

NB - La nozione di parallelismo fra sottospazi affini:
 \mathcal{H} e \mathcal{H}' (dove $\dim \mathcal{H} \leq \dim \mathcal{H}'$)
di \mathcal{H} è contenuta nella giacitura
di \mathcal{H}' diventa: dell'impl. pro.
" la parte impropria di \mathcal{H} è
contenuta nella parte impropria di \mathcal{H}' "
dell'impl. pro.

1. \mathcal{R}^3 sistema

$$\rho: \begin{cases} x - 3y + 4z - 1 = 0 \\ 2x + 5y + z + 2 = 0 \end{cases}$$

$$\pi: 3x + 2y + 5z + 4 = 0$$

Dire se $\rho \parallel \pi$ o no.

Passo delle direzioni \vec{r}_ρ e \vec{r}_π

$$\vec{r}_\rho: \begin{cases} x - 3y + 4z = 0 \\ 2x + 5y + z = 0 \end{cases}$$

$$\vec{r}_\pi: 3x + 2y + 5z = 0$$

Mi chiedo i $\vec{x} \in \mathbb{R}^3 \subset \mathbb{R}^3$ $\det \neq 0$

$$\begin{cases} x - 3y + 4z = 0 \\ 2x + 5y + z = 0 \\ 3x + 2y + 5z = 0 \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 4 \\ 2 & 5 & 1 \\ 3 & 2 & 5 \end{pmatrix} \quad \downarrow \quad \rho = 2$$

$$\det A = \begin{vmatrix} 1 & -3 & 4 \\ 0 & 11 & -7 \\ 0 & 11 & -7 \end{vmatrix} = 0 \quad \rho = 2$$

Si

Nell'amp. pro. 1

$$\eta \quad \left\{ \begin{array}{l} -x_0 + x_1 - 3x_2 + 4x_3 = 0 \\ 2x_0 + 2x_1 + 5x_2 + x_3 = 0 \end{array} \right.$$

$$\pi \quad 4x_0 + 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = 0$$

La parte impropria di η (cioè $\eta \cap \pi_\infty$) è contenuta nella parte impropria di π (cioè $\pi \cap \pi_\infty$)?

$$\Pi \cap \Pi_{\infty} \left\{ \begin{array}{l} -x_0 + x_1 - 3x_2 + 4x_3 = a \\ 2x_0 + 2x_1 + 5x_2 + x_3 = a \\ x_0 = a \end{array} \right.$$

$$\Pi \cap \Pi_{\infty} \left\{ \begin{array}{l} 4x_0 + 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = a \\ x_0 = a \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 - 3x_2 + 4x_3 = a \\ 2x_1 + 5x_2 + x_3 = a \\ 3x_1 + 2x_2 + 5x_3 = a \\ x_0 = 0 \end{array} \right.$$

$$\begin{pmatrix} - & & & \\ & - & & \\ & & - & \\ & & & - \end{pmatrix}$$

$\rho = 2$

$$P = [u] \quad u \equiv (x_0, \dots, x_n) \quad Q = [v] \quad v \equiv (y_0, \dots, y_n)$$

φ forma bil. simm. associata a f

$$\varphi(u, v) = (x_0 \dots x_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} y_0 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

discrim.
di $[f]$, cioè
matrice di Gram
di φ e simmetrica

$$\begin{pmatrix} Y_0 & \dots & Y_n \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} X_0 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} =$$

$1 \times (n+1)$ $(n+1) \times (n+1)$ $(n+1) \times 1$

$$\begin{pmatrix} (X_0 \dots X_n) \cdot A^T \cdot \begin{pmatrix} Y_0 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix} \end{pmatrix}^T =$$

$$= \begin{pmatrix} (X_0 \dots X_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} Y_0 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix} \end{pmatrix}^T = (X_0 \dots X_n) A \begin{pmatrix} Y_0 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix}$$

1×1

$$P \equiv (\overline{Y}_0 \dots \overline{Y}_n)$$

$$\mathcal{L}(P) \equiv (\overline{Y}_0 \dots \overline{Y}_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} X_0 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} = 0$$

o anche

$$(X_0 \dots X_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} Y_0 \\ \vdots \\ Y_n \end{pmatrix} = 0$$

incoerente

T. di reciprocità | $P = [\bar{u}] \bar{u} \equiv (\bar{x}_0 \dots \bar{x}_n)$
 $Q = [\bar{v}] \bar{v} \equiv (\bar{y}_0 \dots \bar{y}_n)$

