

D'ora in poi

- $K = \mathbb{R}$

- consideriamo solo forme bilineari che sono simmetriche

$$A := B$$

$$B =: A$$

intendo: A è definito uguale a B
Sto definendo A.

Def Sia V uno sp. vett. su \mathbb{R} . Un **PRODOTTI SCALARE** su V è una forma bilineare simmetrica $f: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ che è **DEFINITA POSITIVA**, ovvero tale che

$$\forall v \in V \text{ t.c. } v \neq 0, \quad f(v, v) > 0.$$

Oss $f(0, v) = f(v, 0) = 0 \quad \forall v \in V$. In particolare $f(0, 0) = 0$.

I prodotti scalari li indico con $\langle \cdot, \cdot \rangle$. $f(v, w) =: \langle v, w \rangle$

Esempi 1) $V = \mathbb{R}^n$. Il **PRODOTTI SCALARE STANDARD** è

$$\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(x, y) \mapsto {}^t x \cdot y = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n \quad \text{si indica con } \langle x, y \rangle$$

È definita positiva perché: se $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$

$$\langle x, x \rangle = {}^t x \cdot x = x_1^2 + \dots + x_n^2 \geq 0$$

se $x \neq 0$, x ha una componente $x_i \neq 0$ perciò $\langle x, x \rangle \geq x_i^2 > 0$.

Quando non lo specifico, su \mathbb{R}^n considero sempre il prodotto scalare standard.

2) $W \leq \mathbb{R}^n$ sottosp. vet. Allora si può considerare la restrizione del prodotto scalare standard di \mathbb{R}^n .

Non-esempio $V = \mathbb{R}^2$, $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$. Consideriamo la forma bilineare $b_A : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$(x, y) \mapsto {}^t x \cdot A \cdot y = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = x_1 y_2 + x_2 y_1$$

E' simmetrica ($A = {}^t A$), ma non e' definita positiva:

$$b_A(\underbrace{e_1 - e_2}_{\parallel \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}}, e_1 - e_2) = (1 \ -1) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = (1 \ -1) \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} = -2 < 0$$

$$b_A(e_1, e_1) = (1 \ 0) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = (1 \ 0) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$$

$$b_A(e_2, e_2) = 0$$

$$b_A(e_1, e_2) = 1$$

V sp. vett. su \mathbb{R} , $\langle \cdot, \cdot \rangle$ prodotto scalare su V .

Def La NORMA (o LUNGHEZZA) di un vettore $v \in V$ è

$$\|v\| := \sqrt{\langle v, v \rangle}.$$

Notare: $\|v\| = 0 \iff \langle v, v \rangle = 0$ $\xLeftrightarrow[\text{positivo}]{\text{definito}}$ $v = 0$.

Teorema (Disuguaglianza triangolare) $\forall v, w \in V$ $\|v+w\| \leq \|v\| + \|w\|$

Def Se $P, Q \in V$, la DISTANZA tra P e Q è $\|P-Q\|$

Teorema (Disuguaglianza di Cauchy-Schwarz)
 $\forall v, w \in V$ $|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \cdot \|w\|$

$$|-\frac{1}{2}| \leq 1$$

In particolare, se $v \neq 0$ e $w \neq 0$, allora

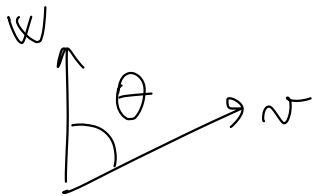
$$-1 \leq \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \cdot \|w\|} \leq 1$$

$$|a| \leq 1 \iff -1 \leq a \leq 1$$

$$|\langle v, w \rangle| \leq \|v\| \cdot \|w\|$$

so che
 $\|v\| > 0$
 $\|w\| > 0$

$$\frac{|\langle v, w \rangle|}{\|v\| \|w\|} \leq 1$$



$$\left| \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|} \right|$$

Def Se v e w sono vettori non nulli di V , allora l'ANGOLO fra v e w è

$$\theta = \arccos \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|}$$

cioè l'unico numero reale $\theta \in [0, \pi]$ tale che $\cos \theta = \frac{\langle v, w \rangle}{\|v\| \|w\|}$

