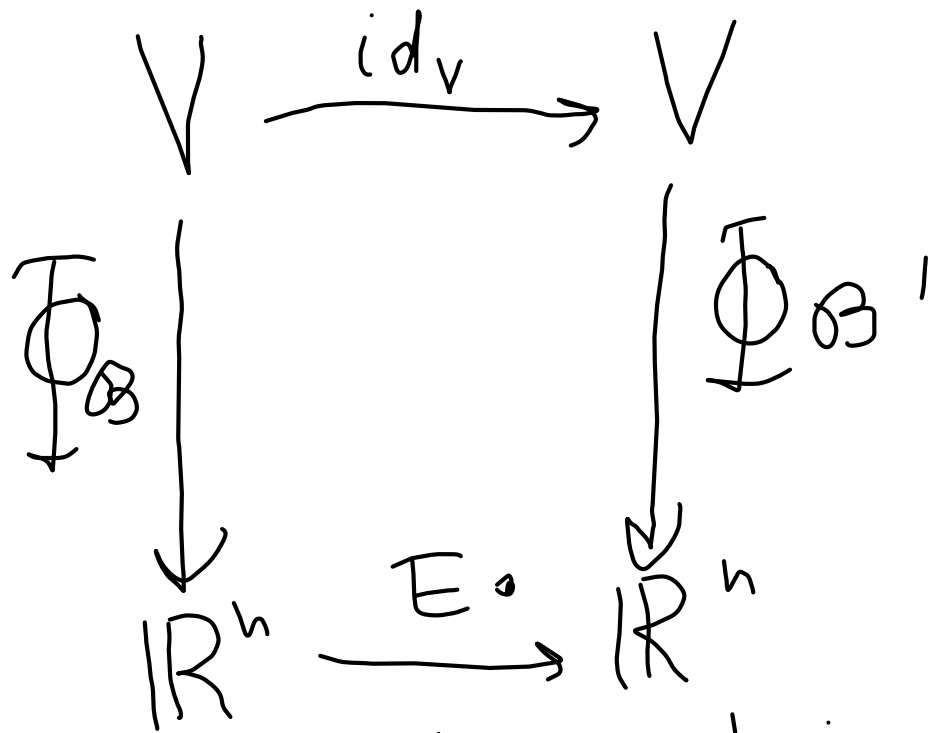


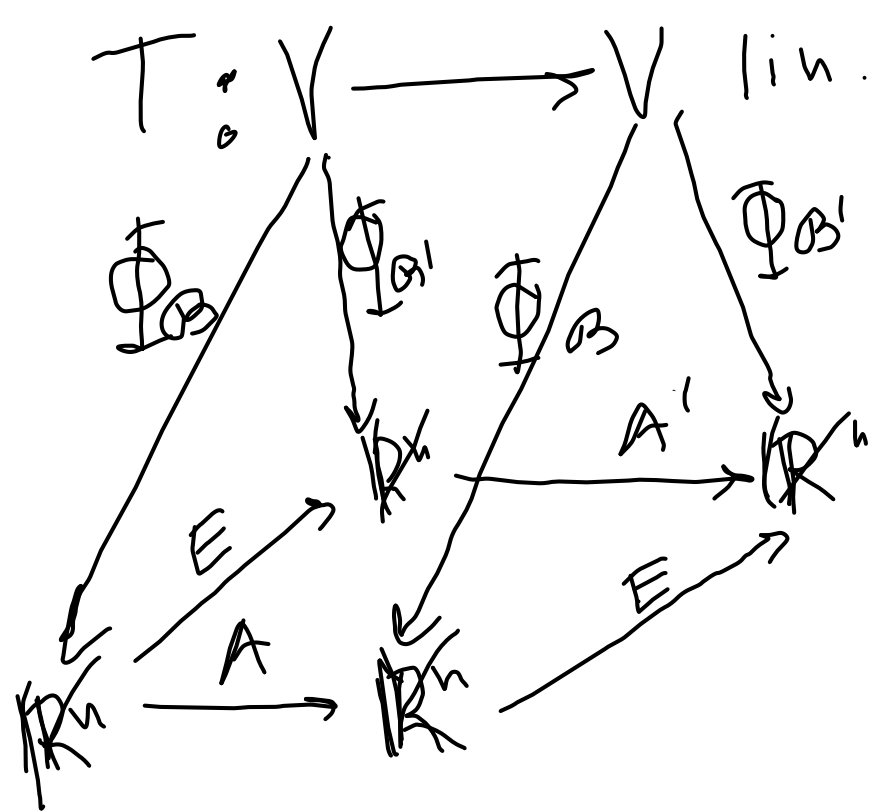
Cambiamento di base da B a B'

$$\begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = E \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$



