

## UTILIA SULLE EQUAZIONI DIFFERENZIALI ORDINARIE

### 1. EQUAZIONI DIFFERENZIALI DEL PRIMO ORDINE A VARIABILI SEPARABILI

Siano  $I, J \subset \mathbb{R}$  intervalli **aperti**,  $f \in C^0(I)$ ,  $g \in C^0(J)$  con  $g(y) \neq 0$  per ogni  $y \in J$ . Sia  $(x_0, y_0) \in I \times J$ . Vale il seguente risultato.

**Teorema 1.1.** *Si consideri il problema di Cauchy*

$$\begin{cases} y' = f(x)g(y), \\ y(x_0) = y_0. \end{cases}$$

*Esiste un'unica soluzione  $\phi: (a, b) \rightarrow J$  di classe  $C^1$  che risolve il problema di Cauchy, con  $(a, b)$  **massimale**, nel senso che se  $(a, b) \subsetneq I$  allora **non** esiste  $(a', b') \subset I$  con  $(a, b) \subsetneq (a', b')$  al quale  $\phi$  può essere estesa come soluzione.*

*Dimostrazione.* Poniamo

$$F: I \ni x \mapsto F(x) = \int_{x_0}^x f(t)dt, \quad G: J \ni y \mapsto G(y) = \int_{y_0}^y \frac{1}{g(s)}ds.$$

Allora  $F \in C^1(I)$  e  $G \in C^1(J)$ . Di più,  $G$  è monotona (crescente o decrescente) in quanto il segno di  $G'(y) = 1/g(y)$  è costante. Dunque  $G(J) = (c, d)$  e  $G^{-1}: (c, d) \rightarrow J$  è di classe  $C^1$ . Si noti che  $G(y_0) = F(x_0) = 0$ . Consideriamo ora l'equazione

$$G(y) = F(x).$$

Per risolvere l'equazione per  $y \in J$ , che sicuramente ha soluzione quando  $y = y_0$  e  $x = x_0$ , occorre determinare un **intervallo aperto**  $(a, b) \subset F^{-1}(c, d)$ , tra quelli che compongono  $F^{-1}(c, d)$ , contenente  $x_0$  (la componente connessa di  $F^{-1}(c, d)$  che contiene  $x_0$ ). Determiniamo dunque gli estremi  $a$  e  $b$  come segue:

$$a = \inf\{x \in I; c < F(t) < d, \forall t \in [x, x_0]\}, \quad b = \sup\{x \in I; c < F(t) < d, \forall t \in [x_0, x]\}.$$

Si ha allora che

$$\phi: (a, b) \ni x \mapsto \phi(x) := G^{-1}(F(x))$$

è la soluzione richiesta, in quanto  $\phi$  è di classe  $C^1$  (le funzioni  $G^{-1}$  ed  $F$  lo sono), vale  $\phi(x_0) =$

$$G^{-1}(F(x_0)) = G^{-1}(0) = y_0 \text{ e si ha (siccome } \frac{dG^{-1}}{dz}(z) = g(G^{-1}(z)))$$

$$\phi'(x) = \frac{dG^{-1}}{dz} \Big|_{z=G^{-1}(F(x))} F'(x) = g(G^{-1}(F(x)))f(x) = g(\phi(x))f(x).$$

Infine, se  $\psi: (\alpha, \beta) \rightarrow \mathbb{R}$  è un'altra soluzione del problema di Cauchy, allora  $\psi \in C^1$ ,  $x_0 \in (\alpha, \beta)$ ,  $\psi(x_0) = y_0$  e

$$\int_{x_0}^x \frac{\psi'(t)}{g(\psi(t))} dt = \int_{x_0}^x f(t) dt.$$

Ora, cambiando variabile  $s = \psi(t)$  nell'integrale di sinistra si ottiene

$$\int_{y_0}^{\psi(x)} \frac{ds}{g(s)} = G(\psi(x)) = F(x), \quad \forall x \in (\alpha, \beta).$$

Dunque anche  $\psi(x) = G^{-1}(F(x))$  per tutti gli  $x \in (\alpha, \beta)$ , per cui, essendo  $x_0 \in (\alpha, \beta) \cap (a, b)$ , necessariamente  $(\alpha, \beta) \subset (a, b)$ . □

