

SEMINARIO DI ANALISI MATEMATICA  
DIPARTIMENTO DI MATEMATICA  
DELL'UNIVERSITÀ DI BOLOGNA

Anno Accademico 2007-08

Davide Guidetti

SVILUPPO ASINTOTICO DELLE SOLUZIONI DI UN PROBLEMA  
INVERSO DI TIPO PARABOLICO

19 giugno 2008

## ABSTRACT

We consider the abstract parabolic inverse problem

$$(1) \quad \begin{cases} u'(t) = A(t)u(t) + f(t)z(t) + h(t), & t \in [0, +\infty), \\ u(0) = u_0, \\ \Phi(u(t)) = g(t), & t \in [0, +\infty), \end{cases}$$

with  $u$  and  $f$  unknown. We assume that,  $\forall t \in [0, +\infty)$ ,  $A(t)$  is a sectorial operator in the Banach space  $X$ ,  $z$  and  $h$  are functions with values in  $X$ , and  $f$  is an unknown scalar-valued function,  $\Phi$  is a proper linear functional in  $X$ ,  $g$  is a given scalar valued function. The knowledge of  $\Phi(u(t))$  should provide the further information, which is necessary to determine  $f$  together with  $u$ .

We show that, under suitable assumptions on the data  $A(t)$ ,  $z$ ,  $h$ ,  $u_0$ ,  $g$ , (2) has a unique global solution in  $[0, +\infty)$ . Moreover, under further conditions, if  $A(t) = A_0 + t^{-1}A_1 + \dots + t^{-k}A_k + o(t^{-k})$  ( $t \rightarrow +\infty$ ), and  $z$ ,  $h$  and  $g$  admit analogous expansions, even  $u$  and  $f$  can be expanded in the same way.

In questo seminario vorrei presentare alcuni risultati che ho ottenuto recentemente, inseriti in un lavoro in corso di stampa ([6]).

Consideriamo un problema di Cauchy parabolico astratto della forma

$$(2) \quad \begin{cases} u'(t) = (A(t) - \lambda)u(t) + f(t)z(t) + h(t), & t \in [S, +\infty), \\ u(S) = u_S, \\ \Phi[u(t)] = g(t), & t \in [S, +\infty). \end{cases}$$

Il problema è parabolico nel senso che, per ogni  $t$  in  $[S, +\infty)$   $A(t)$  è il generatore infinitesimale di un semigruppato analitico  $(e^{sA(t)})_{s \geq 0}$  in un certo spazio di Banach complesso  $X$ ,  $\lambda$  è un parametro complesso.  $z$  e  $h$  sono assegnate funzioni a valori in  $X$  definite sull'intervallo  $[S, +\infty)$ ,  $u_S$  è un dato iniziale appartenente al dominio  $D(A(t))$  dell'operatore  $A(t)$ . La funzione  $f$ , definita in  $[S, +\infty)$  e a valori scalari, è incognita assieme a  $u$ . Per compensare la mancata conoscenza di  $f$ , è assegnato per ogni  $t \geq S$  il valore  $\Phi[u(t)]$ , con  $\Phi$  opportuno funzionale lineare. Si vuole dunque determinare  $f$  assieme a  $u$ . In più, si cercano condizioni che assicurino la possibilità di sviluppare asintoticamente  $u$  e  $f$  per  $t \rightarrow +\infty$ . Più precisamente: si cercano condizioni che assicurino che  $u$  e  $f$  convergono per  $t \rightarrow +\infty$ , a un limite  $(u_0, f_0)$  in opportune norme. Ci si aspetta che, se  $A(t)$ ,  $z(t)$ ,  $h(t)$ ,  $g(t)$  convergono (in un senso opportuno) a  $A_0$ ,  $z_0$ ,  $h_0$ ,  $g_0$ , allora  $(u_0, f_0)$  sia soluzione dell'equazione stazionaria

$$(3) \quad \begin{cases} 0 = (A_0 - \lambda)u_0 + f_0z_0 + h_0, \\ \Phi(u_0) = g_0. \end{cases}$$

Inoltre, se

$$\begin{aligned} A(t) &= A_0 + t^{-1}A_1 + \dots + t^{-k}A_k + o(t^{-k}), & t \rightarrow +\infty, \\ z(t) &= z_0 + t^{-1}z_1 + \dots + t^{-k}z_k + o(t^{-k}), \\ h(t) &= h_0 + t^{-1}h_1 + \dots + t^{-k}h_k + o(t^{-k}), \\ g(t) &= g_0 + t^{-1}g_1 + \dots + t^{-k}g_k + o(t^{-k}), \end{aligned}$$

ci si aspetta che

$$\begin{aligned} u(t) &= u_0 + t^{-1}u_1 + \dots + t^{-k}u_k + o(t^{-k}), & t \rightarrow +\infty, \\ f(t) &= f_0 + t^{-1}f_1 + \dots + t^{-k}f_k + o(t^{-k}). \end{aligned}$$

Prima di illustrare i risultati che ho ottenuto su questo problema, vorrei segnalare alcuni articoli in cui sono stati considerati problemi analoghi.