PROP - La matrice E del camb. di base da B a B' ha come colonne le componenti dei vettori di B rispetto a B' .

PROP - La matrice del camb. di base da B' a B è E^{-1}



$$A = M_{B, B}(T) \quad v \equiv_B (x) \quad T(v) \equiv_B (y) \\ (y) = A \cdot (x)$$

$$A' = M_{B', B'}(T) \quad v \equiv_{B'} (x') \quad T(v) \equiv_{B'} (y') \\ (y') = A' \cdot (x')$$

DEF - $A \in M_n(K)$ si dice simile

ad A' se $\exists E \in GL_n(K)$ (cioè $|E| \neq 0$) tale che

$$A = E^{-1} \cdot A' \cdot E$$

PROP - A risulta simile ad $A' \iff \exists$ una sp. vett. V , sue basi ordinate B e B' , un endomorfismo $T: V \rightarrow V$, tali che $A = M_{B, B}(T)$, $A' = M_{B', B'}(T)$

$$A = M_{\mathcal{B}, \mathcal{B}}(T) \quad v \equiv_{\mathcal{B}}(x) \quad T(v) \equiv_{\mathcal{B}}(y) \\ (y) = A \cdot (x)$$

$$A' = M_{\mathcal{B}', \mathcal{B}'}(T)$$

$$v \equiv_{\mathcal{B}'}(x') \quad T(v) \equiv_{\mathcal{B}'}(y')$$

$$(y') = A' \cdot (x')$$

$$(x') = E \cdot (x) \\ (y') = E \cdot (y)$$

~~EA = A' E~~ ~~similitude~~

$$\rightarrow E^{-1} \cdot E \cdot (y) = E^{-1} \cdot A' \cdot E \cdot (x)$$

$$(y) = E^{-1} \cdot A' \cdot E \cdot (x)$$

$q: V \rightarrow \mathbb{K}$ forma quadratica
 M matrice di Gram di q rispetto a una base \mathcal{B}
 $\cong G_{\mathcal{B}}(q)$

A cosa serve? Se $v \cong_{\mathcal{B}} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x)$ allora

$$q(v) = {}^t(x) \cdot M \cdot (x) = (x_1 \dots x_n) \cdot M \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

Se φ è la forma bilineare polare di q , con

$v \cong_{\mathcal{B}} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x)$, $w \cong_{\mathcal{B}} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = (y)$, allora

$$\varphi(v, w) = {}^t(x) \cdot M \cdot (y) = (x_1 \dots x_n) \cdot M \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

DEF - $A \in M_n(\mathbb{K})$ simmetrica si dice congruente
 $\exists d A' \text{ " " " " se } \exists E \in GL_n(\mathbb{K}) \text{ tale}$
che $A = {}^t E \cdot A' \cdot E$

PROP A risulta congruente ad A' \Leftrightarrow

$\Leftrightarrow \exists$ uno sp. vett. V , basi \mathcal{B} e \mathcal{B}' , una forma
quadratica q tali che

$$A = G_{\mathcal{B}}(q), \quad A' = G_{\mathcal{B}'}(q)$$

$$q: V \rightarrow \mathbb{K} \quad A = G_{\mathcal{B}}(q) \quad A' = G_{\mathcal{B}'}(q) \quad v \equiv_{\mathcal{B}} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = (x)$$

$$q(v) = {}^t(x) \cdot A \cdot (x) = (x_1 \dots x_n) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \quad v \equiv_{\mathcal{B}'} \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = (x')$$

$$= {}^t(E \cdot (x')) \cdot A \cdot (E \cdot (x')) =$$

$$= {}^t(x') \cdot {}^t E \cdot A \cdot E \cdot (x') = (x'_1 \dots x'_n) \cdot {}^t E \cdot A \cdot E \cdot \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix}$$

$$q(v) = {}^t(x') \cdot A' \cdot (x')$$

DEF - $A \in M_n(\mathbb{K})$ si dice diagonalizzabile per similitudine se \exists matrice $D \in M_n(\mathbb{K})$ diagonale, simile ad A .

