

Dati sp. vett. V, W ,
 $T: V \rightarrow W$ è detta

lineare se $\forall v, v' \in V$

$$T(v + v') = T(v) + T(v')$$

$\forall \alpha \in K \quad \forall v \in V$

$$T(\alpha v) = \alpha T(v)$$

Rappresentazione
matriciale di una

trasf. lin. $T: V \rightarrow W$

Fissiamo una base

ordinata $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n)$

in V , una $\mathcal{B}' = (f_1, \dots, f_m)$

in W .

$A = M_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}(T) \in M_{m \times n}(K)$ ha come

i -esima colonna la

m -pla delle componenti di $T(e_i)$ rispetto a \mathcal{B}' .

TEOR - Se $v \equiv_{\mathcal{B}} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$,

$T(v) \equiv_{\mathcal{B}'} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix}$, allora

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$V = \{ \text{polin. di grado} \leq 2 \}$

$$W = M_2(\mathbb{R})$$

$$B = (1, x, x^2)$$

$$B' = \left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$T_1 \quad V \longrightarrow W$$

$$p \longmapsto \begin{pmatrix} p(0) & p'(1) \\ 3p(2) & 0 \end{pmatrix}$$

$$1 \longmapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 0 \end{pmatrix} \equiv_{B'} (1, 0, 3, 0)$$

$$x \longmapsto \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 6 & 0 \end{pmatrix} \equiv_{B'} (0, 1, 6, 0)$$

$$x^2 \longmapsto \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 12 & 0 \end{pmatrix} \equiv_{B'} (0, 2, 12, 0)$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$p(x) = 5 - 3x + 2x^2 \equiv_{\mathcal{B}} (5, -3, 2)$$

$$T(p(x)) \equiv_{\mathcal{B}'} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 6 & 12 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 21 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$T(p(x)) = \begin{pmatrix} 5 & 1 \\ 21 & 0 \end{pmatrix}$$

TEOR FOND. delle tr. lin.

V, W

B base di V

per ogni applicazione

$f: B \rightarrow W$

$\exists!$ $T: V \rightarrow W$ lineare

t.c. $T|_B = f$

In V , rispetto a una
base B , siano

$$v \equiv_{\mathcal{B}_1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v' \equiv_{\mathcal{B}_1} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

In W_1 rispetto a una

base \mathcal{B}_2 , si hanno

$$w \equiv_{\mathcal{B}_2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad w' \equiv_{\mathcal{B}_2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

a) Si verifici che

$\mathcal{B} = (v, v')$ è una base
di V .

b) si scrive $A = M(T)$
dove $T: V \rightarrow W$ $\mathcal{B}_1, \mathcal{B}_2$
è la transf. lin. t.c.

$$T(v) = w, T(w') = w'$$

c) Dato $\vec{v} \equiv_{\mathcal{B}_1} (5, -2)$, si

trovino le comp. risp. \mathcal{B}_2 di $T(\vec{v})$.

$$a) X = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad |X| = -1 \neq 0$$

B base

$$b) Y = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

X X⁻¹ Y X⁻¹

$$A = Y \cdot X^{-1} \cdot X = \frac{1}{-1} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$$

$$c) T(\bar{v}) =_{B_2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix} =$$
$$= \begin{pmatrix} -2 \\ -7 \\ -13 \end{pmatrix}$$

$$\text{Ker } T = \left\{ v \in V \mid T(v) = \bar{0}_W \right\}$$

$$\text{Im } T = \{ w \in W \mid \exists v \in V \text{ s.t. } w = T(v) \}$$

PROP $\rho A = \dim \text{Im } T$

PROP - $\dim \text{Ker } T + \dim \text{Im } T = \dim V$

COR $\dim \text{Ker } T = n - \rho A$

COR

T suriettiva $\Leftrightarrow \text{rk} A = m$

T iniettiva $\Leftrightarrow \text{rk} A = n$

Rappresentazioni di
sottospazi vettoriali

$U \subseteq \text{sp. Vett. di } V$

Fisso una base ord. in V .

Posso rappresentare U
come nucleo di un'appa-
ratura tr. lin. che
parte da V .

$$V \xrightarrow{T} K^m$$

$U = \text{Ker } T$

rappres. cartesiana
di U

Passo rappresentare U
come immagine di una
opportuna tr. lin. che
arriva in V

$$\mathbb{K}^h \xrightarrow{S} V$$

rappr.
parametrica
di U

$$U = \text{Im } S$$

Dare rappresentazioni
cartesiana e paramet-
riche minime, rispettivamente

dalla base naturale, del
 sottospazio U di \mathbb{R}^4
 generato dai vettori

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

~~$$\begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$~~

Rapp. param.

$$U = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

$$\mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^4$$

$$\begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} \longmapsto \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

Repr. cartesiana

Impo

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} x & 1 & 1 \\ y & 1 & -1 \\ z & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} x & 1 & 1 \\ y & 1 & -1 \\ t & 1 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

U:

$$\begin{cases} -x + 3y + z = 0 \\ -x + 2y + t = 0 \end{cases}$$

$$U = \text{Ker } T$$
$$\mathbb{R}^4 \xrightarrow{T} \mathbb{R}^{4-2}$$
$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} -x + 3y + z \\ -x + 2y + t \end{pmatrix}$$