

## Equazioni differenziali del I ordine

Sia  $\Omega \subseteq \mathbb{R}^2$  aperto e  $f \in C(\Omega)$   
una funzione assegnata.

Si vuole trovare una curva  $y: I \rightarrow \mathbb{R}$   
con  $I$  intervallo di  $\mathbb{R}$ , che ha  
in ogni punto derivata prima  
assegnata dalla legge  $f$ , cioè

$$(ED) \quad y'(x) = f(x, y(x)) \quad \forall x \in I$$

In generale diciamo che  
 $y: I \rightarrow \mathbb{R}$  è soluzione  
dell'equazione differenziale

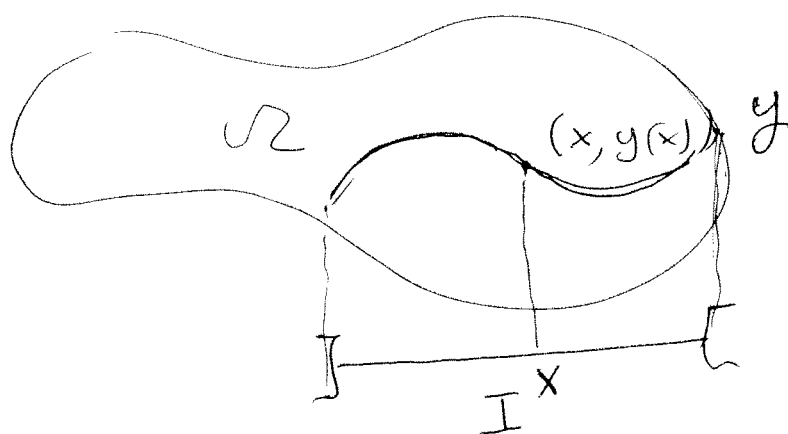
$$y' = f(x, y)$$

se i)  $y \in C^1(I)$  con  $I$  intervallo di  $\mathbb{R}$

$$\text{ii) } y'(x) = f(x, y(x)) \quad \forall x \in I$$

$$\text{iii) } (x, y(x)) \in \Omega \quad \forall x \in I$$

La condizione (iii) significa che  
 il grafico della curva  $y$  deve  
 appartenere ad  $\Omega$ , cioè al dominio  
 della  $f$



Esempio

Sia  $g \in C([a, b])$  e consideriamo  
 l'eq. diff.  $y' = g(x)$ . (1)

Osserviamo che (1) è un caso particolare  
 di (ED) perché la funzione assegnata e  
 secondo membro dipende solo da  $x$   
 e non dalla curva  $y$ .

Una soluzione di (1) è data da

$$\tilde{y}(x) = \int_{x_0}^x g(t) dt, \quad x_0 \in [a, b]$$

Infatti, per il Teorema fondamentale del calcolo integrale abbiamo che

$$i) \tilde{y} \in C^1([a, b])$$

$$ii) \tilde{y}'(x) = g(x) \quad \forall x \in [a, b]$$

In questo caso

$$\Omega = [a, b] \times \mathbb{R} \quad \text{e dunque}$$

Diremo che  $\tilde{y}$  è un integrale particolare di (1).  
In più per la formula fondamentale

del calcolo integrale, ogni primitiva di (1) (e quindi ogni soluzione di (1))

si scrive come

$$(2) \quad y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x g(t) dt \quad \forall x \in [a, b]$$

dove  $x_0 \in [a, b]$  è fissato

e  $y_0$  è un qualunque numero reale.

Diremo pertanto che (1) ha infinite soluzioni e che (2) è l'integrale generale di (1)

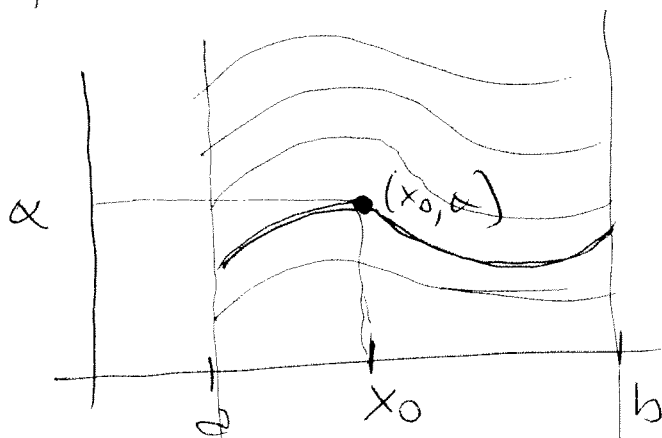
OSS. L'integrale generale di (1) si ottiene sommando una costante  $y_0$  all'integrale particolare di (1).

Consideriamo ora il Problema di Cauchy

$$(PC) \quad \begin{cases} y' = g(x) & x \in [a, b] \\ y(x_0) = \alpha \end{cases}$$

dove  $x_0 \in [a, b]$  è un punto fisso  
e  $\alpha \in \mathbb{R}$  è fisso.

Significato: Di tutte le curve che  
hanno in ogni punto la tangente  
dalla legge  $g$ , si considera  
quella per il punto  $(x_0, \alpha)$ .



