

13/02/2015

Versione 1/2

**Prova d'esame di Geometria**

**per il CLM in ingegneria edile-architettura, AA 2013/14**

Rispondere alle domande sul foglio protocollo assegnato, indicando nome, cognome e numero di matricola. Fornire adeguate motivazioni dei passaggi principali; non è ammesso l'uso di appunti, libri, calcolatrici, ecc.

---

**Esercizio 1** (7 punti) Nello spazio vettoriale  $\mathbb{R}^4$  sono dati il sottospazio  $U$  generato dai vettori  $(1, 0, 1, 0)$  e  $(0, 1, 1, 1)$ , ed il sottospazio  $W$  costituito dalle soluzioni del sistema lineare omogeneo 
$$\begin{cases} x_1 - x_3 + x_4 = 0 \\ x_2 + x_3 = 0 \end{cases}.$$

- Si determini una base di  $W$ ;
- si determini una rappresentazione cartesiana di  $U$ ;
- si determini una base di  $U + W$ ;
- l'insieme  $\{(-2, 1, -1, 1)\}$  e' una base di  $U \cap W$ ?

**Esercizio 2** (7 punti) Sono date le matrici  $A, B, C$  ed il vettore  $b$

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 7 & 1 \\ 2 & 5 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 5 & -7 & -1 \\ -2 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad C = \begin{pmatrix} 5 & -7 & 2 \\ -2 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- Si provi che la matrice  $A$  e' regolare;
- si risolva il sistema  $Ax = b$  usando la regola di Cramer;
- quale fra le matrici  $B, C$  e' inversa di  $A$ ?
- si risolva il sistema  $Ax = b$  usando la matrice inversa di  $A$ .

**Esercizio 3** (8 punti) Sono dati gli endomorfismi  $T$  e  $T_p$  dello spazio vettoriale  $\mathbb{R}^3$  che sono rappresentati rispetto alle base canonica di  $\mathbb{R}^3$  dalle matrici

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad A_p = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 3 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & p \end{pmatrix}$$

dove  $p$  e' un parametro reale.

- Stabilire se  $T$  e' diagonalizzabile e in caso affermativo scrivere una matrice diagonale che rappresenta  $T$ ;
- determinare i valori di  $p$  per i quali  $T_p$  e' diagonalizzabile e per ciascuno di tali valori di  $p$  scrivere una matrice diagonale che rappresenta  $T_p$ .

**Esercizio 4** (8 punti) Sia  $\varphi$  la forma bilineare sullo spazio vettoriale euclideo standard  $\mathbb{R}^3$  data da

$$\varphi((x_1, x_2, x_3), (y_1, y_2, y_3)) = x_1y_3 + x_3y_1.$$

- a) Scrivere la matrice  $Q_{\mathcal{C}}(\varphi)$  che rappresenta  $\varphi$  rispetto alla base canonica  $\mathcal{C}$ ;
- b) sia  $T$  l'operatore lineare su  $\mathbb{R}^3$  che e' rappresentato dalla matrice  $A = Q_{\mathcal{C}}(\varphi)$  rispetto alla base canonica; determinare se possibile una base spettrale ortonormale ordinata  $\mathcal{B}$  per  $T$ ;
- c) scrivere la matrice  $Q_{\mathcal{B}}(\varphi)$  che rappresenta  $\varphi$  rispetto alla base  $\mathcal{B}$ ;
- d) verificare la risposta data al punto precedente.