In [7] Güvenilir e Kalantarov trattano un sistema della forma

$$(4) \quad \begin{cases} u'(t) + Au(t) = F(t)g(t) & t \in [0, +\infty), \\ u(0) = u_0, \\ (u(t), \omega) = \phi(t), & t \in [0, +\infty). \end{cases}$$

sotto le ipotesi seguenti:  $H$  è uno spazio di Hilbert con prodotto scalare  $(\cdot, \cdot)$ ,  $A$  è un operatore autoaggiunto positivo in  $H$ ,  $\omega$  e  $u_0$  appartengono a  $H$ ,  $z$  e  $h$  sono funzioni assegnate a valori rispettivamente in  $H$  e  $\mathbb{C}$ . Sotto opportune condizioni, gli autori provano che (4) ha un'unica soluzione globale  $(u, f)$ , che converge in un senso appropriato a  $(0, 0)$ . Per esempio,  $u$  converge a 0 nello spazio  $D(A^{1/2})$ .

Nel caso di problemi misti parabolici concreti, risultati nello stesso ordine di idee (vale a dire, in uno spazio  $L^2$  e in un senso relativante debole) sono stati ottenuti da Belov ([1]), Kamynin e Francini ([8]), Vasin e Kamynin ([9], [10]).

Per dare un'idea di questo tipo di risultati, illustriamo brevemente quello contenuto in [7].

**Teorema 1.** *Consideriamo il problema (4). Supponiamo che:*

- (I)  $u_0, \omega \in D(A^{1/2})$ ;
- (II)  $g \in C([0, +\infty[; H)$ ,  $\|g(t)\|_H \leq K_1 \forall t \geq 0$ ;
- (III)  $|(g(t), \omega)| \geq g_0 > 0 \forall t \geq 0$ ;
- (IV)  $\phi(0) = (u_0, \omega)$ ;
- (V)  $\|Au\|_H \geq \mu^2 \|u\|_H \forall u \in D(A)$ , per una certa  $\mu \in \mathbb{R}^+$ ;
- (V)  $\gamma := 1 - \frac{2K_1}{g_0\mu} \|A^{1/2}\omega\| - \frac{K_1^2}{g_0^2} \|A^{1/2}\omega\|^2 > 0$ ;
- (VI)  $\phi \in H^1(0, T) \forall T \in \mathbb{R}^+$  e

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \int_k^{k+1} |\phi'(t)|^2 dt = 0.$$

Allora il problema (4) possiede un'unica soluzione  $(u, F)$  tale che  $u \in W^{1,1}(0, T; H) \cap C([0, T]; D(A^{1/2})) \cap L^2(0, T; D(A))$ ,  $F \in C([0, T])$  per ogni  $T \in \mathbb{R}^+$ . Inoltre,

$$(5) \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} \|A^{1/2}u(t)\|_H^2 = 0, \quad \lim_{k \rightarrow +\infty} \int_k^{k+1} |F(t)|^2 dt = 0.$$

Applichiamo il teorema 1 al seguente problema:

$$(6) \quad \begin{cases} D_t u(t, x) - \Delta u(t, x) = F(t)g(t, x) & t \in [0, +\infty), x \in \Omega, \\ u(t, x') = 0, & t \in [0, +\infty), x \in \partial\Omega, \\ u(0, x) = u_0(x), & x \in \Omega, \\ \int_{\Omega} u(t, x)\omega(x)dx = \phi(t), & t \in [0, +\infty). \end{cases}$$

Supponiamo che  $\Omega$  sia un aperto limitato di  $\mathbb{R}^n$  con frontiera regolare  $\partial\Omega$ . Introduciamo lo spazio di Hilbert

$$(7) \quad H := L^2(\Omega)$$

e il seguente operatore  $A$  in  $H$ :

$$(8) \quad \begin{cases} D(A) := H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega), \\ Au := -\Delta u, \quad u \in D(A). \end{cases}$$

Allora è ben noto che  $A$  è un operatore autoaggiunto e positivo in  $H$ . Inoltre,

$$(9) \quad D(A^{1/2}) = H_0^1(\Omega),$$

con norme equivalenti. Allora dal teorema 1 segue il seguente

**Corollario 1.** *Consideriamo il problema (6). Supponiamo che:*

- (I)  $u_0, \omega \in H_0^1(\Omega)$ ;
- (II)  $g \in C([0, +\infty[; L^2(\Omega))$ ,  $\|g(t)\|_{L^2(\Omega)} \leq K_1 \forall t \geq 0$ ;
- (III)  $|\int_{\Omega} g(t, x)\omega(x)dx| \geq g_0 > 0 \forall t \geq 0$ ;
- (IV)  $\phi(0) = \int_{\Omega} u_0(x)\omega(x)dx$ ;
- (V)  $\int_{\Omega} |\Delta u(x)|^2 dx \geq \mu^2 \int_{\Omega} |u(x)|^2 dx$  per ogni  $u \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ , con  $\mu \in \mathbb{R}^+$ ;
- (V)  $\gamma := 1 - \frac{2K_1}{g_0\mu} (\int_{\Omega} |\nabla\omega(x)|^2 dx)^{1/2} - \frac{K_1^2}{g_0^2} \int_{\Omega} |\nabla\omega(x)|^2 dx > 0$ ;
- (VI)  $\phi \in H^1(0, T) \forall T \in \mathbb{R}^+$  e