Una soluzione di (PC) è una funzione  
 $y \in C^1([a, b])$  soluzione di (1)  
tale che  $y(x_0) = \alpha$ .

Possiamo pertanto dire che l'unica  
soluzione di (PC) è

$$y(x) = \alpha + \int_{x_0}^x g(t) dt.$$

Esempi

1) L'integrale generale di

$$y'(x) = 1 + x^2, \quad x \in \mathbb{R}$$

$$\text{e' } y(x) = y_0 + \int_{x_0}^x (1+t^2) dt$$

$$= y_0 + \left[ t + \frac{t^3}{3} \right]_{x_0}^x$$

$$= y_0 + \left( x + \frac{x^3}{3} - x_0 - \frac{x_0^3}{3} \right)$$

posso scegliere  $x_0 = 0$

$$= y_0 + x + \frac{x^3}{3} \quad \forall y_0 \in \mathbb{R}$$

L'unica SOLUZIONE DEL (PC)

$$(PC) \begin{cases} y' = 1 + x^2 & \text{in } \mathbb{R} \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

$$\text{e' } y(x) = 1 + x + \frac{x^3}{3}$$

2. Consideriamo i.e

$$(PC) \quad \begin{cases} y' = e^x, & x \in \mathbb{R} \\ y(0) = 1 \end{cases}$$

L'unica SOLUZIONE di (PC) è

$$y(x) = y(0) + \int_0^x e^t dt$$

$$= 1 + e^x - e^0 = e^x \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

3. Consideriamo i.e (PC)

$$(PC) \quad \begin{cases} y' = \frac{1}{1+x^2}, & x \in \mathbb{R} \\ y(0) = 0 \end{cases}$$

L'unica SOLUZIONE è

$$y(x) = y(0) + \int_0^x \frac{1}{1+t^2} dt$$

$$= 0 + [\arctg t]_0^x = \arctg x$$

$$\forall x \in \mathbb{R}.$$

Equazioni differenziali lineari del I ordine  
a coefficienti continui

Sia  $f(x, y) = a(x) \cdot y + b(x)$

con  $a, b \in C(I, \mathbb{R})$

e  $I$  intervallo di  $\mathbb{R}$ .

Vogliamo descrivere l'integrale generale

di  $y' = a(x) \cdot y + b(x)$

Iniziamo dal caso omogeneo ( $b \equiv 0$ )

(EO).  $y' = a(x) y$

La linearità del secondo membro di (EO)

ci permette di dire che

Proposizione  
Se  $u$  e  $v$  sono soluzioni di

(EO)  $\Rightarrow u + v$  è ancora sol di (EO)

e  $du$  è ancora sol di (EO)

$\forall d \in \mathbb{R}$

Cioè

$X = \{ u \in C^1(I), u \text{ soluzione di (EO)} \}$

è uno spazio vettoriale

Dim

$$u \text{ è sol di (E0)} \Rightarrow u'(x) = a(x)u(x)$$

$$v \text{ è sol di (E0)} \Rightarrow v'(x) = a(x)v(x)$$

e sommando  $(u+v)'(x) = a(x)(u+v)(x)$

e moltiplicandolo per  $d \in \mathbb{R}$

$$\begin{aligned} (du)' &= du' = d a(x)u(x) \\ &= a(x)(du)(x) \end{aligned}$$

Cerchiamo ora un integrale particolare di (E0)

Fissato  $x_0 \in I$  considero la funzione

$$y_0(x) = e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} \quad \text{per } x \in I -$$

Abbiamo che  $y_0 \in C^1(I)$  e

$$y_0'(x) = y_0(x) \cdot \left( \int_{x_0}^x a(t) dt \right)' = y_0(x) \cdot a(x) \quad \forall x \in I$$

Dunque  $y_0$  è un integrale particolare di (E0).

Vogliamo ora dimostrare che ogni soluzione di (E0) si scrive come

(INTEGRALE GENERALE)  
 $y(x) = C y_0(x)$  con  $C \in \mathbb{R}$ .

In tal caso diremo che  $X$  è uno spazio vettoriale reale di dimensione 1

o.

## Proposizione

Se  $y$  è soluzione di (EO) e

$y_0$  integrale particolare di (EO)

allora  $y(x) = C y_0(x)$  con  $C \in \mathbb{R}$

Dim

$$\text{Sia } g = \frac{y}{y_0} \Rightarrow g \in C^1(I)$$

$$\text{e } y(x) = g(x) \cdot y_0(x)$$

$$y'(x) = g'(x) \cdot y_0(x) + g(x) \cdot y_0'(x)$$

$$\left. \begin{aligned} &= g'(x) \cdot y_0(x) + g(x) \cdot a(x) y_0(x) \\ &\rightarrow = a(x) \cdot y(x) \end{aligned} \right\}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow g'(x) \cdot y_0(x) &= a(x) \cdot y(x) - g(x) a(x) y_0(x) \\ &= a(x) y(x) - \frac{y(x) a(x) y_0(x)}{y_0(x)} \\ &= 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow g'(x) = 0 \quad \forall x \in I \text{ perché}$$
$$y_0 \neq 0$$

$$\Rightarrow g(x) = \text{costante su } I.$$

## Esempi

1. L'unica SOL DEL (PC)

$$\begin{cases} y' = \frac{y}{x} & , \quad x \in \mathbb{R}^+ \\ y(e) = 1 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} e' \quad y(x) &= 1 \cdot e^{\int_e^x \frac{1}{t} dt} \\ &= e^{(\lg x - \lg e)} = e^{\lg x - 1} \\ &= \frac{x}{e} \end{aligned}$$