DEF - $A \in M_n(\mathbb{K})$ simmetrica si dice diagonalizzabile per congruenza se

\exists matrice $D \in M_n(\mathbb{K})$ diagonale, congruente ad A .

Dato un endomorfismo $T: V \rightarrow V$, una base di V è detta spettrale se è formata da autovettori di T .

TEOR (spettrale) - $T: V \rightarrow V$ lineare; $A = M_{\mathcal{B}}(T)$
 A è diagonalizzabile per similitudine

\Leftrightarrow
 \exists una base di V spettrale per T

\Leftrightarrow
la somma delle molteplicità geometriche degli autovalori di A (e di T) è $= \dim V$.

TEOR \bar{O}_{gni} $A \in M_n(\mathbb{R})$ simmetrica

è diagonalizzabile per similitudine

di

Inoltre la diagonalizzazione può essere effettuata mediante una matrice di camb. di base E ortogonale, per cui

$$D = E^{-1} \cdot A \cdot E =$$

$$A = F^{-1} \cdot D \cdot F =$$

che è anche una diagonalizzazione per congruenza $= {}^t E \cdot A \cdot E = {}^t F \cdot D \cdot F$

OSS - La matrice D presenta, sulla diagonale principale gli autovalori di A , ognuno ripetuto tante volte quant'è la sua m_g (che è uguale alla m_a).

TEOR - Ogni $A \in M_n(\mathbb{C})$ simmetrica e diagonalizzabile per congruenza; la matrice diagonale ad essa congruente è formata nello stesso modo.

Quando è che due matrici simmetriche (su \mathbb{R} o \mathbb{C}) sono congruenti?

$A \in M_n(\mathbb{C})$ simmetrica. Allora $\exists E \in GL_n(\mathbb{C})$ t.c.

$${}^t E \cdot A \cdot E = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \lambda_r & \\ & & & 0 \dots 0 \end{pmatrix}$$

dove $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ sono gli autovalori di $A \neq 0$

Costruisco la matrice $F =$

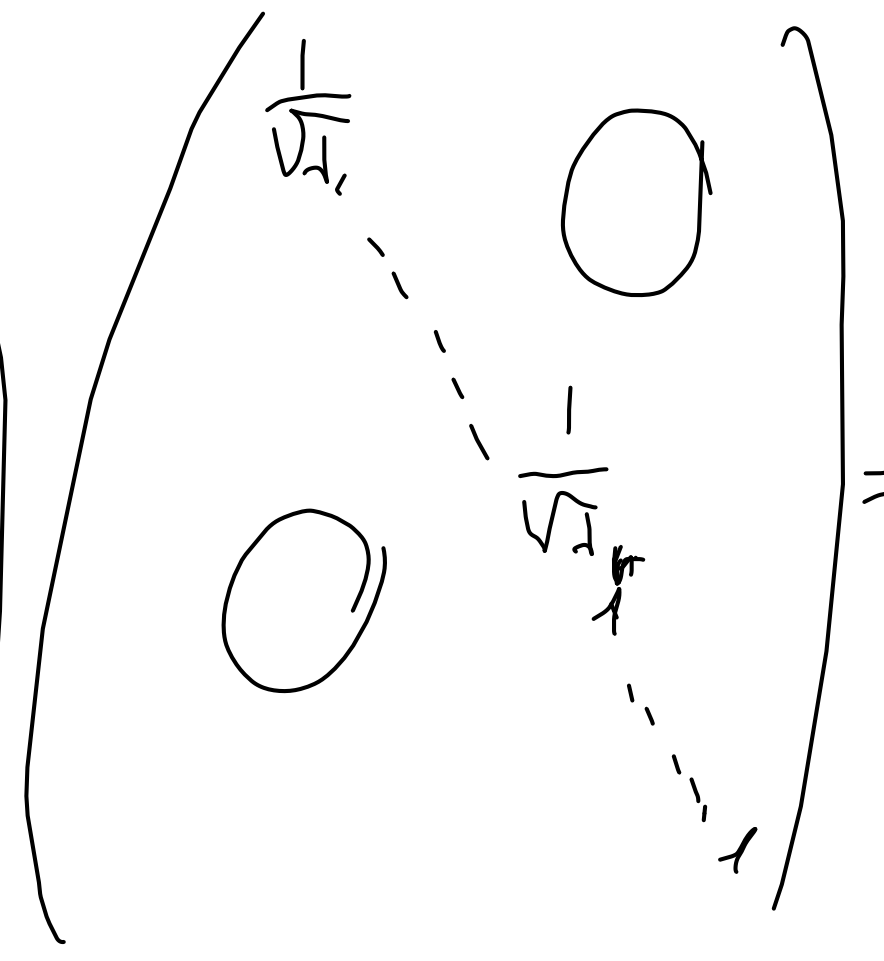
Si noti che ${}^t F = F$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{\lambda_1}} & & & \\ & \ddots & & \\ & & \frac{1}{\sqrt{\lambda_r}} & \\ & & & 1 \dots 1 \end{pmatrix}$$