$$\lim_{k \rightarrow +\infty} \int_k^{k+1} |\phi'(t)|^2 dt = 0.$$

Allora il problema (6) possiede un'unica soluzione  $(u, F)$  tale che  $u \in W^{1,1}(0, T; L^2(\Omega)) \cap C([0, T]; H^1(\Omega)) \cap L^2(0, T; H^2(\Omega))$ ,  $F \in C([0, T])$  per ogni  $T \in \mathbb{R}^+$ . Inoltre,

$$(10) \quad \lim_{t \rightarrow +\infty} \int_{\Omega} \|\nabla_x u(t, x)\|^2 dx = 0, \quad \lim_{k \rightarrow +\infty} \int_k^{k+1} |F(t)|^2 dt = 0.$$

Passiamo ora al contenuto specifico di [6]. L'idea di base è che una condizione sufficiente che garantisce la convergenza di una funzione per  $t \rightarrow +\infty$  è che la sua derivata sia sommabile. Assumeremo dunque come nuove incognite in (2)  $u'$  e  $f'$  e cercheremo condizioni affinché siano sommabili. È spesso conveniente cercare di applicare risultati di "regolarità massimale", vale a dire, risultati di isomorfismo vettoriale e topologico tra "spazi di soluzioni" e "spazi di dati". Vediamo qualche risultato di questo genere relativo al problema di Cauchy in ambiente " $L^1$ ". Cominciamo col richiamare la nozione di operatore settoriale:

**Definizione 1.** Sia  $X$  uno spazio di Banach e sia  $\mathcal{A} : D(\mathcal{A}) \subseteq X \rightarrow X$  un operatore lineare. Si dice che  $\mathcal{A}$  è un operatore settoriale se

(I) esistono  $\omega \in \mathbb{R}$  e  $\phi \in (\frac{\pi}{2}, \pi)$  tali che il risolvente  $\rho(\mathcal{A})$  contiene  $\Sigma := \{\lambda \in \mathbb{C} \setminus \{\omega\} : |\text{Arg}(\lambda - \omega)| \leq \phi\}$ ;

(II) esiste  $M$  in  $\mathbb{R}^+$ , tale che  $\|(\lambda - \mathcal{A})^{-1}\|_{\mathcal{L}(X)} \leq M|\lambda - \omega|^{-1} \forall \lambda \in \Sigma$ .

Se  $\mathcal{A}$  è un operatore settoriale, è definito il semigruppato analitico  $(e^{t\mathcal{A}})_{t>0}$ , che è fortemente continuo in  $t = 0$  se e solo se  $D(\mathcal{A})$  è denso in  $X$ . Sia  $\theta \in (0, 1)$ . Introduciamo lo spazio di interpolazione  $D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$ , definito come segue:

$$(11) \quad D_{\mathcal{A}}(\theta, 1) := \{x \in X : \int_0^1 t^{-\theta} \|\mathcal{A}e^{t\mathcal{A}}x\|_X dt < +\infty\}.$$

$D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$  è uno spazio di Banach con la norma naturale

$$(12) \quad \|x\|_{D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)} := \|x\|_X + \int_0^1 t^{-\theta} \|\mathcal{A}e^{t\mathcal{A}}x\|_X dt.$$

Poniamo anche

$$(13) \quad D_{\mathcal{A}}(1 + \theta, 1) := \{x \in D(\mathcal{A}) : \mathcal{A}x \in D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)\}.$$

Se  $x \in D_{\mathcal{A}}(1 + \theta, 1)$ , poniamo

$$(14) \quad \|x\|_{D_{\mathcal{A}}(1+\theta, 1)} := \|x\|_{D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)} + \|\mathcal{A}x\|_{D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)}.$$

Come vedremo, in molti casi  $D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$  e  $D_{\mathcal{A}}(1 + \theta, 1)$  ammettono delle caratterizzazioni "leggibili". Il nostro interesse per questi spazi è dovuto al seguente risultato di regolarità massimale:

**Teorema 2.** *Sia  $\mathcal{A}$  un operatore settoriale in  $X$  e siano  $\theta \in (0, 1)$ ,  $T \in (0, +\infty]$ . Consideriamo il problema di Cauchy*

$$(15) \quad \begin{cases} u'(t) = \mathcal{A}u(t) + f(t), & t \in (0, T), \\ u(0) = u_0. \end{cases}$$

Allora:

(I) se  $T < +\infty$ , (15) ammette una soluzione (unica)  $u$  appartenente a  $W^{1,1}(0, T; D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)) \cap L^1(0, T; D_{\mathcal{A}}(1 + \theta, 1))$  se e solo se

$$(16) \quad u_0 \in D_{\mathcal{A}}(\theta, 1), \quad f \in L^1(0, T; D_{\mathcal{A}}(\theta, 1));$$

(II) nel caso  $T = +\infty$ , vale lo stesso risultato se

$$(17) \quad \{\mu \in \mathbb{C} : \operatorname{Re}(\mu) \geq 0\} \subseteq \rho(\mathcal{A}).$$

*Dimostrazione.* Si veda [5]. (I) è essenzialmente dovuta a G. Di Blasio.  $\square$

**Osservazione 1.** Ci si può chiedere se sia veramente necessario lavorare con spazi relativamente "esotici" come  $D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$ . Ebbene, si potrebbe dimostrare (vedi [2]) che, se nel teorema 2 si sostituisce  $D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$  con uno spazio di Banach riflessivo e l'operatore  $\mathcal{A}$  non è limitato, si ottiene un enunciato falso.

