio.** I vettori \underline{e}_i ($i \in \{1, \dots, n\}$) di \mathbb{R}^n sono linearmente indipendenti. Infatti l'equazione

$$x_1 \underline{e}_1 + x_2 \underline{e}_2 + \dots + x_n \underline{e}_n = \underline{0}$$

nelle incognite x_1, \dots, x_n esplicitamente è

$$x_1(1, 0, \dots, 0) + x_2(0, 1, \dots, 0) + \dots + x_n(0, 0, \dots, 1) = (0, 0, \dots, 0),$$

che equivale alla

$$(x_1, x_2, \dots, x_n) = (0, 0, \dots, 0),$$

che a sua volta prge $x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$.

Proposizione Nello spazio vettoriale \mathbb{R}^n , ciascuna sequenza di più di n vettori è linearmente dipendente.

Dimostrazione. Siano dati m vettori \underline{a}_i ($i \in \{1, \dots, m\}$) in \mathbb{R}^n , con $m > n$. Consideriamo l'equazione

$$x_1 \underline{a}_1 + \dots + x_m \underline{a}_m = \underline{0}$$

nelle incognite x_1, \dots, x_m . Questa equazione equivale al sistema delle n equazioni lineari omogenee nelle stesse m incognite, ottenute uguagliando ciascuna delle n componenti del vettore al primo membro alla corrispondente componente del vettore al secondo membro, che è sempre 0. Questo sistema si può scrivere come

$$A\underline{x} = \underline{0},$$

dove A è la matrice $n \times m$ che come colonne i vettori \underline{a}_i . Applicando alla matrice completa del sistema $(A | \underline{0})$ l'algoritmo di Gauss, si ottiene una matrice a scala $(S | \underline{0})$, dove S è una matrice $n \times m$ a scala. A questa matrice corrisponde il sistema

$$S\underline{x} = \underline{0},$$

equivalente al sistema iniziale. Il rango per righe $rr(S)$ di S è minore o uguale del numero delle righe di S che è n , il numero delle incognite è m , e per ipotesi $n < m$; dunque il sistema ha infinite soluzioni. Dunque l'equazione

$$x_1 \underline{a}_1 + \dots + x_m \underline{a}_m = \underline{0}$$

nelle incognite x_1, \dots, x_m ha infinite soluzioni, in particolare ha qualche soluzione diversa dalla soluzione banale $x_1 = \dots = x_m = 0$.

- **3 Equivalenza fra le due definizioni.** Le due definizioni di indipendenza lineare date sono equivalenti, nel senso che una sequenza di vettori è linearmente indipendente nel senso della prima definizione se e solo se è linearmente indipendente nel senso della seconda definizione [cfr. Prop.3.2.4, p.63].

Di seguito consideriamo il problema di stabilire se dati vettori sono linearmente indipendenti; nel caso in cui si trova che i vettori sono linearmente dipendenti, mostriamo come da informazioni più fini collegate ad una definizione si ottengono informazioni più fini collegate all'altra definizione.

- **Esercizio.** Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono linearmente indipendenti

$$(2, 1, 1), (3, 3, 1), (6, 2, 2).$$

Osserviamo che nessuno dei tre vettori è multiplo scalare di un altro; non è però chiaro se ce ne sia uno dei tre che è combinazione lineare degli altri due. Usiamo la seconda definizione. Consideriamo l'equazione

$$\alpha(2, 1, 1) + \beta(3, 3, 1) + \gamma(6, 2, 2) = (0, 0, 0)$$

in α, β, γ ; questa equazione equivale al sistema lineare che ha matrice completa

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 3 & 6 & 0 \\ 1 & 3 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right);$$

questa matrice si può trasformare tramite operazioni elementari nella matrice

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \end{array} \right);$$

questa matrice è la matrice completa di una sistema che ha solo la soluzione $\alpha = \beta = \gamma = 0$. Dunque i tre vettori dati sono linearmente indipendenti.

- **Esercizio.** Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono linearmente indipendenti

$$(1, 0, 1, 4), (2, 1, 0, 6), (1, -2, 5, 8).$$

Usiamo la prima definizione. Ci chiediamo se il terzo vettore è una combinazione lineare dei primi due, cioè se esistono α, β tali che

$$\alpha(1, 0, 1, 4) + \beta(2, 1, 0, 6) = (1, -2, 5, 8);$$

osservando le seconde componenti si ha $\beta = -2$ e osservando le terze componenti si ha $\alpha = 5$; dunque l'unica possibilità è

$$5(1, 0, 1, 4) - 2(2, 1, 0, 6) = (1, -2, 5, 8);$$

questa uguaglianza è vera, dunque i vettori sono linearmente dipendenti.

(Osserviamo che, portando tutti i vettori al primo membro, si ha

$$5(1, 0, 1, 4) - 2(2, 1, 0, 6) - (1, -2, 5, 8) = (0, 0, 0);$$

dunque l'equazione in α, β, γ

$$\alpha(1, 0, 1, 4) + \beta(2, 1, 0, 6) + \gamma(1, -2, 5, 8) = (0, 0, 0)$$

ha qualche soluzione diversa dalla soluzione $\alpha = \beta = \gamma = 0$. Ciò prova che i tre vettori sono linearmente dipendenti secondo la seconda definizione).

- **Esercizio.** Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono linearmente indipendenti

$$(1, 2, 4), (1, 3, 9), (-2, -2, 2).$$

Usiamo la seconda definizione. Consideriamo l'equazione in α, β, γ

$$\alpha(1, 2, 4) + \beta(1, 3, 9) + \gamma(-2, -2, 2) = (0, 0, 0).$$

Questa equazione equivale al sistema che ha matrice completa

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 0 \\ 2 & 3 & -2 & 0 \\ 4 & 9 & 2 & 0 \end{array} \right);$$

questa matrice si può trasformare tramite operazioni elementari nella matrice a scala

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right);$$

questa matrice è la matrice completa di un sistema che ha infinite soluzioni. Dunque ha infinite soluzioni l'equazione

$$\alpha(1, 2, 4) + \beta(1, 3, 9) + \gamma(-2, -2, 2) = (0, 0, 0),$$

e i vettori dati sono linearmente dipendenti.

(Risolvendo il sistema si ottiene fra le altre la soluzione $\alpha = 4$, $\beta = -2$, $\gamma = 1$; dunque

$$4(1, 2, 4) - 2(1, 3, 9) + (-2, -2, 2) = (0, 0, 0).$$

Da questa uguaglianza si può ricavare

$$(-2, -2, 2) = -4(1, 2, 4) + 2(1, 3, 9),$$

e ciò prova che i vettori dati sono linearmente dipendenti anche secondo la prima definizione.)

– 4 **Osservazione** Se in una sequenza di vettori c'è un vettore che compare più di una volta, allora la sequenza è linearmente dipendente. Se in due sequenze di vettori, prive di ripetizioni, compaiono gli stessi vettori (magari in ordini diversi), allora una sequenza è linearmente indipendente se e solo se l'altra sequenza è linearmente indipendente. In questo senso si può parlare di indipendenza lineare di un insieme di vettori.