2.

$$(PC) \quad \begin{cases} y' = xy & , \quad x \in \mathbb{R} \\ y(1) = 1 \end{cases}$$

$$y(x) = e^{\int_1^x t dt} = e^{\left[\frac{t^2}{2}\right]_1^x} = e^{\frac{x^2-1}{2}}$$

e' l'unica SOL di (PC).

### Corollario

L'Integrale generale di (E0) è

$$y(x) = c e^{\int_{x_0}^x \alpha(t) dt}, \quad x \in I$$

dove  $x_0$  è un punto fissato  $x_0 \in I$

e  $c \in \mathbb{R}$ .

### Corollario

L'unica sol: DEL (PC)

$$(PC) \quad \begin{cases} y' = \alpha(x) y \\ y(x_0) = \alpha \end{cases}$$

$\alpha \in C(I)$ ,  $I$  intervallo di  $\mathbb{R}$ ,

$x_0 \in I$

$$è \quad y(x) = \alpha e^{\int_{x_0}^x \alpha(t) dt} = \alpha \exp\left(\int_{x_0}^x \alpha(t) dt\right)$$

$\forall x \in I$

Consideriamo ora la non omogenea

$$(EN0) \quad y' = a(x) \cdot y + b(x)$$

con  $a, b \in C(I)$ ,  $I$  intervallo di  $\mathbb{R}$

Proposizione

Se  $u$  e  $v \in C'(I)$  sono soluzioni  
di  $(EN0) \Rightarrow u - v$  è sol di  $(EO)$

Dim  $u' = au + b$

$$v' = av + b$$

$$(u-v)' = a(u-v)$$

$$\Rightarrow u-v \text{ è sol. di } (EO) \quad \#$$

Corollario

L'integrale generale di  $(EN0)$  è dato

da

$$y(x) = \bar{y}(x) + y_0(x), \quad x \in I$$

dove  $\bar{y}$  è una soluzione particolare

di  $(EN0)$  e  $y_0$  è l'integrale

generale dell'omogenea associata  $(EO)$

Dunque per Trovare una SOL. generale di (EN0) devo solo Trovare una SOL. particolare e poi Sommare

$$y_0(x) = C e^{\int_{x_0}^x a(t) dt}$$

Per Trovare  $\bar{y}(x)$  uso il Metodo della variazione delle costanti;

cioè cerco una SOLUZIONE particolare di (EN0) nella forma

$$\bar{y}(x) = g(x) e^{\int_{x_0}^x a(t) dt},$$

e impongo che  $\bar{y}$  sia SOL. di (EN0).

$$\bar{y}' = g' e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} + g e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} \cdot a(x)$$

$$\parallel$$

$$a\bar{y} + b = ag e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} + b(x)$$

$$\Rightarrow g' e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} = b(x)$$

$$\Rightarrow g'(x) = b(x) e^{-\int_{x_0}^x a(t) dt}$$

$$\Rightarrow g(x) = \int_{x_0}^x (b(s) e^{-\int_{x_0}^s a(t) dt}) ds + C$$

con  $C \in \mathbb{R}$ .

L'integrale generale di: (ENO) e'

$$y(x) = e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} \left( c + \int_{x_0}^x (b(s) e^{-\int_{x_0}^s a(t) dt}) ds \right)$$

$x \in I$ .

L'unica sol del (PC)

$$(PC) \begin{cases} y' = a(x) \cdot y + b(x) & x \in I \\ y(x_0) = \alpha \end{cases}$$

$x_0 \in I$  e  $\alpha \in \mathbb{R}$  assegnati; e'

$$y(x) = e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} \left( \alpha + \int_{x_0}^x (b(s) e^{-\int_{x_0}^s a(t) dt}) ds \right)$$

Esempi

$$\begin{cases} y' = \frac{y}{x} + x \\ y(1) = 1 \end{cases}, \quad x \in \mathbb{R}^+$$

$$\int_{x_0}^x a(t) dt = \int_1^x \frac{1}{t} dt = \lg x$$

$$e^{\int_{x_0}^x a(t) dt} = e^{\lg x} = x, \quad e^{-\int_1^s a(t) dt} = e^{-\lg s} = \frac{1}{s}$$

$$\int_{x_0}^x b(s) e^{-\int_{x_0}^s a(t) dt} ds = \int_1^x s \cdot \frac{1}{s} ds = x - 1$$

$$\begin{aligned}\Rightarrow y(x) &= x(1 + x^{-1}) \\ &= x \cdot x = x^2, \quad x \in \mathbb{R}^+\end{aligned}$$

is the unique sol.