Nel seguito utilizzeremo il seguente risultato di perturbazione:

**Lemma 1.** *Siano  $\mathcal{A}$  un operatore settoriale nello spazio di Banach  $X$ ,  $0 < \theta' < \theta < 1$ ,  $\Psi \in X'$  (lo spazio duale di  $X$ ),  $y_0 \in D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$ . Consideriamo il seguente operatore  $\mathcal{B}$ :*

$$(18) \quad \begin{cases} \mathcal{B} : D_{\mathcal{A}}(1 + \theta', 1) \rightarrow D_{\mathcal{A}}(\theta', 1), \\ \mathcal{B}v := \mathcal{A}v + \Psi(\mathcal{A}v)y_0. \end{cases}$$

Allora:

(I)  $\mathcal{B}$  è un operatore settoriale in  $D_{c\mathcal{A}}(\theta', 1)$ ;

(II)  $D_{\mathcal{B}}(\theta - \theta', 1) = D_{\mathcal{A}}(\theta, 1)$  and  $D_{\mathcal{B}}(1 + \theta - \theta', 1) = D_{\mathcal{A}}(1 + \theta, 1)$ , con norme equivalenti.

Definiamo, infine, la classe  $AC(I; X)$  con  $I$  intervallo in  $\mathbb{R}$  con interno non vuoto e  $X$  spazio di Banach:

$$(19) \quad AC(I; X) := \{f : I \rightarrow X : \exists f' \in L^1(I; X) | \forall s, t \in I, f(t) - f(s) = \int_s^t f'(\sigma) d\sigma\}.$$

Se  $I$  è limitato, si ha  $AC(I; X) = W^{1,1}(0, T; X)$ . Se  $I = [S, +\infty)$  ( $S \in \mathbb{R}$ ) e  $f \in AC(I; X)$ , esiste

$$(20) \quad f(\infty) := \lim_{t \rightarrow +\infty} f(t).$$

Passiamo ora a considerare il problema (2) in un intervallo limitato. Utilizzeremo le seguenti ipotesi:

(H1)  $X$  è uno spazio di Banach complesso,  $S, T \in \mathbb{R}$ ,  $S < T$ ,  $\theta \in (0, 1)$ .

(H2)  $\forall t \in [S, T]$   $\mathcal{A}(t)$  è un operatore settoriale in  $X$ ,  $X_\theta := D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)$  e  $X_{1+\theta} := D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)$  sono indipendenti da  $t$ ;  $\|\cdot\|_\theta$  e  $\|\cdot\|_{1+\theta}$  sono norme fissate, rispettivamente in  $X_\theta$  e  $X_{1+\theta}$ , equivalenti a ciascuna norma  $\|\cdot\|_{D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)}$  e  $\|\cdot\|_{D_{\mathcal{A}(t)}(1+\theta, 1)}$ ; l'applicazione  $t \rightarrow \mathcal{A}(t)$ , con  $\mathcal{A}(t)$  restrizione di  $\mathcal{A}(t)$  a  $D_{\mathcal{A}(t)}(1+\theta, 1)$ , appartiene a  $AC([S, T]; \mathcal{L}(X_{1+\theta}, X_\theta))$ ;

(H3)  $\lambda \in \mathbb{C}$ ;

(H4)  $z, h \in AC([S, T]; X_\theta)$ ;

(H5)  $\Phi \in X'$ ;

(H6)  $\Phi(z(t)) \neq 0 \forall t \in [S, T]$ ;

(H7)  $u_S \in X_{1+\theta}$ ;

(H8)  $g \in W^{2,1}(S, T)$ ,  $\Phi(u_S) = g(S)$ .

Vale allora il seguente

**Teorema 3.** *Supponiamo che valgano le ipotesi (H1)-(H8). Allora il problema (2) ammette un'unica soluzione  $(u, f)$  con*

$$u \in W^{2,1}(S, T; X_\theta) \cap AC([S, T]; X_{1+\theta}),$$

$$f \in AC([S, T]).$$

Veniamo al caso degli intervalli illimitati e della convergenza per  $t \rightarrow +\infty$  della soluzione. Introduciamo le seguenti ipotesi:

(I1)  $X$  è uno spazio di Banach complesso,  $S \in \mathbb{R}$ ,  $\theta \in (0, 1)$ .



