

Analisi Numerica e Software Scientifico, a.a.2014-2015
Laboratorio del 05/03/2015

1. È dato il problema

$$-u'' = 1, \quad u(0) = 0, u'(\pi) = 0,$$

che ha soluzione $u(x) = \pi x - \frac{1}{2}x^2$.

i) Si considerino $N = 20$ elementi finiti lineari. Determinare la matrice di stiffness associata, ed il vettore dei termini noti calcolandolo esattamente

(in particolare, per $f \equiv 1$: $\int_{T_j} f v_h dx = \alpha_{j-1} \int_{T_j} \varphi_{j-1} dx + \alpha_j \int_{T_j} \varphi_j dx$).

Determinare quindi un'approssimazione numerica u_h di u .

ii) Fare il grafico della funzione errore $e_h = u_h(x) - u(x)$ per $x \in [0, \pi]$, e calcolarne l'errore nella norma dell'energia, $a(e_h, e_h) = e_h^T K e_h$

2. È dato il problema

$$-u'' + u = f(x), \quad u(0) = 0, u'(\pi) = 0,$$

con $f(x) = -2e^x - 4(x - \pi)e^x - \pi^2$. La soluzione del problema è $u(x) = (x - \pi)^2 e^x - \pi^2$.

Per una successione di griglie con N intervalli, $N = 2^k$, $k = 4, \dots, 10$, fare quanto segue:

i) Discretizzare l'equazione differenziale con N elementi finiti. In particolare, discretizzare (f, v_h) usando $(f, v_h) \approx (f_I, v_h) = \mathbf{f}^T M \alpha$ dove $v_h(x) = \sum_j \alpha_j \varphi_j(x)$.

Determinare la soluzione approssimante u_h e fare il grafico di $u_h(x)$, $x \in [0, \pi]$; (usare `hold on` per apprezzare le modifiche in u_h al crescere di N)

ii) Calcolare e "plottare" l'errore $e_h = u - u_h$ e visualizzare la norma energia $a(u - u_h, u - u_h)$;

iii) Approssimare gli autovalori estremi di K, M e $K + M$ (usare la funzione Matlab `eigs`) e stimare dall'alto i corrispondenti numeri di condizionamento. Riportare su schermo tali valori al variare di N e commentare (usare `disp` o `fprintf` per ottenere una pseudo tabella come segue)

N	$1/h$	$1/h^2$	$\text{cond}(M)$	$\text{cond}(K)$	$\text{cond}(K + M)$
\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots	\vdots

iv) In alternativa all'uso di f_I , approssimare il termine (f, v_h) tenendo conto che in ogni intervallo vale

$$\int_{(j-1)h}^{jh} (\alpha_{j-1} f(x) \varphi_{j-1}(x) + \alpha_j f(x) \varphi_j(x)) dx = [\alpha_{j-1}, \alpha_j] \begin{bmatrix} \int_{(j-1)h}^{jh} f(x) \varphi_{j-1}(x) dx \\ \int_{(j-1)h}^{jh} f(x) \varphi_j(x) dx \end{bmatrix}$$

Come cambia l'accuratezza?

Comandi Matlab:

`K=spdiags([a,b,c],-1:1,N,N)` con $a, b, c \in \mathbb{R}^N$ costruisce una matrice tridiagonale sparsa di dimensioni $N \times N$ con elementi diagonali nel vettore b , sottodiagonali a e sopradiagonali c .