

**Analisi Numerica e Software Scientifico, a.a.2014-2015**  
Laboratorio del 05/03/2015

1. È dato il problema

$$-u'' = 1, \quad u(0) = 0, u'(\pi) = 0,$$

che ha soluzione  $u(x) = \pi x - \frac{1}{2}x^2$ .

i) Si considerino  $N = 20$  elementi finiti lineari. Determinare la matrice di stiffness associata, ed il vettore dei termini noti calcolandolo esattamente

(in particolare, per  $f \equiv 1$ :  $\int_{T_j} f v_h dx = \alpha_{j-1} \int_{T_j} \varphi_{j-1} dx + \alpha_j \int_{T_j} \varphi_j dx$ ).

Determinare quindi un'approssimazione numerica  $u_h$  di  $u$ .

ii) Fare il grafico della funzione errore  $e_h = u_h(x) - u(x)$  per  $x \in [0, \pi]$ , e calcolarne l'errore nella norma dell'energia,  $a(e_h, e_h) = e_h^T K e_h$

2. È dato il problema

$$-u'' + u = f(x), \quad u(0) = 0, u'(\pi) = 0,$$

con  $f(x) = -2e^x - 4(x - \pi)e^x - \pi^2$ . La soluzione del problema è  $u(x) = (x - \pi)^2 e^x - \pi^2$ .

Per una successione di griglie con  $N$  intervalli,  $N = 2^k, k = 4, \dots, 10$ , fare quanto segue:

i) Discretizzare l'equazione differenziale con  $N$  elementi finiti. In particolare, discretizzare  $(f, v_h)$  usando  $(f, v_h) \approx (f_I, v_h) = \mathbf{f}^T M \alpha$  dove  $v_h(x) = \sum_j \alpha_j \varphi_j(x)$ .

Determinare la soluzione approssimante  $u_h$  e fare il grafico di  $u_h(x), x \in [0, \pi]$ ; (usare `hold on` per apprezzare le modifiche in  $u_h$  al crescere di  $N$ )

ii) Calcolare e "plottare" l'errore  $e_h = u - u_h$  e visualizzare la norma energia  $a(u - u_h, u - u_h)$ ;

iii) Approssimare gli autovalori estremi di  $K, M$  e  $K + M$  (usare la funzione Matlab `eigs`) e stimare dall'alto i corrispondenti numeri di condizionamento. Riportare su schermo tali valori al variare di  $N$  e commentare (usare `disp` o `fprintf` per ottenere una pseudo tabella come segue)

$N$	$1/h$	$1/h^2$	$\text{cond}(M)$	$\text{cond}(K)$	$\text{cond}(K + M)$
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$

iv) In alternativa all'uso di  $f_I$ , approssimare il termine  $(f, v_h)$  tenendo conto che in ogni intervallo vale

$$\int_{(j-1)h}^{jh} (\alpha_{j-1} f(x) \varphi_{j-1}(x) + \alpha_j f(x) \varphi_j(x)) dx = [\alpha_{j-1}, \alpha_j] \begin{bmatrix} \int_{(j-1)h}^{jh} f(x) \varphi_{j-1}(x) dx \\ \int_{(j-1)h}^{jh} f(x) \varphi_j(x) dx \end{bmatrix}$$

Come cambia l'accuratezza?

**Comandi Matlab:**

`K=spdiags([a,b,c],-1:1,N,N)` con  $a, b, c \in \mathbb{R}^N$  costruisce una matrice tridiagonale sparsa di dimensioni  $N \times N$  con elementi diagonali nel vettore  $b$ , sottodiagonali  $a$  e sopradiagonali  $c$ .