(I2)  $\forall t \in [S, +\infty]$   $\mathcal{A}(t)$  è un operatore settoriale in  $X$ ,  $X_\theta := D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)$  e  $X_{1+\theta} := D_{\mathcal{A}(t)}(1 + \theta, 1)$  sono indipendenti da  $t$ ;  $\|\cdot\|_\theta$  e  $\|\cdot\|_{1+\theta}$  sono norme fissate in  $X_\theta$  e  $X_{1+\theta}$ , rispettivamente equivalenti a ciascuna norma  $\|\cdot\|_{D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)}$  e  $\|\cdot\|_{D_{\mathcal{A}(t)}(1+\theta, 1)}$ ; l'applicazione  $t \rightarrow A(t)$  appartiene a  $AC([S, +\infty); \mathcal{L}(X_{1+\theta}, X_\theta))$ ;

(I3)  $A_0 := A(+\infty) = \lim_{t \rightarrow +\infty} A(t)$  in  $\mathcal{L}(X_{1+\theta}, X_\theta)$ ;

(I4)  $\lambda \in \mathbb{C}$ ;

(I5)  $z, h \in AC([S, +\infty); X_\theta)$ ;

Poniamo

$$(21) \quad z_0 := \lim_{t \rightarrow +\infty} z(t).$$

Naturalmente,  $z_0 \in X_\theta$ .

(I6)  $\Phi \in X'$ ;

(I7)  $\Phi(z(t)) \neq 0 \forall t \in [S, +\infty)$ ,  $\Phi(z_0) \neq 0$ ;

(I8)  $u_S \in X_{1+\theta}$ ;

(I9)  $g \in C^1([S, +\infty))$ ,  $g' \in W^{1,1}(S, +\infty)$ ,  $\Phi(u_S) = g(S)$ ;

(I10) definiamo

$$(22) \quad B_0 := A_0 - \lambda - \frac{1}{\Phi(z_0)} \Phi[A_0.]z_0.$$

Allora,

$$\{\mu \in \mathbb{C} : \operatorname{Re}(\mu) \geq 0\} \subseteq \rho(B_0).$$

Poniamo

$$(23) \quad h_0 := \lim_{t \rightarrow +\infty} h(t) \ (\in X_\theta), \quad g_0 := \lim_{t \rightarrow +\infty} g(t) \ (\in \mathbb{C}),$$

che esistono, in virtù di (I5) e (I9).

Vale allora il seguente

**Teorema 4.** *Siano soddisfatte le ipotesi (I1)-(I10). Allora:*

(I) *il problema (2) ha un'unica soluzione  $(u, f)$  tale che,  $\forall T \in (S, +\infty)$ ,  $u \in W^{2,1}(S, T; X_\theta) \cap AC([S, T]; X_{1+\theta})$ ,  $f \in AC([S, T])$ ;*

(II)  *$u \in AC([S, +\infty); X_{1+\theta})$ ,  $u' \in W^{1,1}(S, +\infty; X_\theta)$ ;*

(III)  *$f \in AC([S, +\infty))$ .*

(IV) *Esistono*

$$u_0 := X_{1+\theta} - \lim_{t \rightarrow +\infty} u(t),$$

$$f_0 := \lim_{t \rightarrow +\infty} f(t).$$

*Inoltre,*

$$(24) \quad \begin{cases} (A_0 - \lambda)u_0 + f_0 z_0 + h_0 = O, \\ \Phi(u_0) = g_0. \end{cases}$$

*Cenno della dimostrazione* Si deriva rispetto a  $t$  l'equazione (2) e si pone  $v := u'$ . Si ottiene allora

$$(25) \quad v'(t) = (A(t) - \lambda)v(t) + A'(t)(u_S + \int_S^t v(\sigma)d\sigma) + f'(t)z(t) + f(t)z'(t) + h'(t).$$

Ci si riconduce a un sistema della forma

$$(26) \quad \begin{cases} v'(t) = B_0 v(t) + \dots, \\ v(S) = v_S \end{cases}$$

e, utilizzando (I10) e teorema 2, si prova che  $v$  e  $f'$  sono sommabili. Quindi  $u$  e  $f$  convergono per  $t \rightarrow +\infty$ .

Veniamo allora allo sviluppo asintotico della soluzione.

**Teorema 5.** *Supponiamo che le ipotesi (I1)-(I10) siano soddisfatte. Supponiamo, inoltre, che, per un certo  $k \in \mathbb{N}_0$ ,*

$$(27) \quad A(t) = A_0 + t^{-1}A_1 + \dots + t^{-k}A_k + t^{-k}r_A(t),$$

*con  $A_1, \dots, A_k \in \mathcal{L}(X_{1+\theta}, X_\theta)$ ,  $r_A \in AC([S_0, +\infty), \mathcal{L}(X_{1+\theta}, X_\theta))$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|r_A(t)\|_{\mathcal{L}(X_{1+\theta}, X_\theta)} = 0$ ,*

$$(28) \quad z(t) = z_0 + t^{-1}z_1 + \dots + t^{-k}z_k + t^{-k}r_z(t),$$

con  $z_1, \dots, z_k \in X_\theta$ ,  $r_z \in AC([S_0, +\infty), X_\theta)$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|r_z(t)\|_{X_\theta} = 0$ ,

