

1) PROBLEMA DI CAUCHY: $y' = \frac{8x+4xy^2}{y}$; $y(1) = \sqrt{e-2}$

è una e.d.a variabili separabili, " $y' = f(x) \cdot g(y)$ " con:

$$f(x) = 4x, x \in I =]-\infty, +\infty[; g(y) = \frac{2+y^2}{y}, y \in J =]0, +\infty[.$$

$$\frac{dy}{dx} = 4x \cdot \frac{2+y^2}{y}; \int \frac{y}{2+y^2} dy = \int 4x dx; \frac{1}{2} \ln(2+y^2) = 2x^2 + C \quad (*)$$

$$\left. \begin{array}{l} x=1 \\ y=\sqrt{e-2} \end{array} \right\} \text{in } (*) \Rightarrow \frac{1}{2} \ln e = 2+C; C = -\frac{3}{2} \text{ cosicche } (*) \text{ dà: } \frac{1}{2} \ln(2+y^2) = 2x^2 - \frac{3}{2},$$

$$\ln(2+y^2) = 4x^2 - 3, 2+y^2 = e^{4x^2-3}, y^2 = e^{4x^2-3} - 2 \text{ e, tenendo presente che } y(1) = \sqrt{e-2} > 0, \boxed{y(x) = \sqrt{e^{4x^2-3} - 2}}. \text{ Il dominio della soluzione si trova}$$

imponendo che sia $e^{4x^2-3} > 2$, $4x^2 > 3 + \ln 2$, $|x| > \frac{1}{2} \sqrt{3 + \ln 2}$, e tenendo presente che il dominio della soluzione deve essere un INTERVALLO contenente $x_0 = 1$, si ottiene l'intervallo $I_0 =]\frac{1}{2} \sqrt{3 + \ln 2}, +\infty[$.

2) DETERMINARE E CLASSIFICARE I PUNTI CRITICI, E RAPPRESENTARE GRAFICAMENTE IL DOMINIO DI: $f(x,y) = x + \frac{1}{2}y - 3 \ln(x^2+y)$

$$\text{Il dominio è } D = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2; x^2+y > 0\}$$

(la regione tratteggiata nel disegno)

$$f'_x = 1 - \frac{6x}{x^2+y} = 0 \quad (1) \quad (2) \Rightarrow x^2+y=6;$$

$$f'_y = \frac{1}{2} - \frac{3}{x^2+y} = 0 \quad (2) \quad (1) \Rightarrow 1-x=0 \Rightarrow x=1,$$

e allora (2) $\Rightarrow 1+y=6$, $y=5$. C'è un solo punto critico, $P=(1,5)$, accettabile perché $\in D$. Adesso calcoliamo le derivate seconde per costruire la matrice Hessiona:

$$f''_{xx} = \frac{6}{(x^2+y)^2} \cdot (-1 \cdot (x^2+y) + 2x^2) = \frac{6(x^2-y)}{(x^2+y)^2}; f''_{xy} = f''_{yx} = \frac{6x}{(x^2+y)^2}; f''_{yy} = \frac{3}{(x^2+y)^2};$$

$$\text{allora } H(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{6(x^2-y)}{(x^2+y)^2} & \frac{6x}{(x^2+y)^2} \\ \frac{6x}{(x^2+y)^2} & \frac{3}{(x^2+y)^2} \end{pmatrix}; H(1,5) = \begin{pmatrix} -2/3 & 1/6 \\ 1/6 & 1/2 \end{pmatrix} \text{ che ha } \det = -\frac{1}{12} < 0,$$

perciò $P=(1,5)$ è un PUNTO DI SINGULARITÀ per f.

3) CALCOLARE: $\iint_A y^4 e^{xy^2} dx dy$, $A = \{(x,y) \in \mathbb{R}^2; x \leq y \leq 3x; y \leq 3\}$

$$\begin{aligned} \iint_A y^4 e^{xy^2} dx dy &= \int_0^3 \left(\int_{\frac{y}{3}}^y y^4 e^{xy^2} dx \right) dy = \int_0^3 \left[y^2 e^{xy^2} \right]_{x=\frac{y}{3}}^{x=y} dy = \\ &= \int_0^3 \left(y^2 e^{y^3} - y^2 e^{\frac{1}{3}y^3} \right) dy = \left[\frac{1}{3} e^{y^3} - e^{\frac{1}{3}y^3} \right]_{y=0}^{y=3} = \frac{1}{3} e^{27} - e^9 + \frac{2}{3} \end{aligned}$$

4) Sia $x \in \mathbb{R}$, e sia $z \in \mathbb{C}$, $z = (1+i)^{-2} \cdot e^{(5-i)x}$. Eprimere in funzione di x: $|z|$; $\arg(z)$; $\operatorname{Re}(z)$; $\operatorname{Im}(z)$.