$$\langle x, y \rangle = \|x\| \cdot \|y\| \cdot \cos \theta$$

V sp. vett. su \mathbb{R} con prodotto scalare $\langle \cdot, \cdot \rangle$

Def Due vettori v e w di V si dicono ORTOGONALI se
 $\langle v, w \rangle = 0$, ovvero se
 $v=0$ o $w=0$ o $(v \neq 0, w \neq 0, \text{ e angolo tra } v \text{ e } w \text{ è } \pi/2)$

Teorema (Pitagora) Se $v, w \in V$ sono ortogonali, allora
 $\|v+w\|^2 = \|v\|^2 + \|w\|^2$

Dimostratelo per esercizio!

Def Due sottosp. vett. U e W di V si dicono ORTOGONALI tra loro se

$$\forall u \in U, \forall w \in W, \quad \langle u, w \rangle = 0$$

Oss Se U e W sono ortogonali, allora $U \cap W = \{0\}$.

V sp. vett. su \mathbb{R} con prod. scal. $\langle \cdot, \cdot \rangle$

Def Se $W \leq V$ è un sottosp. vett., allora l'ORTOGONALE di W è il più grande sottosp. vett. di V che è ortogonale a W , ovvero

$$W^\perp := \{v \in V \mid \forall w \in W, \langle w, v \rangle = 0\}$$

È l'insieme dei vettori di V che sono ortogonali a qualsiasi vettore di W

• W^\perp è un sottosp. vett. di V : esercizio per casa

Se $W = \text{Span}(w_1, \dots, w_k)$, allora

$$W^\perp = \{v \in V \mid \langle w_1, v \rangle = 0, \dots, \langle w_k, v \rangle = 0\}$$

\subseteq) ovvio perché $w_1, \dots, w_k \in W$

\supseteq) Sia v nell'insieme di destra, ovvero $\langle w_i, v \rangle = 0$ per ogni i .

Voglio testare se $n \in W^\perp$, cioè se n è ortogonale a ogni vettore di W .

Sia $w \in W$ arbitrario. Allora $w = \sum_{i=1}^k \lambda_i w_i$. Perciò

$$\langle w, n \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^k \lambda_i w_i, n \right\rangle = \sum_{i=1}^k \lambda_i \langle w_i, n \rangle = 0$$

bilinearità
del prodotto
scalare

↑
perché
tutti
 $\langle w_i, n \rangle = 0$.

quindi $\forall w \in W, \langle w, n \rangle = 0$

Ciò è $n \in W^\perp$ che è l'insieme a sinistra. \square

Teorema Sia V uno sp. vett. su \mathbb{R} con prod. scalare $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

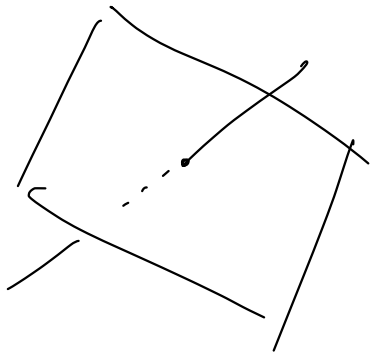
Sia $W \leq V$ un sottosp. vett. Allora

- $V = W \oplus W^\perp$

cioè $V = W + W^\perp$, $W \cap W^\perp = \{0\}$

in particolare
 $\dim V = \dim W + \dim W^\perp$

Inoltre: $(W^\perp)^\perp = W$



Come si calcola l'ortogonale?