## 2. ESISTENZA ED UNICITÀ

Sia  $I \subset \mathbb{R}$  un intervallo aperto e sia  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  un sottoinsieme aperto. Sia  $f: I \times \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$  **continua e localmente lipschitziana**. Consideriamo, per  $(t_0, x_0) \in I \times \Omega$  il problema di Cauchy

$$(1) \quad \begin{cases} \dot{x} = f(t, x), \\ x(t_0) = x_0. \end{cases}$$

**Teorema 2.1** (Teorema di esistenza ed unicità locale). *Per ogni fissati  $(t_0, x_0) \in I \times \Omega$  sia  $\overline{S_{h,r}(t_0, x_0)} = [t_0 - h, t_0 + h] \times \overline{B_r(x_0)}$  una scatola chiusa contenuta in  $I \times \Omega$ , tale che, se*

$$M := \max_{(t,x) \in \overline{S_{h,r}(t_0, x_0)}} \|f(t, x)\|,$$

ed  $L > 0$  è la costante di lipschitzianità di  $f$  sulla scatola (vale cioè che

$$\|f(t, x) - f(t, x')\| \leq L\|x - x'\|, \quad \forall (t, x), (t, x') \in \overline{S_{h,r}(t_0, x_0)},$$

si abbia

$$Mh < r \quad e \quad Lh < 1.$$

Allora esiste un'unica soluzione  $\phi: [t_0 - h, t_0 + h] \rightarrow \overline{B_r(x_0)}$  di (1). In particolare, il grafico di  $\phi$  è interamente contenuto nella scatola  $\overline{S_{h,r}(t_0, x_0)}$ .

**Teorema 2.2** (Teorema di esistenza ed unicità della soluzione massimale). *Se  $\phi: J \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $J \subset I$  intervallo, è una soluzione massimale dell'equazione  $\dot{x} = f(t, x)$  allora  $J$  è **aperto**. Inoltre per ogni  $(t_0, x_0) \in I \times \Omega$  esiste **un'unica** soluzione massimale di (1), la quale si chiama anche **curva integrale dell'equazione  $\dot{x} = f(t, x)$  passante per  $(t_0, x_0)$** . Infine, se  $\phi: J \rightarrow \mathbb{R}^n$  è una soluzione massimale e  $\tau_+ := \sup J < \sup I$  (risp.  $\tau_- := \inf J > \inf I$ ) allora per ogni compatto  $K \subset \Omega$  esiste  $\varepsilon > 0$  tale che  $\phi(t) \notin K$  per ogni  $t \in (\tau_+ - \varepsilon, \tau_+)$  (risp.  $\phi(t) \notin K$  per ogni  $t \in (\tau_-, \tau_- + \varepsilon)$ ).*

## 3. IL WRONSKIANO E IL METODO DI LAGRANGE DELLA VARIAZIONE DELLA COSTANTE ARBITRARIA

Sia  $I \subset \mathbb{R}$  un intervallo aperto e siano  $a_0, \dots, a_{n-1} \in C^0(I; \mathbb{R})$ . Consideriamo l'operatore differenziale

$$P: C^n(I) \rightarrow C^0(I), \quad Pu = u^{(n)} + a_{n-1}(x)u^{(n-1)} + \dots + a_0(x), \quad x \in I.$$

Sia  $u_j$ ,  $j = 1, \dots, n$ , una  $n$ -upla fondamentale per  $P$  e sia

$$W(x) = \begin{bmatrix} u_1(x) & u_2(x) & \dots & u_n(x) \\ u_1'(x) & u_2'(x) & \dots & u_n'(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ u_1^{(n-1)}(x) & u_2^{(n-1)}(x) & \dots & u_n^{(n-1)}(x) \end{bmatrix}$$

la **matrice wronskiana** di  $(u_1, \dots, u_n)$ . Possiamo scegliere le  $(u_1, \dots, u_n)$  in modo tale che si abbia in  $W(x_0) = \text{Id}$ , dove  $x_0 \in I$  è fissato. Poiché in generale, per una matrice  $A(x) = [a_1(x)|a_2(x)|\dots|a_n(x)]$ , dove  $a_1, \dots, a_n$  sono vettori colonna di funzioni di classe  $C^1$ , si ha

$$\frac{d}{dx} \det A(x) = \sum_{j=1}^n \det[a_1(x)|\dots|a_j'(x)|\dots|a_n(x)],$$

usando il fatto che  $Pu_j = 0$ ,  $j = 1, \dots, n$ , si ottiene che

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx} \det W(x) &= \det \begin{bmatrix} u_1(x) & u_2(x) & \dots & u_n(x) \\ u_1'(x) & u_2'(x) & \dots & u_n'(x) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -\sum_{j=1}^n a_{n-j}(x)u_1^{(n-j)}(x) & \dots & \dots & -\sum_{j=1}^n a_{n-j}(x)u_n^{(n-j)}(x) \end{bmatrix} \\ &= -a_{n-1}(x) \det W(x), \quad \forall x \in I. \end{aligned}$$

Ciò mostra il seguente teorema di Liouville.