SOLUZIONE: Conviene esprimere z in forma esponenziale. E' $1+i = \sqrt{2} e^{i\frac{\pi}{4}}$, quindi $(1+i)^{-2} = \frac{1}{2} e^{-\frac{\pi i}{2}}$; poi $e^{(5-i)x} = e^{5x} \cdot e^{-ix}$. Allora:
 $z = \frac{1}{2} e^{5x} \cdot e^{\frac{(-\pi-i)x}{2}}$, e da qui si deduce che: $|z| = \frac{1}{2} e^{5x}$;
 $\arg(z) = -\frac{\pi}{2} - x$; $\operatorname{Re}(z) = \frac{1}{2} e^{5x} \cos(-\frac{\pi}{2} - x) = \frac{1}{2} e^{5x} \sin x$;
 $\operatorname{Im}(z) = \frac{1}{2} e^{5x} \sin(-\frac{\pi}{2} - x) = -\frac{1}{2} e^{5x} \cos x$

5) SIA A la matrice: $A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 2 \\ 2 & 0 & -3 \end{pmatrix}$. CALCOLARE GLI AUTOVALORI DI A E UNA BASE PER CIASCUN AUTOSPAZIO; DIRE SE A È DIAGONALIZZABILE SU \mathbb{R} OPPURE SU \mathbb{C} .

Il polinomio caratteristico di A è: $p(\lambda) = \det(A - \lambda I) = \det \begin{pmatrix} 3-\lambda & 0 & 0 \\ 1 & 3-\lambda & 2 \\ 2 & 0 & -3-\lambda \end{pmatrix} = (3-\lambda)^2(-3-\lambda)$ che ha le radici $\lambda_1 = 3$ (doppia), $\lambda_2 = -3$ (semplice). L'autosazio S_3 corrispondente all'autovalore doppio $\lambda_1 = 3$ è descritto da: $(A-3I)\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, cioè: $\begin{cases} x+2z=0 \\ 2-6z=0 \end{cases}$ che dà $x=z=0$, lasciando y indeterminata; quindi $S_3 = \{(0, y, 0); y \in \mathbb{R}\}$. Una base per S_3 è $B_3 = \{(0, 1, 0)\}$. $\dim S_3 = 1$, mentre l'autovalore $\lambda_1 = 3$ ha molteplicità algebrica 2. Per ciò A NON è diagonalizzabile su \mathbb{R} , né su \mathbb{C} .

L'autosazio S_{-3} corrispondente all'autovalore $\lambda_2 = -3$ è descritto da: $(A+3I)\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, cioè: $\begin{cases} 6x=0 \\ x+6y+2z=0 \\ 2x=0 \end{cases}$ che dà $\begin{cases} x=0 \\ z=-3y \\ y \in \mathbb{R} \end{cases}$; perciò $S_{-3} = \{(0, y, -3y); y \in \mathbb{R}\}$. $\dim S_{-3} = 1$ (come dovuto); una base per S_{-3} è $B_{-3} = \{(0, 1, -3)\}$.

VARIANTE EJ. 4. $x \in \mathbb{R}; z \in \mathbb{C}, z = (1-i)^{-2} \cdot e^{(3+i)x}$. ESPRIMERE IN FUNZIONE DI x: $|z|$, $\arg(z)$, $\operatorname{Re}(z)$, $\operatorname{Im}(z)$

SOLUZIONE: $1-i = \sqrt{2} e^{-\frac{\pi i}{4}}$; $(1-i)^{-2} = \frac{1}{2} e^{\frac{\pi i}{2}}$. Allora $z = \frac{1}{2} e^{3x} \cdot e^{\frac{(\frac{\pi}{2}+x)i}{2}}$ da cui si ricava: $|z| = \frac{1}{2} e^{3x}$; $\arg z = \frac{\pi}{2} + x$;

$$\operatorname{Re}(z) = \frac{1}{2} e^{3x} \cos\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = -\frac{1}{2} e^{3x} \sin x;$$

$$\operatorname{Im}(z) = \frac{1}{2} e^{3x} \sin\left(\frac{\pi}{2} + x\right) = \frac{1}{2} e^{3x} \cos x.$$