DIM 1:

$$P \in \mathcal{Z}(Q) \Leftrightarrow \varphi(\bar{u}, \bar{v}) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \overset{\text{sim}}{\varphi}(\bar{v}, \bar{u}) = 0 \Leftrightarrow Q \in \mathcal{Z}(P)$$

DIM 2: $P \in \mathcal{Z}(Q) \Leftrightarrow (\bar{x}_0 \dots \bar{x}_n)$ soddisfa
 $(\bar{y}_0 \dots \bar{y}_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} \bar{x}_0 \\ \vdots \\ \bar{x}_n \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow (\bar{y}_0 \dots \bar{y}_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} \bar{x}_0 \\ \vdots \\ \bar{x}_n \end{pmatrix} = 0$
 $\Leftrightarrow (\bar{x}_0 \dots \bar{x}_n) A \cdot \begin{pmatrix} \bar{y}_0 \\ \vdots \\ \bar{y}_n \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow (\bar{y}_0 \dots \bar{y}_n)$ soddisfa

$$(\bar{X}_0 - \bar{X}_h) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} X_0 \\ \vdots \\ X_h \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$

incognite \rightarrow

$$\Leftrightarrow Q \in \mathcal{Z}(P)$$

PROP - $\forall P \in \mathcal{P} - W[f] \quad W[f] \subseteq \mathcal{Z}(P)$

DIM - Sia $Q \in W[f]$, sappiamo che ogni punto di \mathcal{P} è connesso a Q , quindi anche P è connesso a Q . Ma

allora Q è caniniga $\Rightarrow P$;
 perciò $Q \in \mathcal{Z}(P)$.
 Dunque $W[f] \subseteq \mathcal{Z}(P)$.

PROP - $P \in \mathcal{Z}(P) \Leftrightarrow P \in \text{Im}[f]$

DIM - Sia $P \equiv (\bar{y}_0, \dots, \bar{y}_n)$ allora
 $\mathcal{Z}(P): (\bar{y}_0, \dots, \bar{y}_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x_0 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$
 incognite \rightarrow

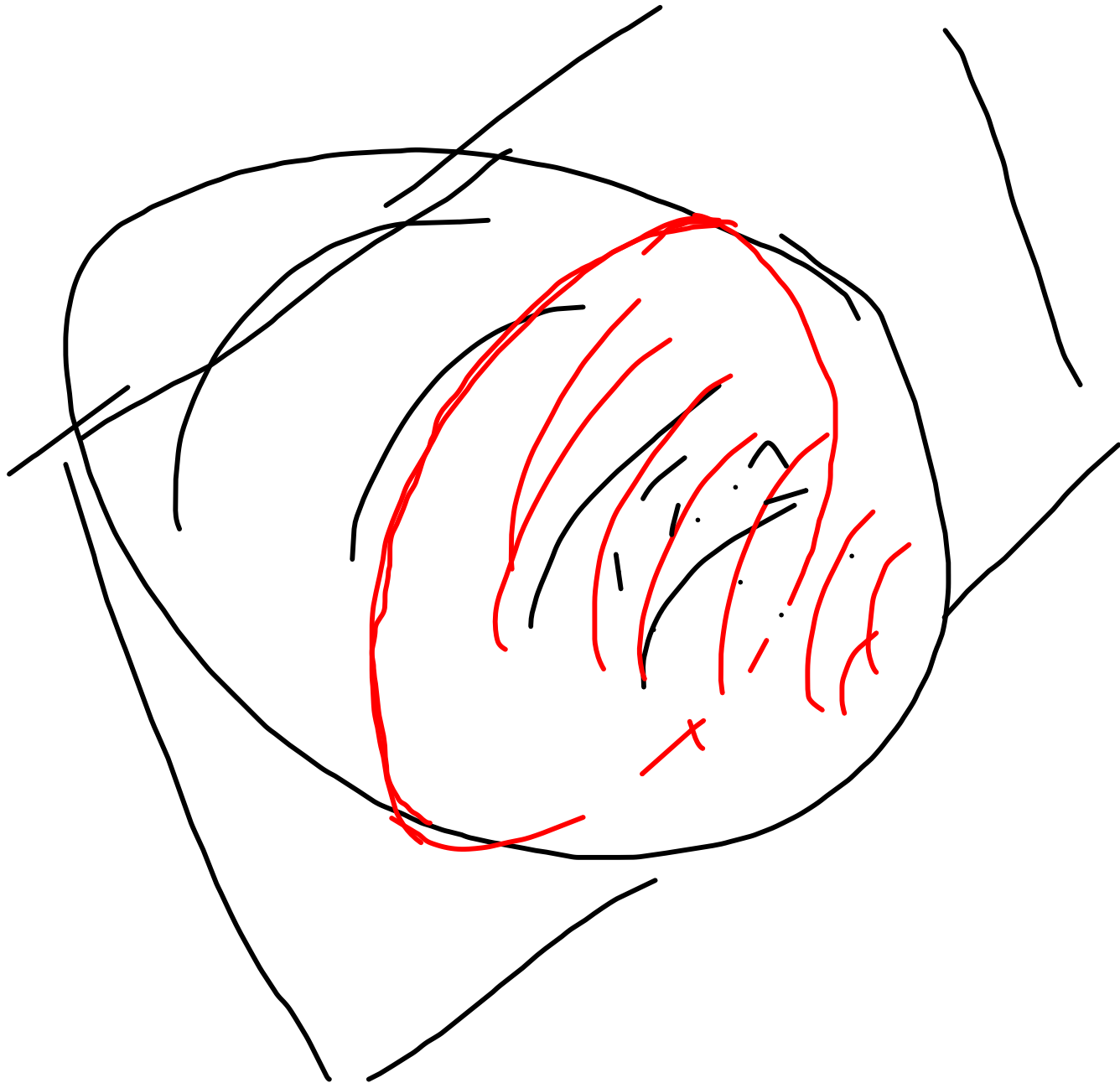
$$P \in \mathcal{Z}(P) \iff (\overline{y}_0 \cdots \overline{y}_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} \overline{y}_0 \\ \vdots \\ \overline{y}_n \end{pmatrix} = 0$$