Ortogonale a un sottosp. vett. di \mathbb{R}^n (munito del prodotto scalare standard) dato in forma parametrica:

$$W = \left\{ t_1 \begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix} + \dots + t_k \begin{pmatrix} a_{1k} \\ \vdots \\ a_{nk} \end{pmatrix} \mid t_1, \dots, t_k \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \text{Span} \left(\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{n1} \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} a_{1k} \\ \vdots \\ a_{nk} \end{pmatrix} \right) = \text{Im } A \quad \text{dove}$$

Non ci sono
ipotesi sulla
lineare indep.
di queste colonne

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nk} \end{pmatrix} \in M_{n \times k}(\mathbb{R}). \quad \text{Sia } x \in \mathbb{R}^n \text{ generico; allora:}$$

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in W^\perp \iff \forall j=1, \dots, k \quad 0 = \left\langle \begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{nj} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \right\rangle = \sum_{i=1}^n a_{ij} x_i$$

impongo
che x è ortogonale
ai generatori di W

Abbiamo trovato delle equazioni (lineari!) per W^\perp :

$$W^\perp = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n \mid \begin{array}{l} a_{11}x_1 + \dots + a_{n1}x_n = 0 \\ \vdots \\ a_{1k}x_1 + \dots + a_{nk}x_n = 0 \end{array} \right\}$$

è l'insieme delle soluzioni di
un sistema lineare omogeneo di matrice

$${}^tA = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{n1} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{1k} & \dots & a_{nk} \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{k \times n}(\mathbb{R})$$

cioè $W^\perp = \text{Ker } {}^tA$

Ricapitolando: $(\text{Im } A)^\perp = \text{Ker } {}^tA$

Da una descrizione parametrica di un sottosp. vett. >
si ottiene facilissimamente una descrizione cartesiana
del suo ortogonale.

Ortogonalmente di un sottosp. vettoriale di \mathbb{R}^n (munito del prod. scal. standard) in forma cartesiana:

se $A \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$, allora $\text{Ker } A \leq \mathbb{R}^n$

$$(\text{Ker } A)^\perp = \text{Im } {}^t A$$

Esempio $W \leq \mathbb{R}^3$ piano di equazione $x + 3y - z = 0$.

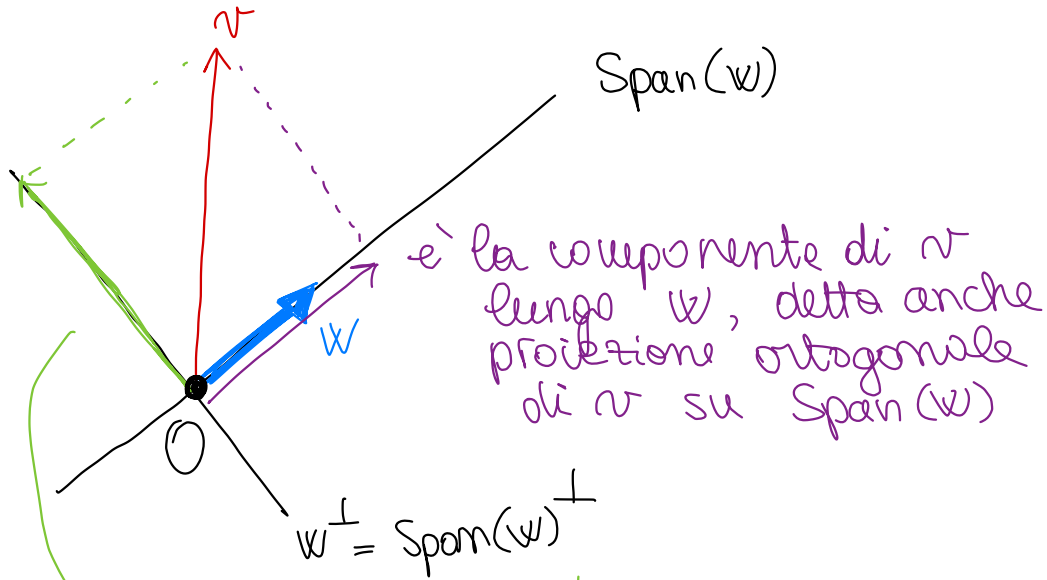
Chi è W^\perp ?

$$W = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$

$$W^\perp = \text{Im} \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix} \right) = \text{Span} \begin{pmatrix} -100 \\ -300 \\ 100 \end{pmatrix}$$

V sp. vett. su \mathbb{R} , $\langle \cdot, \cdot \rangle$ prod. scal.