Calcolo

congruenze di A

$$t \begin{pmatrix} F \\ E \end{pmatrix} \cdot A \begin{pmatrix} E \\ F \end{pmatrix} =$$



← viene detta forma canonica per congruenze di A

Castrovisca

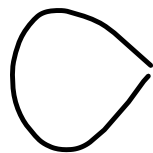
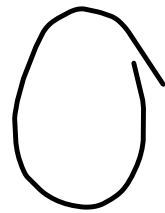
F =

$$\sqrt{\lambda_1}$$

$$\sqrt{\lambda_2}$$

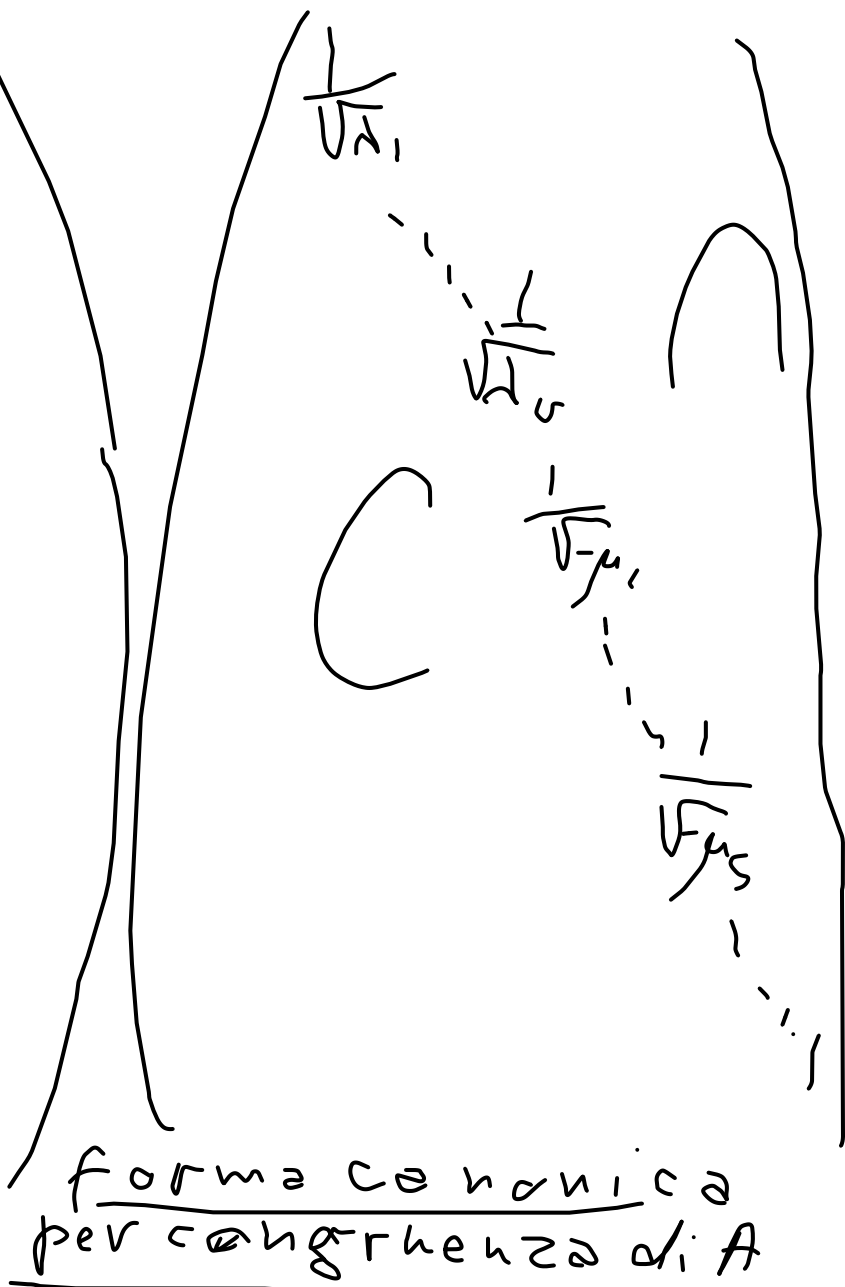
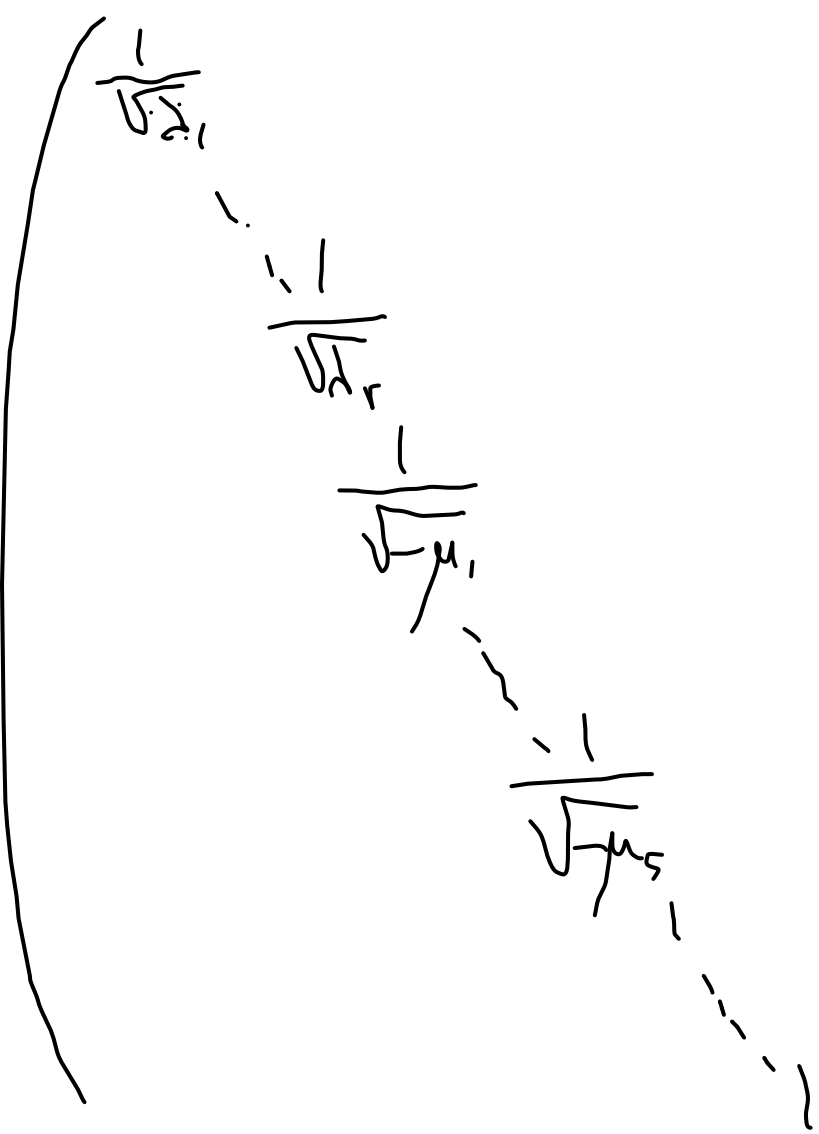
$$\sqrt{\mu_1}$$

