

Test di prova per Analisi Matematica TB (04/04/2014)

(1) Si consideri la funzione $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$,

$$f(x, y) = (y^2 - x^2)(x - 1).$$

- Calcolare $\nabla(x, y)$ e $Hessf(x, y)$.
- Calcolare in $(x, y) = (0, 1)$: la formula di Taylor al II ordine per f ; il differenziale di f ; l'equazione dello spazio tangente al grafico di f ; l'equazione del piano tangente al grafico di f .
- Sia $v = \left(-\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{3}}{2}\right)$: calcolare $D_v f(0, 1)$.
- Trovare i punti critici di f .
- Disegnare sul piano (x, y) : l'insieme degli (x, y) su cui $f(x, y) = 0$, quello su cui $f(x, y) > 0$, quello su cui $f(x, y) < 0$.
- Classificare i punti critici di f .

(2) Trovare le soluzioni in \mathbb{C} di

$$(z^2 + 1)^2 + 2(z^2 + 1) + 3 = 0.$$

(3) Trovare la soluzione $x = x(t)$ del problema di Cauchy:

$$\begin{cases} \ddot{x} + 3\dot{x} = 3 \cdot e^{\sqrt{3}t} + \sin(3t) \\ x(0) = 1, \\ \dot{x}(0) = 0. \end{cases}$$

(4) Siano $a, b, f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ continue, con $f \neq 0$, si considerino le equazioni differenziali

$$(E) \quad \ddot{x} + a(t)\dot{x} + b(t)x = f(t)$$

e

$$(EO) \quad \ddot{z} + a(t)\dot{z} + b(t)z = 0.$$

e siano x_1, x_2 soluzioni di (E).

Quale delle seguenti affermazioni segue *necessariamente* dalle ipotesi?

- $\frac{3}{4}x_1 - \frac{1}{4}x_2$ è soluzione di (E).
- $\frac{3}{4}x_1 - \frac{1}{4}x_2$ è soluzione di (EO).
- $\frac{3}{4}x_1 + \frac{1}{4}x_2$ è soluzione di (E).
- $\frac{3}{4}x_1 + \frac{1}{4}x_2$ è soluzione di (EO).

$$1) \mathbb{R}^2 \xrightarrow{f} \mathbb{R} \quad f(x,y) = y(y-1) \cdot (x^2 - y - 1)$$

$$d_x f(x,y) = 2x \cdot y \cdot (y-1) = 2x \cdot (y^2 - y)$$

$$d_y f(x,y) = (y-1) \cdot (x^2 - y - 1) + y \cdot (x^2 - y - 1) - y(y-1) = (2y-1)x^2 + 1 - 3y^2$$

$$P. \text{ti critici: } \begin{cases} 2x \cdot y \cdot (y-1) = 0 \\ (y-1) \cdot (x^2 - y - 1) + y(x^2 - y - 1) - y(y-1) = 0 \end{cases}$$

$$\text{se e solo se: } \begin{cases} x = 0 \\ (y-1)(-y-1) - y(y+1) - y(y-1) = 0 \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} y = 0 \\ x^2 - 1 = 0 \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} y = 1 \\ x^2 - 2 = 0 \end{cases}$$

$$\text{cioè } \begin{cases} x = 0 \\ -3y^2 + 1 = 0 \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} x = \pm 1 \\ y = 0 \end{cases} \quad \text{or} \quad \begin{cases} x = \pm \sqrt{2} \\ y = 1 \end{cases}$$

$A = (0, 1/\sqrt{3}); B = (0, -1/\sqrt{3}); C = (1, 0); D = (-1, 0); E = (\sqrt{2}, 1); F = (-\sqrt{2}, 1)$: 6 p.ti critici.