Siano v e w due vettori, $w \neq 0$



è la componente di v
lungo w , detta anche
proiezione ortogonale
di v su $\text{Span}(w)$

Si indica con $\pi_w(v)$

è la componente di v
perpendicolare a w | $v - \pi_w(v)$

Come si trovano queste due componenti?

Siccome $\pi_w(v) \in \text{Span}(w)$, si deve avere $\pi_w(v) = \lambda w$
per un certo $\lambda \in \mathbb{R}$.

So che $\pi_w(v) = \lambda w$

Impongo che $v - \pi_w(v)$ sia ortogonale a w :

$$0 = \langle v - \pi_w(v), w \rangle = \langle v - \lambda w, w \rangle = \langle v, w \rangle - \lambda \langle w, w \rangle$$

$$\Rightarrow \lambda = \frac{\langle v, w \rangle}{\langle w, w \rangle} \quad (\text{Ricorda } \langle w, w \rangle \neq 0 \text{ perché } w \neq 0)$$

Ricapitolando: la proiezione ortogonale di v su $\text{Span}(w)$, ovvero la componente di v lungo w , è

$$\pi_w(v) := \frac{\langle v, w \rangle}{\langle w, w \rangle} w$$

Mentre la componente di v ortogonale a w è

$$v - \pi_w(v) = v - \frac{\langle v, w \rangle}{\langle w, w \rangle} w$$

Def V sp. vett. su \mathbb{R} con prod. scal $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Sia $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ base di V .

B si dice BASE ORTOGONALE se i suoi elementi sono
a due a due ortogonali: $\forall i, j \in \{1, \dots, n\}$
 $\langle v_i, v_j \rangle = 0$ se $i \neq j$

B si dice BASE ORTONORMALE se è una base
ortogonale e i suoi elementi hanno lunghezza 1,
cioè se
 $\forall i, j \in \{1, \dots, n\} \quad \langle v_i, v_j \rangle = \begin{cases} 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases}$

In fisica: base ortonormale = riferimento ortogonale
di vettori

Esempio La base canonica di \mathbb{R}^n è una base ortonormale di \mathbb{R}^n (rispetto al prod. scalare standard)

Esempio $\begin{pmatrix} \cos \theta \\ \sin \theta \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\sin \theta \\ \cos \theta \end{pmatrix}$ sono una base ortonormale di \mathbb{R}^2 per ogni θ



Oss Se w_1, \dots, w_n è una base ortogonale, allora

$\frac{w_1}{\|w_1\|}, \dots, \frac{w_n}{\|w_n\|}$ è una base ortonormale

Riscalo i vettori per farli avere lunghezza 1.

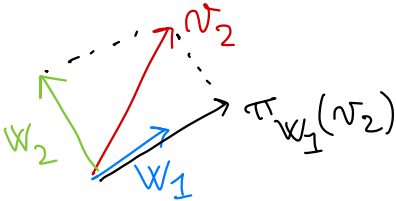
ALGORITMO DI GRAM-SCHMIDT: V sp. vett. su \mathbb{R} con $\langle \cdot, \cdot \rangle$.