$$(29) \quad h(t) = h_0 + t^{-1}h_1 + \dots + t^{-k}h_k + t^{-k}r_h(t),$$

con  $h_1, \dots, h_k \in X_\theta$ ,  $r_h \in AC([S_0, +\infty), X_\theta)$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|r_h(t)\|_{X_\theta} = 0$ ,

$$(30) \quad g(t) = g_0 + t^{-1}g_1 + \dots + t^{-k}g_k + t^{-k}r_g(t),$$

con  $g_1, \dots, g_k \in \mathbb{C}$ ,  $r_g \in C^1([S_0, +\infty))$ ,  $r'_g \in W^{1,1}(S_0, +\infty)$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} r_g(t) = 0$ . Allora  $u$  e  $f$  possono essere rappresentati nella forma

$$(31) \quad u(t) = u_0 + t^{-1}u_1 + \dots + t^{-k}u_k + t^{-k}r_u(t),$$

con  $u_0, u_1, \dots, u_k \in X_{1+\theta}$ ,  $r_u \in AC([S_0, +\infty), X_{1+\theta})$ ,  $r'_u \in W^{1,1}(S_0, +\infty; X_\theta)$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|r_u(t)\|_{X_{1+\theta}} = 0$ ,

$$(32) \quad f(t) = f_0 + t^{-1}f_1 + \dots + t^{-k}f_k + t^{-k}r_f(t),$$

con  $f_0, f_1, \dots, f_k \in \mathbb{C}$ ,  $r_f \in AC([S_0, +\infty))$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} r_f(t) = 0$ .

È possibile determinare ricorsivamente i vettori  $u_0, \dots, u_k$  e gli scalari  $f_0, \dots, f_k$ :

**Proposizione 1.** *Supponiamo che, per qualche  $k \in \mathbb{N}_0$ , siano soddisfatte le ipotesi del teorema 5. Allora:*

(I) *il sistema*

$$(33) \quad \begin{cases} (A_0 - \lambda)u + fz_0 + h = O, \\ \Phi(u) = g, \end{cases}$$

*nell'incognita  $(u, f) \in X_{1+\theta} \times \mathbb{C}$ , ha un'unica soluzione per ogni  $h \in X_\theta$ ,  $\forall g \in \mathbb{C}$ .*

(II) *Se  $(u_0, f_0)$  soddisfa il sistema (24).*

(III) *Se, per  $j \in \{ \dots, k \}$ , sono stati determinati  $u_0, \dots, u_{j-1}$  e  $f_0, \dots, f_{j-1}$ ,  $(u_j, f_j)$  può essere ottenuta risolvendo il sistema (del tipo (33))*

$$(34) \quad \begin{cases} (A_0 - \lambda)u_j + f_j z_0 + (j-1)u_{j-1} + \sum_{r=0}^{j-1} A_{j-r} u_r \\ + \sum_{r=0}^{j-1} f_r z_{j-r} + h_j = O, \\ \Phi(u_j) = g_j. \end{cases}$$

Veniamo ora ad applicare i risultati astratti precedenti a problemi al contorno misti di tipo parabolico. Per semplicità, ci limiteremo a considerare equazioni del secondo ordine.

Consideriamo il problema

$$(35) \quad \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t}(t, x) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} \partial_{x_i}(a_{ij}(t, x) \partial_{x_j} u) - \lambda u(t, x) \\ + f(t)z(t, x) + h(t, x), & t \in [S, +\infty), x \in \Omega, \\ u(t, x') = 0, & x' \in \partial\Omega, \\ u(S, x) = u_S(x), & x \in \Omega, \\ \int_{\Omega} \phi(x)u(t, x)dx = g(t), & t \in [S, +\infty), \end{cases}$$

con le ipotesi seguenti:

(J1)  $\Omega$  è un sottoinsieme aperto e limitato di  $\mathbb{R}^n$ , posto su un solo lato di  $\partial\Omega$ , sottovarietà di  $\mathbb{R}^n$  di classe  $C^{2+s}$  ( $s \in \mathbb{R}^+$ ).

(J2) Se  $t \in [S, +\infty]$ ,  $x \in \bar{\Omega}$ ,

$$A(t, x, \partial_x) := \sum_{1 \leq i, j \leq n} \partial_{x_i}(a_{ij}(t, x) \partial_{x_j} \cdot),$$

con coefficienti a valori reali,

$$\sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij}(t, x) \xi_i \xi_j \geq \nu |\xi|^2$$

$\forall (t, x) \in [S, +\infty) \times \bar{\Omega}$  e  $\nu \in \mathbb{R}^+$ , con coefficienti  $a_{ij} \in AC([S, +\infty); C^{1+s}(\bar{\Omega}))$ ;  $\forall x \in \bar{\Omega}$ ,

$$a_{ij}(\infty, x) = \lim_{t \rightarrow +\infty} a_{ij}(t, x).$$

(J3)  $p \in (1, +\infty)$ .