Classifica: p.ti con la matrice Hessiana: $\text{Hess} f(x,y) = \begin{bmatrix} 2(y^2 - y) & 2x(y-1) \\ 2x(y-1) & 2x^2 - 6y \end{bmatrix}$

$\text{Hess} f(C) = \text{Hess} f(1,0) = \begin{bmatrix} 0 & -2 \\ -2 & 2 \end{bmatrix}$: $\det(\text{Hess} f(C)) < 0 \Rightarrow$ p.to di sella

$\text{Hess} f(D) = \text{Hess} f(-1,0) = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 2 \end{bmatrix}$: p.to di sella

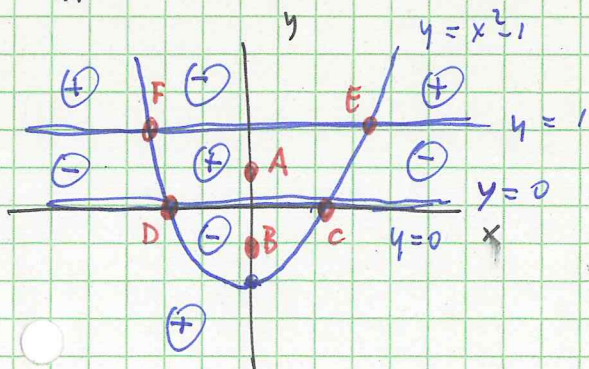
$\text{Hess} f(E) = \text{Hess} f(\sqrt{2}, 1) = \begin{bmatrix} 0 & 2\sqrt{2} \\ 2\sqrt{2} & -2 \end{bmatrix}$: $\det < 0 \Rightarrow$ p.to di sella

$\text{Hess} f(F) = \begin{bmatrix} 0 & -2\sqrt{2} \\ -2\sqrt{2} & -2 \end{bmatrix} \Rightarrow$ p.to di sella

$\text{Hess} f(A) = \begin{bmatrix} 2(\frac{1}{3} - \frac{1}{\sqrt{3}}) & 0 \\ 0 & -6 \frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \ominus & 0 \\ 0 & \ominus \end{bmatrix}$: $\det. \text{neg} \Rightarrow$ p.to max. rel.

$\text{Hess} f(B) = \begin{bmatrix} 2(\frac{1}{3} + \frac{1}{\sqrt{3}}) & 0 \\ 0 & 6 \frac{1}{\sqrt{3}} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \oplus & 0 \\ 0 & \oplus \end{bmatrix}$: $\det. \text{pos.} \Rightarrow$ p.to min. rel.

Oppure studiare il segno di f :



In C, D, E, F la funzione cambia segno: p.ti di sella

In A c'è un max. rel. per T. Weierstrass + T. Fermat

In B c'è un min. rel.

Quanto al resto: $\nabla f(\sqrt{2}, 1) = (0, 0)$ e $f(\sqrt{2}, 1) = 0$.

Quindi $f(x, y) = \sigma(\sqrt{(x-\sqrt{2})^2 + (y-1)^2})$: formula di Taylor \pm ord.

$z = 0$: piano tangente in $(\sqrt{2}, 1)$

$z = 0$: spazio tangente in $(\sqrt{2}, 1)$

$$df(\sqrt{2}, 1)(h, k) = 0$$

$$D_v f(\sqrt{2}, 1) = 0$$

(2) Posto $w = z^5$: $0 = w^2 - 10w + 29 = (w + 5)^2 + 4$

$$(w - 5)^2 = -4 = (2i)^2 \quad w - 5 = \pm 2i \quad w = 5 \pm 2i$$

$$z^5 = 5 + 2i = R \cdot e^{i\alpha} \quad \text{con } R = \sqrt{25+4} = \sqrt{29}$$

$$\alpha = \text{arctg}(2/5)$$

$$z_k = \sqrt[5]{29} \cdot \left[\cos\left(\frac{\text{arctg}(2/5) + 2k\pi}{5}\right) + i \sin\left(\frac{\text{arctg}(2/5) + 2k\pi}{5}\right) \right]$$

$$k = 0, \pm 1, \pm 2$$

o $z^5 = 5 - 2i = R \cdot e^{i\beta}$ con stesso R e $\beta = \text{arctg}(-2/5)$

$$z_k = \sqrt[5]{29} \cdot \left[\cos\left(\frac{-\text{arctg}(2/5) + 2k\pi}{5}\right) + i \sin\left(\frac{-\text{arctg}(2/5) + 2k\pi}{5}\right) \right]$$

$$k = 0, \pm 1, \pm 2$$

(3) $\dot{x} \cdot \cos(x) = t \Rightarrow \int_0^t \cos(x(s)) \dot{x}(s) ds = \int_0^t s ds = t^2/2$