$$\sqrt{\mu_2}$$



Allora

$$E^{-1} \cdot A \cdot E =$$



Data $A \in M_n(\mathbb{R})$ simmetrica chiamo segnatura di A
(e di ogni forma quadratica associata) la coppia

$$\sigma = (\sigma_+, \sigma_-) \text{ dove}$$

σ_+ (indice di positività) è la somma delle molteplicità
(alg = geom) degli autovalori > 0 di A

σ_- (indice di negatività) è la somma delle molt.
(alg = geom) degli autovalori < 0 di A .

$$p(t) = a_0 + a_1 t + \dots + a_n t^n$$

$$a_n \neq 0$$

$$a_0, \dots, a_n \in \mathbb{R}$$

Formo la successione finita

$$(a_0, a_1, \dots, a_{n-1}, a_n)$$

Se ci sono zeri, associa
arbitrariamente segno + o -

Per $i = 1, \dots, n$ chiamo la coppia (a_{i-1}, a_i) una

permanenza

se a_{i-1} ed a_i hanno la stessa segno

variazione

se i segni sono opposti.

TEOR (di ^{semplicità} ~~Harriot~~ - Cartesio) - Sia $f(t)$ un polinomio
a coeff. reali a_0, \dots, a_n con $a_0, a_n \neq 0$ e tale
che non abbia (in \mathbb{C}) radici con parte immaginaria non nulla.

Allora la somma delle molteplicità delle radici
 > 0 è = al numero di variazioni

la somma delle molteplicità delle radici
 < 0 è = al numero di permanenze.

$$K = \mathbb{R} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 3 \end{pmatrix} \quad \text{pol. car.} : \lambda^3 - 4\lambda^2 - 2\lambda + 1 \quad \left(\underbrace{1 \quad -2 \quad -4 \quad 1} \right)$$

Forma canonica per congr.: in \mathbb{C} , $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$

$$\sigma = (2, 1)$$

in \mathbb{R} : $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 & 4 & -1 \\ -2 & -2 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 1 & -5 & 0 \\ 4 & 0 & -5 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 0 & 3 & -1 \end{pmatrix}$$

pol. car:

$$\lambda^5 - \lambda^4 - 7\lambda^3 - 26\lambda^2 + 45\lambda - 34 = 0$$

Forma can. per cong.:

in \mathbb{C} :

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & \\ & & \bigcirc & & \\ & & & 1 & \\ & & & & \bigcirc \end{pmatrix}$$

in \mathbb{R} :

$$\sigma = (3, 2)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & \\ & 1 & & & \\ & & \bigcirc & & \\ & & & -1 & \\ & & & & -1 \end{pmatrix}$$

Ricordo: $q: V \rightarrow \mathbb{R}$ quadratica

q si dice definita positiva se $\forall v \neq \bar{0}_V$ $q(v) > 0$

definita negativa " " " < 0

TEOR - q quadratica, $M = G_B(q)$

q risulta
definita

positiva \Leftrightarrow tutti gli autovalori sono $> 0 \Leftrightarrow \sigma = (v \ 0) \Leftrightarrow$ il pol. car. ha tutte
variazioni

negativa \Leftrightarrow tutti gli autovalori sono $< 0 \Leftrightarrow \sigma = (0 \ v) \Leftrightarrow$ il pol. car.
ha solo
permanenze

Per scoprire se q è def. pos. o def. neg. ho anche un altro criterio.

Data $A \in M_n(\mathbb{R})$ simmetrica chiamo minore principale ogni minore (cioè sottomatrice quadrata) che sia intersezione di righe e colonne di A aventi gli stessi indici.