Poniamo

$$(36) \quad X := L^p(\Omega),$$

$$(37) \quad \begin{cases} D(\mathcal{A}(t)) := W^{2,p}(\Omega) \cap W_0^{1,p}(\Omega), \\ \mathcal{A}(t)u = A(t, \cdot, \partial_x)u. \end{cases}$$

È noto ([4]) che  $\forall \theta \in (0, 1/(2p))$ ,

$$(L^p(\Omega), D(\mathcal{A}(t)))_{\theta,1} = B_{p,1}^{2\theta}(\Omega),$$

con norme equivalenti;  $B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)$  indica lo spazio di Besov che può essere caratterizzato come

$$\{f \in L^p(\Omega) : \sup_{h \in \mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} |h|^{-n-2\theta} (\int_{\Omega_h} |f(x+h) - f(x)|^p dx)^{1/p} dh < +\infty\},$$

con

$$\Omega_h := \{x \in \Omega : x+h \in \Omega\}.$$

Si può anche dimostrare (vedi [3]) che, se vale (J2) e  $2\theta < s$ ,

$$\begin{aligned} D(A(t)) &:= \{u \in D(\mathcal{A}(t)) : \mathcal{A}(t)u \in D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)\} \\ &= B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega) \cap W_0^{1,p}(\Omega) \end{aligned}$$

Fissiamo

$$\theta \in (0, \frac{1}{2p} \wedge \frac{s}{2}).$$

(J7)  $z, h \in AC([S, +\infty); B_{p,1}^{2\theta}(\Omega))$ ; poniamo

$$(38) \quad z_0 := B_{p,1}^{2\theta}(\Omega) - \lim_{t \rightarrow +\infty} z(t).$$

(J8)  $\phi \in L^{p'}(\Omega)$ ; prendiamo

$$\Phi(u) := \int_{\Omega} \phi(x)u(x)dx.$$

(J9)  $\Phi(z(t)) \neq 0, \forall t \in [S, +\infty), \Phi(z_0) \neq 0$ ;

(J10)  $u_S \in B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega) \cap W_0^{1,p}(\Omega)$ ;

(J11)  $g \in C^1([S, \infty)), g' \in W^{1,1}(S, \infty), \Phi(u_S) = g(S)$ ;

(J12)  $\lambda \in \mathbb{C}$  è tale che il problema al contorno

$$(39) \quad \begin{cases} A_0(x, \partial_x)u(x) - \mu u(x) - \frac{1}{\Phi(z_0)} \Phi[A_0(\cdot)u]z_0(x) = 0, \\ x \in \Omega, \\ u(x') = 0, x' \in \partial\Omega \end{cases}$$

ha in  $B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega)$ , per ogni  $\mu \in \mathbb{C}$  con  $\operatorname{Re}(\mu) \geq \operatorname{Re}(\lambda)$ , solo la soluzione identicamente nulla. Qui

$$(40) \quad A_0(x, \partial_x) := A(\infty, x, \partial_x).$$

Allora si ha:

**Teorema 6.** *Siano soddisfatte le ipotesi (J1)-(J12). Consideriamo il problema (35), con  $u$  e  $f$  incognite. Allora:*

(I) *il problema (35) ha un'unica soluzione  $(u, f)$  tale che,  $\forall T \in (S, +\infty)$ ,  $u \in W^{2,1}(S, T; B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)) \cap AC([S, \infty), B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega))$ ,  $f \in AC([S, T])$ ;*

(II)  *$u \in AC([S, \infty), B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega))$ ,  $\frac{\partial u}{\partial t} \in W^{1,1}(S, \infty; B_{p,1}^{2\theta}(\Omega))$ ,  $f \in AC([S, \infty))$ ;*

(III) *esistono*

$$u_0 := B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega) - \lim_{t \rightarrow +\infty} u(t),$$

$$f_0 := \lim_{t \rightarrow +\infty} f(t);$$

inoltre,  $u_0$  and  $f_0$  sono univocamente determinate come soluzioni del sistema

$$(41) \quad \begin{cases} (A_0(x, \partial_x) - \lambda)u_0(x) + f_0 z_0(x) + h_0(x), & x \in \Omega, \\ u_0(x') = 0, & x' \in \partial\Omega, \\ \int_{\Omega} \phi(x)u_0(x)dx = g_0, \end{cases}$$

con

$$(42) \quad h_0(x) := \lim_{t \rightarrow \infty} h(t, x),$$

$$(43) \quad g_0 := \lim_{t \rightarrow \infty} g(t).$$

**Teorema 7.** *Siano soddisfatte le ipotesi del 6. Supponiamo, in più, che, per un certo  $k \in \mathbb{N}_0$ , per  $t > 0$ ,  $\forall(i, j)$ ,*

$$(44) \quad a_{ij}(t, x) = a_{0,i,j}(x) + t^{-1}a_{1,i,j}(x) + \dots + t^{-k}a_{k,i,j}(x) \\ + t^{-k}r_{k,i,j}(t, x),$$

con  $a_{0,i,k}, \dots, a_{k,i,j} \in C^s(\overline{\Omega})$ ,  $r_{k,i,j} \in AC([S_0, \infty); C^s(\overline{\Omega}))$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} \|r_{k,i,j}(t, \cdot)\|_{C^s(\overline{\Omega})} = 0$ ,

$$(45) \quad z(t, x) = z_0(x) + t^{-1}z_1(x) + \dots + t^{-k}z_k(x) + t^{-k}r_z(t, x),$$