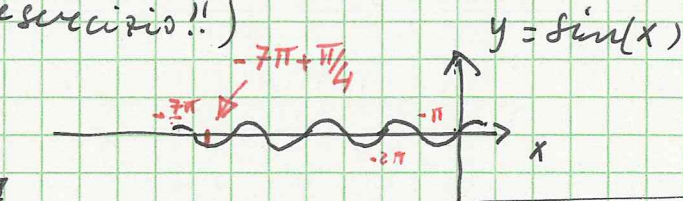
$$\int_{x(0)}^{x(t)} \cos(x) dx = \sin(x(t)) - \sin(x(0)) = \sin(x(t)) - \sin\left(\frac{\pi}{4} - (2k+1)\pi\right)$$

$$\sin(x(t)) + \frac{1}{\sqrt{2}} = \sin(x(t)) - \sin\left(\frac{\pi}{4} - \pi\right)$$

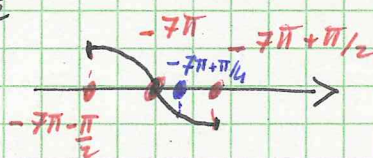
$$\Leftrightarrow \sin(x(t)) + \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{t^2}{2} \Leftrightarrow \sin(x(t)) = \frac{t^2}{2} - \frac{1}{\sqrt{2}}$$

Verbo $k=3$ (numero dell'esercizio!!)

$$x(0) = \frac{\pi}{4} - 7\pi$$



$$y = \sin(x) \quad -7\pi - \frac{\pi}{2} \leq x \leq -7\pi + \frac{\pi}{2}$$



$$y = -\sin(x + 7\pi) \quad -\frac{\pi}{2} \leq x + 7\pi \leq \frac{\pi}{2}$$

$$y = \sin(x) \quad -\frac{\pi}{2} \leq x + 7\pi \leq \frac{\pi}{2}$$

$$\sin(x + 7\pi) = \sin(x + \pi) = -\sin(x) = y$$

Concludendo:

$$x(t) + 7\pi = \omega \cos\left(-\left(\frac{t^2}{2} - \frac{1}{\sqrt{2}}\right)\right)$$

$$x(t) = -7\pi + \omega \cos\left(\frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{t^2}{2}\right)$$

$$t \in \text{Dominio}(x) \Leftrightarrow -1 \leq \frac{1}{\sqrt{2}} - \frac{t^2}{2} < 1 \Leftrightarrow \frac{t^2}{2} < 1 + \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\Leftrightarrow t^2 < 2 + \sqrt{2} \Leftrightarrow t \in \left(-\sqrt{2 + \sqrt{2}}, \sqrt{2 + \sqrt{2}}\right)$$

(4) (i) Falso: (E0) ha infinite soluzioni

(ii) Falso: x_1, x_2 sol. $\mathcal{H}(E)$

$$\Rightarrow x = x_1 + x_2 \text{ è sol. } \mathcal{H} \text{ di } \ddot{x} + ax + b = z f \neq g$$

(iii) Vero: Siano z_1, z_2 sol. lin. indep. $\mathcal{H}(E0)$

e sia x_0 una sol $\mathcal{H}(E)$: le soluzioni $\mathcal{H}(E)$

sono

$$x_0 + \alpha z_1 + \beta z_2 \text{ con } \alpha, \beta \in \mathbb{R}.$$

Al variare \mathcal{H} $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, si trovano sempre tre lin. indep. $\mathcal{H}(E)$. Infatti x_0 è lin. indep. da z_1, z_2

(altrimenti: $x_0 = c_1 z_1 + c_2 z_2$ sarebbe sol. $\mathcal{H}(E0)$, non $\mathcal{H}(E)$).

Mostrare che $x_0, x_0 + z_1, x_0 + z_2$ sono lin. indep.

$$\text{Se fosse } 0 = \lambda x_0 + \mu(x_0 + z_1) + \nu(x_0 + z_2) \text{ con } \nu, \mu, \lambda \in \mathbb{R}$$
$$= (\lambda + \mu + \nu)x_0 + \mu z_1 + \nu z_2$$

allora $\nu = \mu = \lambda + \mu + \nu = 0$ (perché x_0, z_1, z_2 lin. indep.)

$$\Rightarrow \nu = \mu = \lambda = 0 \text{ e contraddizione}$$

(iv) è falso perché (iii) è vero.