**Teorema 3.1** (Teorema di Liouville). *Il determinante  $\det W(x)$  della matrice wronskiana  $W(x)$  soddisfa l'equazione*

$$(\det W(x))' = -a_{n-1}(x) \det W(x), \quad x \in I,$$

da cui

$$\det W(x) = \exp\left(-\int_{x_0}^x a_{n-1}(t) dt\right) \det W(x_0).$$

Quindi, essendo  $\det W(x_0) \neq 0$ , si ha che

$$\det W(x) \neq 0, \quad \forall x \in I.$$

Possiamo ora dimostrare il seguente teorema (**metodo di Lagrange della variazione della costante arbitraria**).

**Teorema 3.2.** *Si consideri l'equazione  $Pu = f$ , dove  $f \in C^0(I)$  è data. Sia  $(u_1, \dots, u_n)$  una  $n$ -upla*

*fondamentale e per  $x \in I$  sia  $\psi(x) = \begin{bmatrix} \psi_1(x) \\ \vdots \\ \psi_n(x) \end{bmatrix}$  un vettore di funzioni che soddisfa il sistema  $n \times n$*

$$(2) \quad W(x)\psi(x) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \\ f(x) \end{bmatrix}.$$

Siano allora  $\varphi_j: I \rightarrow \mathbb{R}$  le funzioni di classe  $C^1(I)$  definite da

$$\varphi_j(x) = \int_{x_0}^x \psi_j(t) dt, \quad j = 1, \dots, n,$$

e si ponga

$$u_p(x) = \left\langle \begin{bmatrix} u_1(x) \\ \vdots \\ u_n(x) \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} \varphi_1(x) \\ \vdots \\ \varphi_n(x) \end{bmatrix} \right\rangle.$$

Allora  $Pu_p = f$  e dunque  $u_p$  è una soluzione particolare dell'equazione data.

*Dimostrazione.* Il sistema (2) è risolubile in quanto  $\det W(x) \neq 0$  per tutti gli  $x \in I$ . Dunque

$$\psi(x) = W(x)^{-1} \begin{bmatrix} 0 \\ \vdots \\ f(x) \end{bmatrix}, \quad \text{e } \psi_j \in C^0(I), \quad 1 \leq j \leq n.$$

Allora, indicando con  $u$  il vettore colonna  ${}^t(u_1, \dots, u_n)$  e con  $\varphi$  il vettore colonna  ${}^t(\varphi_1, \dots, \varphi_n)$  si ha:

$$u_p'(x) = \langle u'(x), \varphi(x) \rangle + \underbrace{\langle u(x), \varphi'(x) \rangle}_{=0} = \langle u'(x), \varphi(x) \rangle$$

in quanto  $\langle u', \varphi \rangle = 0$  è la prima equazione del sistema (2),

$$u_p^{(2)}(x) = \frac{d}{dx} \langle u'(x), \varphi(x) \rangle = \langle u^{(2)}(x), \varphi(x) \rangle + \underbrace{\langle u'(x), \varphi'(x) \rangle}_{=0} = \langle u^{(2)}(x), \varphi(x) \rangle$$

in quanto  $\langle u', \varphi' \rangle = 0$  è la seconda equazione del sistema (2), e così via fino ad

$$u_p^{(n-1)}(x) = \langle u^{(n-1)}(x), \varphi(x) \rangle + \underbrace{\langle u^{(n-2)}(x), \varphi'(x) \rangle}_{=0} = \langle u^{(n-1)}(x), \varphi(x) \rangle$$

in quanto  $\langle u^{(n-2)}, \varphi' \rangle = 0$  è la  $n - 1$ -esima equazione del sistema (2), e finalmente

$$u_p^{(n)}(x) = \langle u^{(n)}(x), \varphi(x) \rangle + \underbrace{\langle u^{(n-1)}(x), \varphi'(x) \rangle}_{=f(x)} = \langle u^{(n)}(x), \varphi(x) \rangle + f(x),$$

in quanto  $\langle u^{(n-1)}, \varphi' \rangle = f$  è la  $n$ -esima equazione del sistema (2). Dunque, riscostituendo l'azione di  $P$  su  $u_p$  usando la linearità, e cioè moltiplicando le prime  $n - 1$  equazioni rispettivamente ciascuna per  $a_{n-j}$  (per  $1 \leq j \leq n$ ) e sommando, si ottiene

$$Pu_p = u_p^{(n)} + \sum_{j=1}^n a_{n-j} u_p^{(n-j)} = \sum_{j=1}^n \underbrace{(Pu_j)}_{=0} \varphi_j + f = f,$$

concludendo così la dimostrazione. □