Input: $\{v_1, \dots, v_n\}$ base di V

Output: base ortonormale di V

Procedura: costruisco i vettori w_1, \dots, w_n nel seguente modo:

$$w_1 = v_1$$

$$w_2 = v_2 - \pi_{w_1}(v_2)$$


adesso ho $\langle w_2, w_1 \rangle = 0$
(verificare per esercizio!)

$$w_3 = v_3 - \pi_{w_1}(v_3) - \pi_{w_2}(v_3)$$

" v_3 - le proiezioni di v_3
sui vettori che ho già
costruito"

verificare per esercizio che
 $\langle w_3, w_1 \rangle = 0$ e $\langle w_3, w_2 \rangle = 0$

\vdots vado avanti

$$w_n = v_n - \pi_{w_1}(v_n) - \pi_{w_2}(v_n) - \dots - \pi_{w_{n-1}}(v_n)$$

w_1, \dots, w_n sono una base ortogonale di V

$\frac{w_1}{\|w_1\|}, \dots, \frac{w_n}{\|w_n\|}$ è una base ortonormale di V

È l'output dell'algoritmo!

Esempio Trovare una base ortonormale del piano di \mathbb{R}^3 ortogonale alla retta $\pi = \text{Span} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right)$

$$\pi^\perp = \text{Ker} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \end{pmatrix} = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x + 2y + 3z = 0 \right\}$$

Trovo una base di π^\perp risolvendo il sistema lineare:

$$v_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad v_2 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{sono una base di } \pi^\perp$$

Applico Gram-Schmidt a v_1, v_2 :

$$w_1 = v_1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$w_2 = v_2 - \pi_{w_1}(v_2) = v_2 - \frac{\langle w_1, v_2 \rangle}{\langle w_1, w_1 \rangle} w_1 = \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{6}{5} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} =$$

$$= \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -3 \\ -6 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -3/5 \\ -6/5 \\ 1 \end{pmatrix}$ è una base ortogonale di \mathbb{R}^3

Li riscalo per ottenere una base ortonormale di \mathbb{R}^3

$$\left\| \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{5} \quad \left\| \begin{pmatrix} -3/5 \\ -6/5 \\ 1 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{\frac{9}{25} + \frac{36}{25} + 1} = \frac{\sqrt{70}}{5}$$

$$w_1' = \frac{w_1}{\|w_1\|} = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

← questi formano
una base
ortonormale di \mathbb{R}^3

$$w_2' = \frac{w_2}{\|w_2\|} = \frac{5}{\sqrt{70}} \begin{pmatrix} -3/5 \\ -6/5 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{70}} \begin{pmatrix} -3 \\ -6 \\ 5 \end{pmatrix}$$

$$\left\| \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\| = \sqrt{14} \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{14}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ è una base ortonormale di } \mathbb{R}^3$$

Unendo le basi si ottiene che

$$\frac{1}{\sqrt{14}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \frac{1}{\sqrt{70}} \begin{pmatrix} -3 \\ -6 \\ 5 \end{pmatrix}$$

è una base ortonormale di \mathbb{R}^3 .

Esercizio per casa Ortogonalizzare la base
canonica di $\mathbb{R}_{\leq 2}[x]$ $1, x, x^2$

rispetto al prodotto scalare

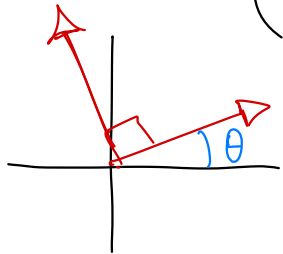
$$\langle f, g \rangle = \int_0^1 f(x) \cdot g(x) dx$$

Def Una matrice $n \times n$ reale si dice **ORTOGONALE** se le sue colonne sono una base **ortonormale** di \mathbb{R}^n rispetto al prodotto scalare standard.

Attenzione alla discrepanza nella **terminologia**!

Esempi $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

Esempio $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ è ortogonale $\forall \theta$



sono le
colonne

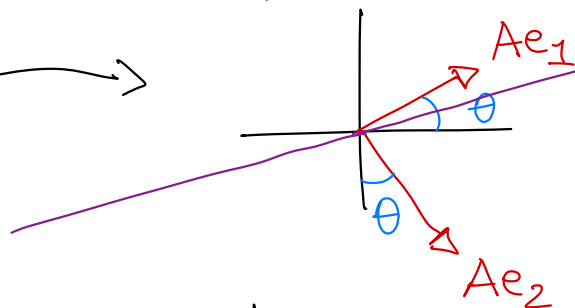
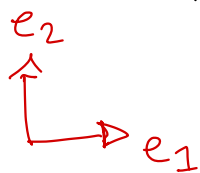
È la matrice della rotazione
di angolo θ in senso
antiorario

Esempio

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix}$$

è ortogonale $\forall \theta$

$$\text{Span} \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} \\ \sin \frac{\theta}{2} \end{pmatrix}$$



Non è una rotazione!