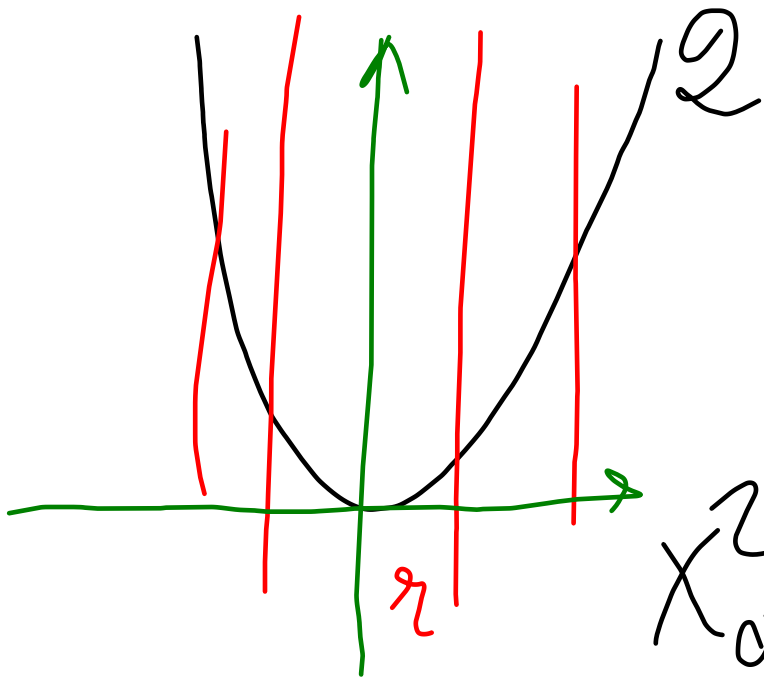
\iff P soddisfa

$$\begin{pmatrix} x_0 & \cdots & x_n \end{pmatrix} \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x_0 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = 0$$

incognite

$$\iff P \in \text{Im}[f]$$





$$1) x - 3 = 0$$

$$x_0 \left(\frac{x_1}{x_0} - 3 \right) = 0$$

x_0^2

$$2) x_1^2 - x_0 x_2 = 0$$

$$1) x_1 - 3x_0 = 0$$

$$y = x^2$$

$$x^2 - y = 0$$

$$x_0^2 \left(\left(\frac{x_1}{x_0} \right)^2 - \frac{x_2}{x_0} \right) = 0$$

$$Q \cap \pi_1 \left\{ \begin{array}{l} X_1^2 - X_0 X_2 = 0 \\ X_1 - 3X_0 = 0 \end{array} \right. \left\{ \begin{array}{l} (3X_0)^2 - X_0 X_2 = 0 \\ X_1 = 3X_0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} X_0(9X_0 - X_2) = 0 \\ X_1 = 3X_0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} X_0 = 0 \\ X_1 = 3X_0 \end{array} \right. \begin{array}{l} (0, 0, 1) \\ (0, 1) \end{array}$$