con  $z_1, \dots, z_k \in B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)$ ,  $r_z \in AC([S_0, \infty); B_{p,1}^{2\theta}(\Omega))$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} \|r_z(t, \cdot)\|_{B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)} = 0$

$$(46) \quad h(t, x) = h_0(x) + t^{-1}h_1(x) + \dots + t^{-k}h_k(x) + t^{-k}r_h(t, x),$$

con  $h_1, \dots, h_k \in B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)$ ,  $r_h \in AC([S_0, \infty); B_{p,1}^{2\theta}(\Omega))$ ,  $\lim_{t \rightarrow \infty} \|r_h(t, \cdot)\|_{B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)} = 0$ ,

$$(47) \quad g(t) = g_0 + t^{-1}g_1 + \dots + t^{-k}g_k + t^{-k}r_g(t),$$

con  $g_1, \dots, g_k \in \mathbb{C}$ ,  $r_g \in C^1([S_0, +\infty))$ ,  $r'_g \in W^{1,1}(S_0, +\infty)$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} r_g(t) = 0$ .

Allora, se  $u$  e  $f$  risolvono il sistema (35), possono essere rappresentate nella forma

$$(48) \quad u(t, x) = u_0(x) + t^{-1}u_1(x) + \dots + t^{-k}u_k(x) + t^{-k}r_u(t, x),$$

con  $u_0, u_1, \dots, u_k \in B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega)$ ,  $r_u \in AC([S_0, +\infty), B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega))$ ,  $\partial_t r_u \in W^{1,1}(S_0, +\infty; B_{p,1}^{2\theta}(\Omega))$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} \|r_u(t, \cdot)\|_{B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega)} = 0$ ,

$$(49) \quad f(t) = f_0 + t^{-1}f_1 + \dots + t^{-k}f_k + t^{-k}r_f(t),$$

con  $f_0, f_1, \dots, f_k \in \mathbb{C}$ ,  $r_f \in AC([S_0, +\infty))$ ,  $\lim_{t \rightarrow +\infty} r_f(t) = 0$ .

Un'altra possibilità è prendere condizioni al contorno del primo ordine (indipendenti dal tempo): vale a dire, sostituire la condizione  $u(t, x') = 0$  in  $\partial\Omega$  con

$$B(x', \partial_x)u(x') = \sum_{j=1}^n b_j(x')\partial_j u(x') + b_0(x')u(x') = 0, \quad x' \in \partial\Omega,$$

con qualche limitazione di natura algebrica e un'opportuna regolarità dei coefficienti. In ogni caso, se  $\theta \in (0, (1/2 + 1/(2p)))$ , si ha di nuovo

$$(L^p(\Omega), D(\mathcal{A}(t)))_{\theta,1} = B_{p,1}^{2\theta}(\Omega)$$

e

$$\begin{aligned} D(A(t)) &:= \{u \in D(\mathcal{A}(t)) : \mathcal{A}(t)u \in D_{\mathcal{A}(t)}(\theta, 1)\} \\ &= \{u \in B_{p,1}^{2(1+\theta)}(\Omega) : B(\cdot, \partial_x)u_{\partial\Omega} = 0\}. \end{aligned}$$

se  $2\theta p > n$ , si può prendere (per esempio)

$$\Phi(u) = u(x^0),$$

con  $x^0 \in \overline{\Omega}$ .

#### RIFERIMENTI BIBLIOGRAFICI

- [1] Y. Y. Belov. Inverse problems for partial differential equations, Inverse and ill-posed Problems Series, VSP (2002).
- [2] S. Guerre-Delabrière.  *$L^p$  regularity of Cauchy problems and the geometry of Banach spaces*, Illinois J. Math. **39** (1995), 556-566.
- [3] D. Guidetti, *On elliptic problems in Besov spaces*, Math. Nachr. 152 (1991), 247-275.
- [4] D. Guidetti, *On interpolation with boundary conditions*, Math. Z. 207 (1991), 439-460.
- [5] D. Guidetti. *Convergence to a stationary state for solutions to parabolic inverse problems of reconstruction of convolution kernels*, Diff. Int. Eq. **20** (2007), 961-990.
- [6] D. Guidetti. *Asymptotic expansion of solutions to an inverse problem of parabolic type* in corso di stampa su Adv. Diff. Eq..
- [7] A. F. Güvenilir, V. K. Kalantarov, *The asymptotic behavior of solutions to an inverse problem for differential operator equations* Mathematical and Computer Modelling **37** (2003), 907-914.
- [8] V. Kamynin, E. Francini. *Asymptotic behavior of solutions of some inverse problems for higher order parabolic equations*, Russ. Jour. Math. Phys. **6** (1999), 394-408.
- [9] I.A. Vasin, V.L. Kamynin. *On the asymptotic behavior of solutions to inverse problems for parabolic equations* Siberian Math. Journ. **38** (1997), 647-662.
- [10] I.A. Vasin, V.L. Kamynin. *Asymptotic behavior of the solutions of inverse problems for parabolic equations with irregular coefficients* Math. Sbornik **188** (1997), 49-64.