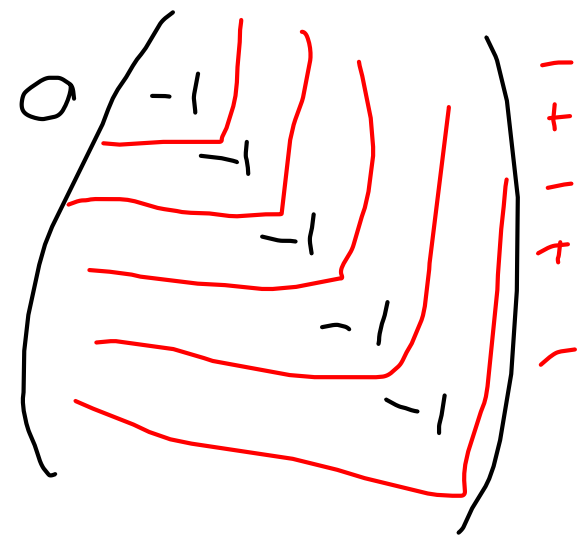
Dato $A \in M_n(\mathbb{R})$ simm.; sia M_1, M_2, \dots, M_n
 una successione di n minori principali di A , ognuna
 contenuta nel successivo

TEOR (Criterio di Sylvester). A risulta

def. positiva $\Leftrightarrow \forall i = 1, \dots, n \quad |M_i| > 0$



def. negativa $\Leftrightarrow \forall i = 1, \dots, n \quad (-1)^i \cdot |M_i| > 0$



$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 \\ 0 & 7 & 0 \\ -2 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$$|M_1| = 1 > 0$$

$$|M_2| = 7 > 0$$

$$|M_3| = 7 \begin{vmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 5 \end{vmatrix} = 7 > 0$$

def. pos.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -3 \\ 0 & 7 & 0 \\ -3 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$$|M_1| = 1$$

$$|M_2| = 7$$

$$|M_3| = 7 \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 5 \end{vmatrix} = -28 < 0$$

indef

$$|M_1| = 1$$

$$|M_2| = \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ -3 & 5 \end{vmatrix} = -4$$

$$|M_3| = -28$$

indef.

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & 2 \\ 0 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & -5 \end{pmatrix}$$

$$|M_1| = -1$$

$$|M_2| = 7$$

$$|M_3| = -7 \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -5 \end{vmatrix} = -7 \cdot -$$

def. neg.

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & -3 \\ 0 & -7 & 0 \\ -3 & 0 & -5 \end{pmatrix}$$

$$|M_1| = -1$$

$$|M_2| = 7$$

$$|M_3| = -7 \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ -3 & -5 \end{vmatrix} = 28$$

-

+

+

indef.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & 2 & 0 \\ 5 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

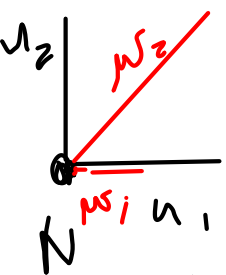
sicuramente
indefinita

(rivelato da elementi di
segno discorde sulla
diagonale principale)

$V = \text{sp. vett. dei segmenti con un estremo in } N$

$$T: V \rightarrow V$$

$v \mapsto$ proiezione ortog. di v sull'asse orizzontale



$$B = (u_1, u_2)$$

$$B' = (w_1, w_2)$$

$$w_1 = \frac{1}{2}u_1 + 0u_2$$

$$w_2 = 1u_1 + 1u_2$$

Camb. di base

da B' a B :

$$E^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad |E^{-1}| = \frac{1}{2}$$

$$E = (E^{-1})^{-1} = \frac{1}{\frac{1}{2}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{Scrivo } A' = M_{B', B'}(T) = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$T(w_1) = \frac{1}{2}w_1 + 0w_2$$

$$T(w_2) = 1w_1 + 0w_2$$

Chi è $A = M_{B, B}(T)$?

$$A = E^{-1} \cdot A' \cdot E = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$= \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

proprio come mi aspettavo!