Coeff. dir.

$$\left\{ \begin{array}{l} X_2 = 9X_0 \\ X_1 = 3X_0 \end{array} \right. (1, 3, 9)$$

Coord. (3, 9)
affini ↙

Cosa succede se interseca

① con r_∞ ($X_0=0$) ?

$$\textcircled{2}: \left. \begin{array}{l} X_1^2 - X_0 X_2 = 0 \\ X_0 = a \end{array} \right\} \begin{array}{l} X_1^2 = 0 \\ X_0 = a \end{array}$$

$$r_\infty: \left. \begin{array}{l} X_1^2 - X_0 X_2 = 0 \\ X_0 = 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} X_1^2 = 0 \\ X_0 = 0 \end{array}$$

unica intersez. 1

r_∞ è tangente a $\textcircled{2}$ in \uparrow

Esercizio

Rispetto alla conica di eq.

$$X_0^2 + 3X_1^2 - 4X_1X_2 + 5X_2^2 = 0, \text{ trovare}$$

$$\text{il polo di } \eta : 12X_0 - 3X_1 + 4X_2 = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 5 \end{pmatrix}$$

Prendo 2 punti (lin. ind.)
su ℓ e ne interseco le rette
polarì.

$$9, 12 X_0 - 3 X_1 + 4 X_2 = 0$$

interseco con $X_1 = 0$

$$\left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \left. \begin{array}{l} \\ \\ \end{array} \right\} \begin{array}{l} 12 X_0 + 4 X_2 = 0 \\ X_1 = 0 \\ X_2 = -3 X_0 \\ X_1 = 0 \end{array}$$
$$R_1 \equiv (1, 0, -3)$$

Intersecco con $X_2 = 0$

$$\begin{cases} 12x_0 - 3x_1 = 0 \\ x_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_1 = 4x_0 \\ x_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x_2 = 0 \\ R_2 \equiv (1, 4, 0) \end{cases}$$

polare di R_1

$$(1 \ 0 \ -3) \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 5 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

$$(1 \ 6 \ -15) \cdot \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad x_0 + 6x_1 - 15x_2 = 0$$

polare di R_2 !

$$(1 \ 4 \ 0) \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -2 \\ 0 & -2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = 0$$

$$(1 \ 12 \ -8) \begin{pmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = 0 \quad X_0 + 12X_1 - 8X_2 = 0$$

polo di η :

$$\begin{cases} X_0 + 6X_1 - 15X_2 = 0 \\ X_0 + 12X_1 - 8X_2 = 0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 6 & -15 \\ 1 & 12 & -8 \end{pmatrix}$$

para
 \equiv
 \equiv

$$\left(\begin{array}{cc|c} 6 & -15 & - \\ 12 & -8 & 1 \end{array} \right) \quad \left(\begin{array}{c|c} 1 & -15 \\ 1 & -8 \end{array} \right) \quad \left(\begin{array}{c|c} 1 & 6 \\ 1 & 12 \end{array} \right)$$

$$\left(\begin{array}{c|c} \begin{array}{c} \downarrow \\ 1 & -15 \\ 1 & -8 \end{array} & \\ \hline 6 & -15 \\ 12 & -8 \end{array} \right) \quad \left(\begin{array}{c|c} 1 & \\ \hline 1 & \end{array} \right)$$

Palco di un piano Π risp.
 \rightarrow una quadrica \checkmark non specializz.

interseca i piani palari
di 3 punti

lin. indep.

di Π .

$$Q : 3X_0^2 + 2X_0X_3 + X_1^2 + 4X_1X_2 - X_2^2 + 6X_3^2 = 0$$

$$\Pi : 4X_0 + X_1 - X_2 + 2X_3 = 0$$

Trovare il polo di Π
risp. a Q .