È la composizione della riflessione ortogonale rispetto all'asse x e di una rotazione di angolo θ .

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

È la riflessione ortogonale rispetto alla retta

$$\text{Span} \begin{pmatrix} \cos \frac{\theta}{2} \\ \sin \frac{\theta}{2} \end{pmatrix}$$

Non-esempio

$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$ non è ortogonale, ma le colonne formano una base ortogonale (ma non ortonormale) di \mathbb{R}^2

$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}$ è ortogonale! È il caso precedente con $\theta = \frac{\pi}{4}$

Teorema Sia $M \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$. Le seguenti affermazioni sono equivalenti;

- 1) M è ortogonale, cioè le colonne di M sono una base ortonormale di \mathbb{R}^n
- 2) ${}^t M \cdot M = I$
- 3) M è invertibile e $M^{-1} = {}^t M$
- 4) $M \cdot {}^t M = I$
- 5) ${}^t M$ è ortogonale, cioè le righe di M sono una base ortonormale di \mathbb{R}^n .

Dim $1 \Leftrightarrow 2$: siano v_1, \dots, v_n le colonne di M

quindi

$$M = (v_1 | \dots | v_n)$$

$${}^t M = \begin{pmatrix} \hline {}^t v_1 \\ \vdots \\ {}^t v_n \\ \hline \end{pmatrix}$$

$${}^t M \cdot M = \begin{pmatrix} \frac{{}^t v_1}{} \\ \vdots \\ \frac{{}^t v_n}{} \end{pmatrix} \cdot (v_1 | \dots | v_n) = \begin{pmatrix} {}^t v_1 \cdot v_1 & {}^t v_1 \cdot v_2 & \dots & {}^t v_1 \cdot v_n \\ \vdots & & & \\ {}^t v_n \cdot v_1 & \dots & \dots & {}^t v_n \cdot v_n \end{pmatrix}$$

$${}^t M \cdot M = I \Leftrightarrow \langle v_i, v_j \rangle = {}^t v_i \cdot v_j = \begin{cases} 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases} \Leftrightarrow v_1, \dots, v_n \text{ sono} \\ \text{una base} \\ \text{ortonormale} \\ \text{di } \mathbb{R}^n.$$

Prop • Il prodotto di due matrici ortogonali è ortogonale □
 • Il det. di una matrice ortogonale è 1 o -1.

Dim Facile, per esercizio!

Oss Se M è una matrice ortogonale,
allora ${}^t M = M^{-1}$ (è vantaggioso per
il calcolo di M^{-1})

"Funzione bene per il cambio base sia per endomorfismi che per forme bilineari"

M ortogonale. $M = (v_1 | \dots | v_n) = M_B^{\text{can}}(\text{id}_{\mathbb{R}^n})$ con
 $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ base ortonormale di \mathbb{R}^n

$A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ endomorfismo associato ad A
← forma bilineare associata ad A

$$A = M_{\text{can}}(L_A) = M_{\text{can}}(\mathcal{P}_A)$$

$$M_B(L_A) = M_{\text{can}}^B(\text{id}) \cdot M_{\text{can}}^{\text{can}}(L_A) \cdot M_B^{\text{can}}(\text{id}) = M^{-1} A M$$

$$M_B(\mathcal{P}_A) = {}^t M_B^{\text{can}}(\text{id}) \cdot M_{\text{can}}(\mathcal{P}_A) \cdot M_B^{\text{can}}(\text{id}) = {}^t M A M$$

sono uguali
perché M
è ortogonale